

TSMasterAPI CPP 编程指导 V0.1



目录

1. 什么情况下需要此文档?	11
2. 使用 SDK 工程	11
1. 错误提示:	11
2. 解决办法:	11
3. 驱动特点	12
4. 添加 API 库文件	13
1. 安装驱动运行环境 TSMaster	13
2. 添加库文件引用	13
3. 注意事项 (必看):	13
4. 版本冲突解决方案	13
5. 总线数据类型定义-TSMaster.h	14
1. TLibCAN: CAN 总线数据类型	14
2. TLibCANFD: CANFD 总线数据类型	15
3. TLibLIN: LIN 总线数据类型	17
4. TLibFLexRay: flexray 总线数据类型	18
6. 设备初始化	21
1. CAN 初始化流	21
2. LIN 初始化	22
7. 报文发送	25
1. CAN 报文发送	25
2. CANFD 报文发送	25
3. LIN 报文发送	26
4. Flexray 报文发送	26
8. 报文接收	26
1. 回调函数方式:	26
2. 读取设备消息缓存的方式:	28
9. 接口函数介绍	33
1. initialize_lib_tsmaster	33
2. initialize_lib_tsmaster_with_project	33
3. finalize_lib_tsmaster	33

4. tsapp_get_error_description.....	34
5. tsapp_enumerate_hw_devices.....	34
6. tsapp_get_hw_info_by_index.....	34
7. tsapp_get_hw_info_by_index_verbose.....	35
8. tsapp_set_can_channel_count.....	35
9. tsapp_set_lin_channel_count.....	36
10. tsapp_set_channel_mapping_verbose.....	36
11. tsapp_get_mapping.....	37
12. tsapp_get_mapping_verbose.....	38
13. tsapp_del_mapping_verbose.....	38
14. tsapp_configure_baudrate_can.....	39
15. tsapp_configure_baudrate_canfd.....	39
16. tsfifo_enable_receive_fifo.....	40
17. tsfifo_disable_receive_fifo.....	40
18. tsapp_connect.....	40
19. tsapp_disconnect.....	41
20. tsapp_transmit_can_async.....	41
21. tsapp_transmit_can_sync.....	41
22. tsapp_transmit_canfd_async.....	42
23. tsapp_transmit_canfd_sync.....	43
24. tsapp_add_cyclic_msg_can.....	43
25. tsapp_delete_cyclic_msg_can.....	44
26. tsapp_delete_cyclic_msg_canfd.....	44
27. tsapp_delete_cyclic_msgs.....	44
28. tsfifo_clear_can_receive_buffers.....	45
29. tsfifo_receive_can_msgs.....	45
30. tsfifo_receive_flexray_msgs.....	46
31. tsfifo_clear_canfd_receive_buffers.....	46
32. tsfifo_read_canfd_buffer_frame_count.....	47
33. tsfifo_receive_canfd_msgs.....	47
34. tsapp_register_event_can.....	47
35. tsapp_unregister_event_can.....	48

36. tslin_set_node_funtiontype	48
37. tsapp_configure_baudrate_lin	48
38. tsapp_transmit_lin_async	49
39. tsfifo_clear_lin_receive_buffers	49
40. tsfifo_read_lin_buffer_frame_count	50
41. tsfifo_receive_lin_msgs	50
42. tsfifo_clear_fastlin_receive_buffers	50
43. tsfifo_read_fastlin_buffer_frame_count	50
44. tsfifo_receive_fastlin_msgs	51
45. tsapp_start_logging	51
46. tsapp_stop_logging	51
47. tsdb_unload_can_dbs	52
48. tsdb_unload_can_db	52
49. tsdb_load_can_db	52
50. tsdb_set_signal_value_can	53
51. tsdb_get_signal_value_can	53
52. tsdb_set_signal_value_canfd	53
53. tsdb_get_signal_value_canfd	54
54. tsapp_add_application	54
55. tsapp_add_cyclic_msg_canfd	55
56. tsapp_clear_bus_statistics	55
57. tsapp_connect	55
58. tsapp_del_mapping	56
59. tsapp_del_application	56
60. tsapp_enable_bus_statistics	56
61. execute_python_string	57
62. tsapp_execute_python_script	57
63. tsapp_get_application_list	58
64. tsapp_get_bus_statistics	59
65. tsapp_get_can_channel_count	59
66. tsapp_get_current_application	60
67. tsapp_get_fps_can	60

68. tsapp_get_fps_canfd.....	60
69. tsapp_get_fps_lin.....	61
70. tsapp_get_lin_channel_count.....	61
71. tsapp_get_timestamp.....	61
72. tsapp_get_turbo_mode.....	62
73. tsfifo_enable_receive_error_frames.....	62
74. tsapp_set_current_application.....	62
75. tsapp_set_mapping.....	63
76. tsapp_set_turbo_mode.....	63
77. tsapp_transmit_lin_sync.....	63
78. tscom_can_rbs_start.....	64
79. tscom_can_rbs_stop.....	64
80. tscom_can_rbs_is_running.....	64
81. tscom_can_rbs_configure.....	65
82. tscom_can_rbs_activate_all_networks.....	65
83. tscom_can_rbs_activate_all_networks.....	65
84. tscom_can_rbs_activate_network_by_name.....	66
85. tscom_can_rbs_activate_node_by_name.....	66
86. tscom_can_rbs_activate_message_by_name.....	66
87. tscom_can_rbs_get_signal_value_by_element.....	67
88. tscom_can_rbs_get_signal_value_by_address.....	67
89. tscom_can_rbs_set_signal_value_by_element.....	68
90. tscom_can_rbs_set_signal_value_by_address.....	68
91. tslog_set_online_replay_config.....	69
92. tslog_get_online_replay_count.....	69
93. tslog_get_online_replay_config.....	70
94. tslog_del_online_replay_configs.....	71
95. tslog_start_online_replay.....	71
96. tslog_start_online_replays.....	71
97. tslog_pause_online_replay.....	71
98. tslog_pause_online_replays.....	72
99. tslog_stop_online_replay.....	72

100.	tslog_stop_online_replays	72
101.	tslog_get_online_replay_status	72
102.	tslog_blf_write_start	73
103.	tslog_blf_write_set_max_count	73
104.	tslog_blf_write_can	74
105.	tslog_blf_write_can_fd	74
106.	tslog_blf_write_lin	74
107.	tslog_blf_write_realtime_comment	75
108.	tslog_blf_write_end	75
109.	tslog_blf_read_start	76
110.	tslog_blf_read_status	76
111.	tslog_blf_read_object	77
112.	tslog_blf_read_object_w_comment	78
113.	tslog_blf_read_end	79
114.	tslog_blf_seek_object_time	79
115.	tsapp_transmit_flexray_async	80
116.	tscom_flexray_rbs_set_signal_value_by_address	80
117.	tscom_flexray_rbs_get_signal_value_by_address	80
118.	tscom_flexray_rbs_set_signal_value_by_element	81
119.	tscom_flexray_rbs_get_signal_value_by_element	81
120.	tscom_flexray_rbs_start	82
121.	tscom_flexray_rbs_stop();	82
122.	tscom_flexray_rbs_is_running	82
123.	tscom_flexray_rbs_configure	82
124.	tscom_flexray_rbs_activate_all_clusters	83
125.	tscom_flexray_rbs_activate_cluster_by_name	83
126.	tscom_flexray_rbs_activate_ecu_by_name	84
127.	tscom_flexray_rbs_activate_frame_by_name	84
128.	tscom_flexray_rbs_enable	84
129.	tsapp_get_system_constant_count	85
130.	tsapp_get_system_constant_value_by_index	85
131.	tsapp_log	86

132. tsfifo_enable_receive_error_frames.....	86
133. tsfifo_disable_receive_error_frames.....	86
134. tsfifo_disable_receive_fifo.....	86
135. tsfifo_read_can_rx_buffer_frame_count.....	87
136. tsfifo_read_can_tx_buffer_frame_count.....	87
137. tsfifo_read_canfd_rx_buffer_frame_count.....	87
138. tsfifo_read_canfd_tx_buffer_frame_count.....	87
139. tsfifo_read_fastlin_tx_buffer_frame_count.....	88
140. tsfifo_read_lin_rx_buffer_frame_count.....	88
141. tsfifo_read_lin_tx_buffer_frame_count.....	88
142. tsapp_register_event_canfd.....	89
143. tsapp_register_event_lin.....	89
144. tsapp_register_pretx_event_can.....	89
145. tsapp_register_pretx_event_canfd.....	89
146. tsapp_set_mapping_verbose.....	90
147. tsapp_show_tsmaster_window.....	91
148. tsapp_unregister_event_canfd.....	91
149. tsapp_unregister_event_lin.....	92
150. tsapp_unregister_events_all.....	92
151. tsapp_unregister_pretx_event_can.....	92
152. tsapp_unregister_pretx_event_canfd.....	92
153. tsapp_unregister_pretx_event_lin.....	93
154. tsapp_unregister_pretx_events_all.....	93
155. tslog_add_online_replay_config.....	93
156. tslog_del_online_replay_config.....	93
157. tsapp_register_event_flexray.....	94
158. tsapp_register_pretx_event_flexray.....	94
159. tsapp_unregister_event_flexray.....	94
160. tsapp_unregister_pretx_event_flexray.....	95
161. tsapp_unregister_events_flexray.....	95
162. tsapp_unregister_pretx_events_flexray.....	95
163. tscom_flexray_get_signal_definition.....	96

164.	tscom_flexray_set_signal_value_in_raw_frame.....	96
165.	tsdb_unload_flexray_db.....	97
166.	tsdb_unload_flexray_dbs.....	97
167.	tsdb_get_flexray_db_count.....	97
168.	tsdb_get_flexray_db_id.....	98
169.	tsdb_get_flexray_db_properties_by_address.....	98
170.	tsdb_get_flexray_db_properties_by_index.....	98
171.	tsdb_get_flexray_db_ecu_properties_by_address.....	99
172.	tsdb_get_flexray_db_ecu_properties_by_index.....	99
173.	tsdb_get_flexray_db_frame_properties_by_address.....	100
174.	tsdb_get_flexray_db_frame_properties_by_index.....	100
175.	tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_db_index.....	101
176.	tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_frame_index.....	101
177.	tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_frame_index.....	102
178.	tsdb_load_can_db.....	102
179.	tsdb_unload_can_db.....	102
180.	tsdb_unload_can_dbs.....	103
181.	tsdb_get_can_db_count.....	103
182.	tsdb_get_can_db_id.....	103
183.	tsdb_get_can_db_info.....	103
184.	tsdb_get_can_db_properties_by_address.....	104
185.	tsdb_get_can_db_properties_by_index.....	104
186.	tsdb_get_can_db_ecu_properties_by_address.....	105
187.	tsdb_get_can_db_ecu_properties_by_index.....	105
188.	tsdb_get_can_db_frame_properties_by_db_index.....	106
189.	tsdb_get_can_db_frame_properties_by_address.....	106
190.	tsdb_get_can_db_frame_properties_by_index.....	106
191.	tsdb_get_can_db_signal_properties_by_db_index.....	107
192.	tsdb_get_can_db_signal_properties_by_frame_index.....	107
193.	tsdb_get_can_db_signal_properties_by_address.....	108
194.	tsdb_get_can_db_signal_properties_by_index.....	108
195.	tsdb_load_lin_db.....	109

196. tsdb_unload_lin_db	109
197. tsdb_unload_lin_dbs	109
198. tsdb_get_lin_db_count	110
199. tsdb_get_lin_db_id	110
200. tsdb_get_lin_db_properties_by_address	110
201. tsdb_get_lin_db_properties_by_index	111
202. tsdb_get_lin_db_ecu_properties_by_address	111
203. tsdb_get_lin_db_ecu_properties_by_index	112
204. tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_db_index	112
205. tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_address	112
206. tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_index	113
207. tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_db_index	113
208. tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_frame_index	114
209. tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_address	114
210. tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_index	115
211. tsfifo_add_can_canfd_pass_filter	115
212. tsfifo_delete_can_canfd_pass_filter	115
213. tsfifo_add_lin_pass_filter	116
214. tsfifo_delete_lin_pass_filter	116
215. tsfifo_read_can_buffer_frame_count	116
216. tsfifo_read_fastlin_buffer_frame_count	117
217. tsfifo_read_fastlin_rx_buffer_frame_count	117
218. tsfifo_read_fastlin_tx_buffer_frame_count	117
219. tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_address	117
220. tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_index	118
221. tsapp_register_pretx_event_lin	118
222. tsapp_set_logger	118
223. tsapp_unregister_events_can	119
225. tsapp_unregister_events_canfd	119
226. tsapp_unregister_pretx_events_can	120
227. tsapp_unregister_pretx_events_lin	120
228. tsapp_unregister_pretx_events_canfd	120

229.	tscom_flexray_get_signal_value_in_raw_frame.....	121
230.	tsdb_load_flexray_db.....	121
231.	tsdb_get_flexray_db_properties_by_address_verbose.....	121
232.	tsdb_get_flexray_db_properties_by_index_verbose.....	122
233.	tsdb_get_flexray_ecu_properties_by_address_verbose.....	122
234.	tsdb_get_flexray_ecu_properties_by_index_verbose.....	123
235.	tsdb_get_flexray_frame_properties_by_address_verbose.....	123
236.	tsdb_get_flexray_frame_properties_by_index_verbose.....	124
237.	tsdb_get_flexray_signal_properties_by_address_verbose.....	125
238.	tsdb_get_flexray_signal_properties_by_index_verbose.....	126
239.	tsLog_blf_read_start_verbose.....	126
240.	tsflexray_set_controller_frametrigger.....	127
10.	附件.....	128
1.	示例程序.....	128
2.	错误码编码信息:	128
11.	常见异常解答.....	131
1.	调用 API 开发的程序无法正常打开 CAN 驱动.....	131
2.	调用 API, 总是执行不成功, 返回错误码 0x114.....	131

1. 什么情况下需要此文档?

用户基于 C++ 平台的编程语言, 对目前市面上主流的如 Vector, TOSUN, Peak, 英特佩斯等工具进行二次开发的时候, 需要参考本文档, 调用 API 函数来实现对设备的程序控制。

2. 使用 SDK 工程

安装 TSMaster 文件后, 在 SDK 的目录下面, 提供了 C/C++, C#, LabView 等的示例工程。以本电脑为例, C++ 的 Demo 工程目录如下所示:

C:\Program Files (x86)\TOSUN\TSMaster\bin\Data\SDK\examples\C

进入目录后, 可以看到包含内容如下:

demo0_load_api: 基于 visual studio 的示例工程, 演示如何载入初始化 dll。

demo1_virtualCAN_tx_rx: 基于 visual studio 的示例工程, 演示基于虚拟 CAN 总线收发 CAN 报文。

demo2_CAN_dev_map_and_rbs: 基于 visual studio 的示例工程, 演示如何映射不同的硬件设备并启动网络仿真程序。

qt_api_test: 基于 QT 环境的示例工程, 演示如何在 qtcreator 中载入初始化 dll。

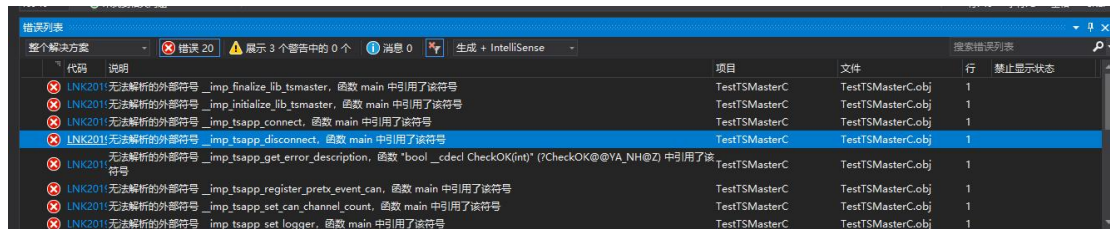
TSMasterApi: dll 接口文件

TSMasterAPI_Demos_CPP.sln: 基于 visual studio 的示例工程集合

所有工程运行前 **必须安装** TSMaster 软件, 工程默认使用 C:\Program Files (x86)\TOSUN\TSMaster\ 路径查找安装的 dll, 如果存在区别, 请修改代码中 class TSMasterApi 中函数 set_app_and_dll 的初始化 dll 路径参数。

1. 错误提示:

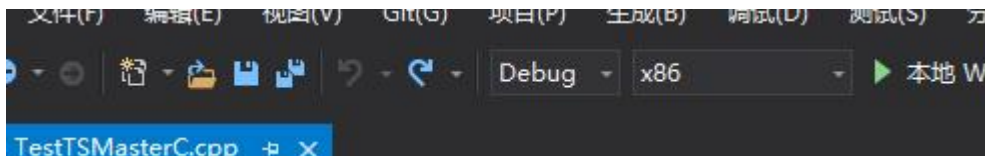
点击 TestTSMasterC.sln 工程, 第一次编译的时候, 往往会碰到如下报错:



这是因为编译模式默认为 x64, 导致部分函数找不到。

2. 解决办法:

修改 vs 的编译模式, 改为 x86。如果的确需要 x64 版本开发库, 请和同星公司联系索取。



3. 驱动特点

本驱动提供了硬件抽象层，通过映射机制，同样一套 API 函数，可以应用于多款市面上主流的 CAN 工具硬件而不用修改代码。其作用原理图如下所示：

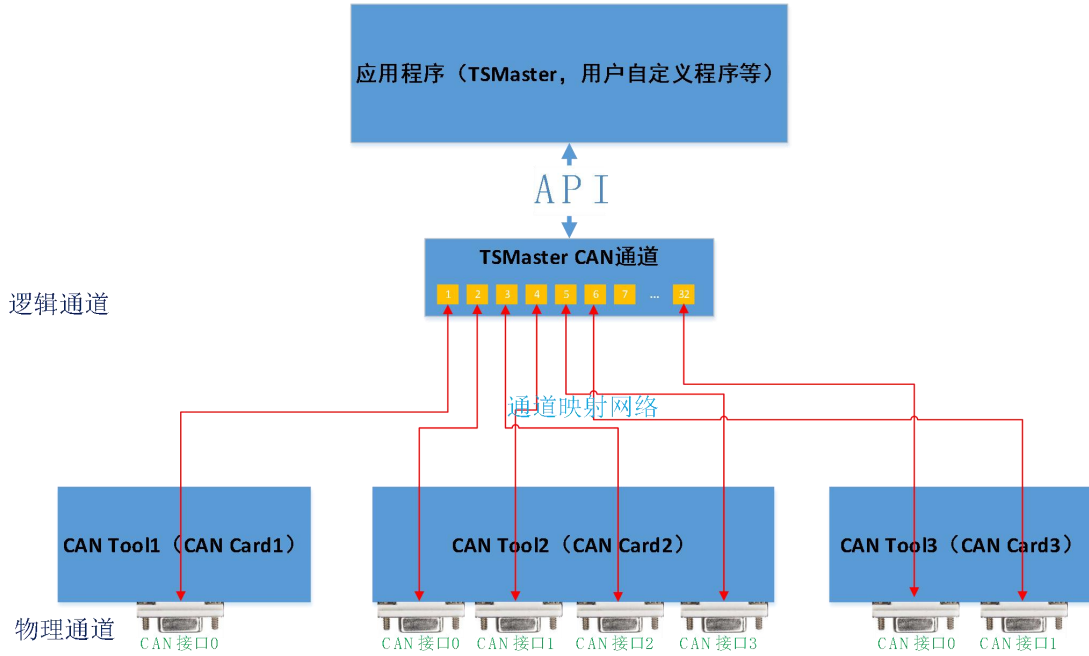


图 1. TSMasterAPI 通过逻辑通道给上层提供统一的 API 接口

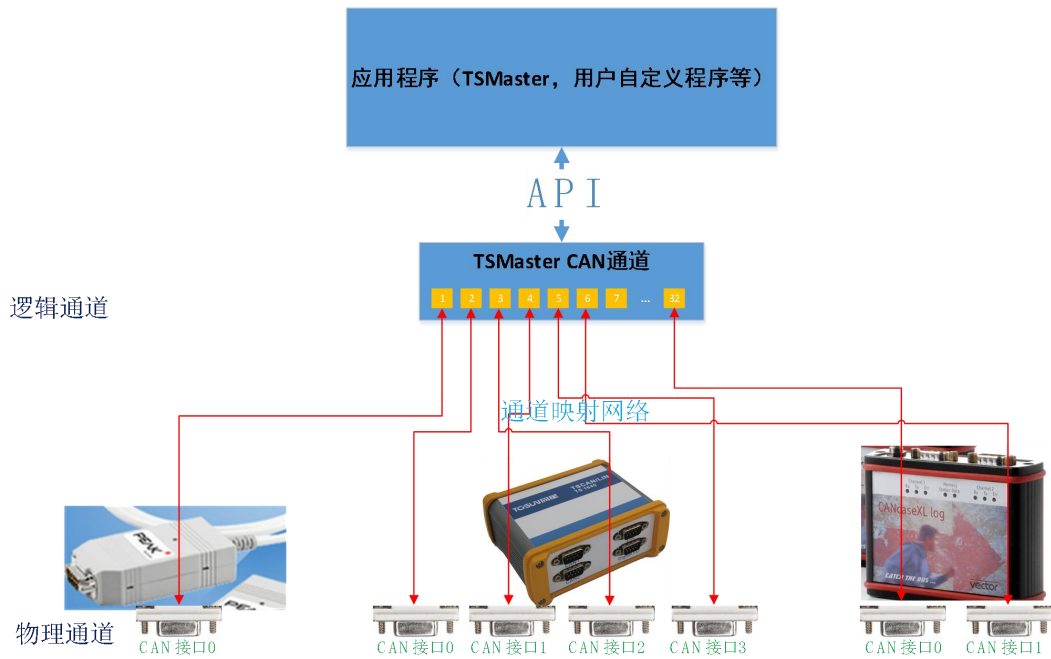


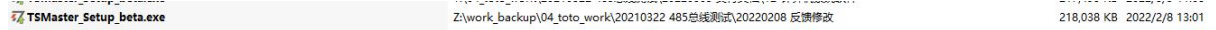
图 2. 基于 TSMasterAPI 混合连接不同硬件板卡示意图

如上图所示，TSMaster API 内部实现了对目前市面上主流硬件 CAN 卡的兼容，提供了统一的 API 接口给上层应用层。用户在开发上层的时候，只需要开发一套上层代码，底层硬件可以任意切换，为用户硬件选择提供了最大的灵活性。

4. 添加 API 库文件

1. 安装驱动运行环境 TSMaster

TSMaster API 提供了对多种工具平台的支持，因此要使用 TSMaster 驱动，首先要安装 TSMaster 运行环境。该运行环境大小 200 多兆，安装文件如下：

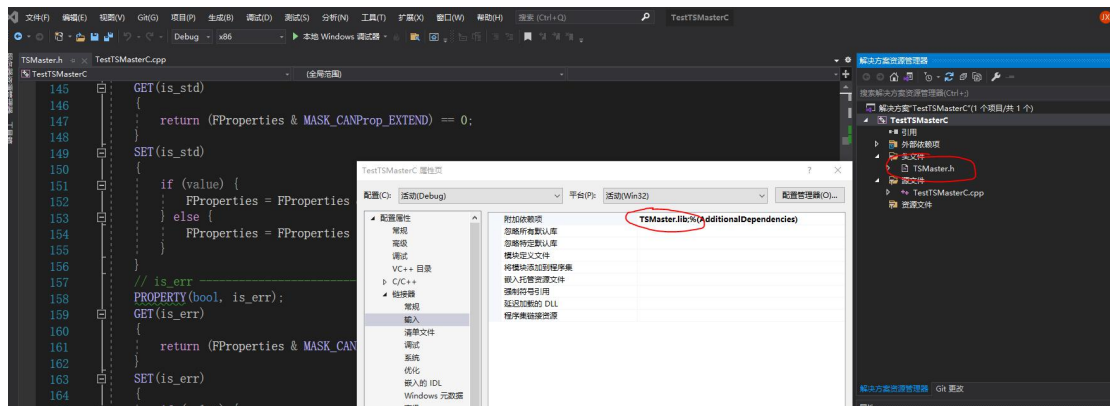


TSMaster 运行时环境为免费软件，可以直接到上海同星公司的官网上下载，下来链接为：http://www.tosun.tech/TOSUNSoftware/TSMaster_Setup.exe

下载该文件，并完成安装，然后进入下一步。

2. 添加库文件引用

安装完运行环境后，用户需要在自己的 visual studio 工程中添加头文件和 Lib 文件用于编译，设置如下图所示。



同时需要把 TSMaster.dll 添加到编译后 exe 所在文件夹，即完成了开发库文件的添加。添加完成后

添加完成后，用户工作目录中只需要留下两个文件（用户自己开发的 exe 文件，TSMaster.dll），即可实现对 CAN 总线工具的访问。如果出现缺失库文件的情况，请检查是否正确安装了 TSMaster 运行时环境，TSMaster.dll 需要安装 Microsoft Visual C++ Runtime library，请至少安装 2015 版本运行环境。

3. 注意事项（必看）：

用户目录下面只需要保留 TSMaster.dll 文件即可，千万不要把 libTSMaster.dll 等库文件也放在用户目录下面，这样会造成程序异常。对于 cpp 程序，用于只需要操作 TSMaster.dll 库文件即可，尽可能的保持文件目录的整洁，同时也避免带来不必要的错误。

4. 版本冲突解决方案

当因为库文件版本升级（比如升级 TSMaster 软件）造成库文件不匹配，从而引起软件不能正常工作时，千万不要慌张，按照如下方式解决：

TSMaster 的库文件 TSMaster.dll 跟 TSMaster 是严格绑定的。因此，如果自动升级了 TSMaster 软件造成的 API 调用异常，最简单的解决方式就是从 TSMaster 安装目录下的 SDK 文件中拷贝对应的 TSMaster.dll 文件。

如果以上操作还不能解决问题，请及时联系上海同星的工程师，会尽快帮忙解决问题。

5. 总线数据类型定义-TSMaster.h

1. TLibCAN: CAN 总线数据类型

```
typedef struct _TLibCAN {
    u8 FIdxChn;           // channel index starting from 0
    TCANProperty FProperties; //CAN Property
    u8 FDLC;             // dlc from 0 to 8
    u8 FReserved;       // reserved to keep alignment
    s32 FIdentifier;    // CAN identifier
    u64 FTimeUS;       // timestamp in us
    u8x8 FData;        // 8 data bytes to send
} TLibCAN,*PLibCAN;
```

成员:

FData: 帧数据。最大长度为 8Bytes

FDLC: 帧长度。

FIdentifier: 帧 ID, 如果为 0xFFFFFFFF, 表示当前帧为错误帧

FIdxChn: 帧通道, 注意 CHANNEL_INDEX. CHN1 = 0, 实际上是从 0 开始计算的。

FTimeUS: 帧时间戳, 64 位 us 级时间戳。

FProperties: 存储 CAN 相关的属性, 比如是否远程帧, 是否扩展帧。

其中, 属性字节定义如下:

【1】 FProperties: CAN 属性定义: 该参数默认为 0, 共八个 bits, 每一个位的定义如下:

Bit	意义
0	0: Rx 接收报文; 1: Tx 发送报文
1	0: data frame 数据帧; 1: remote frame 远程帧
2	0: std frame 标准帧; 1: extended frame 扩展帧
3-5	Reserved
6	0: 不记录; 1: 已经被记录
7	Reserved

构造函数:

本结构体没有构造函数, 用户在定义结构体后可以通过 `init_w_std_id` (标准真) 或者 `init_w_ext_id` (扩展帧) 函数对结构体进行初始化, 两个函数具有相同参数:

Aid: CAN 报文 ID;

ADLC: 报文 DLC;

属性:

`is_err`: 是否错误帧

`is_std`: 是否标准帧

`is_tx`: 是否发送出去的报文。True: 该报文是发送出去的报文; false: 该报文是接收的报文

is_data: 是否为数据帧

方法:

load_data_array: 从输入指针复制数据
 set_data: 指定 CAN 报文数据

调用示例:

```
TCAN can_frame;//创建一个报文结构体
can_frame.init_w_std_id(0x11, 8);//初始化ID为0x11,报文DLC为8
can_frame.set_data(0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7);//设置报文数据
```

2. TLibCANFD: CANFD 总线数据类型

```
typedef struct _TLibCANFD {
    u8 FIdxChn; // channel index starting from 0
    TCANProperty FProperties; //CAN Property
    u8 FDLC; // dlc from 0 to 15
    TCANFDProperty FFDProperties; //FD Property
    s32 FIdentifier; // CAN identifier
    u64 FTimeUS; // timestamp in us
    u8x64 FData; // 64 data bytes to send
}TLibCANFD, * PLibCANFD;
```

关联函数:

tsapp_transmit_canfd_async 发送报文
 tsfifo_receive_canfd_msgs 接收报文

成员:

- FData: 帧数据。最大长度为 64Bytes
- FDLC: 帧长度。
- FIdentifier: 帧 ID, 如果为 0xFFFFFFFF, 表示当前帧为错误帧
- FIdxChn: 帧通道, 注意 CHANNEL_INDEX. CHN1 = 0, 实际上是从 0 开始计算的。
- FTimeUS: 帧时间戳, 64 位 us 级时间戳。
- FFDProperties: 存储 FD 相关的属性, 如是否 FD 报文, 发送过程中是否波特率可变。不同的字节位代表不同的属性值。
- FProperties: 存储 CAN 相关的属性, 比如是否远程帧, 是否扩展帧。

其中, 两个属性字节定义如下:

【1】 FProperties: CAN 属性定义: 该参数默认为 0, 共八个 bits, 每一个位的定义如下:

Bit	意义
0	0: Rx 接收报文; 1: Tx 发送报文
1	0: data frame 数据帧; 1: remote frame 远程帧
2	0: std frame 标准帧; 1: extended frame 扩展帧
3-5	Reserved
6	0: 不记录; 1: 已经被记录
7	Reserved

【2】 FDProperty: FD 属性定义:

Bit	意义
0	0: 普通 CAN 报文; 1: FDCAN 报文
1	0: 关闭 BRS; 1: 开启 BRS
2	是否发生错误 (ESI Flag)
3-7	Reserved

```
// [7-3] tbd
// [2] ESI, The ERROR STATE INDICATOR (ESI) flag is transmitted dominant by error active nodes, recessive by error passive nodes. ESI does not exist in CAN format frames
// [1] BRS, If the bit is transmitted recessive, the bit rate is switched from the standard bit rate of the ARBITRATION PHASE to the preconfigured alternate bit rate of the DATA PHASE . If it is transmitted dominant, the bit rate is not switched. BRS does not exist in CAN format frames.
// [0] EDL: 0-normal CAN frame, 1-FD frame, added 2020-02-12, The EXTENDED DATA LENGTH (EDL) bit is recessive. It only exists in CAN FD format frames
```

构造函数:

本结构体没有构造函数, 用户在定义结构体后可以通过 `init_w_std_id` (标准真) 或者 `init_w_ext_id` (扩展帧) 函数对结构体进行初始化, 两个函数具有相同参数:

Aid: CAN 报文 ID;
ADLC: 报文 DLC;

属性:

`is_error`: 是否错误帧
`is_std`: 是否标准帧
`is_data`: 是否数据帧
`is_tx`: 是否发送出去的报文。True: 该报文是发送出去的报文; false: 该报文是接收的报文
`is_edl`: 是否是 CANFD 帧, 如果设置为 false, 则依然作为 Classic 帧发送。
`Is_rbs`: 如果是 CANFD 帧, 发送过程中是否切换波特率。如果为 false, 则整个报文按照仲裁场速率发送。
`Is_esi`: 发送节点错误状态, false 为被动错误, true 为主动错误。

方法:

`load_data_array`: 从输入指针复制数据
`get_data_length`: 获取报文数据长度
`to_tcan`: 转化为 CAN 报文结构体

调用示例:

```
TCANFD can_frame;
can_frame.init_w_std_id(0x11, 0xf); //初始化ID为0x11, 报文DLC为8
```



```
for (int i = 0; i < 64; i++)
{
    can_frame.FData[i] = i; //初始化报文发送内}
}
```

3. TLibLIN: LIN 总线数据类型

```
typedef struct _TLIN {
    u8 FIdxChn;           // channel index starting from 0
    u8 FErrCode;         // 0: normal
    TLINProperty FProperties; // Property of LIN Message
    u8 FDLC;             // dlc from 0 to 8
    u8 FIdentifier;      // LIN identifier:0--64
    u8 FChecksum;        // LIN checksum
    u8 FStatus;          // place holder 1
    u64 FTimeUS;         // timestamp in us //Modified by Eric 0321
    u8x8 FData;          // 8 data bytes to send
}TLibLIN, *PLibLIN;
```

成员:

- FData: 帧数据。最大程度为 8Bytes
- FDLC: 帧长度。
- FIdentifier: 帧 ID, 如果为 0xFFFFFFFF, 表示当前帧为错误帧
- FIdxChn: 帧通道, 注意 CHANNEL_INDEX. CHN1 = 0, 实际上是从 0 开始计算的。
- FTimeUS: 帧时间戳, 64 位 us 级时间戳。
- FProperties: 存储 LIN 相关的属性, 比如报文方向, 是接收报文还是发送报文。
- FStatus: 报文状态。
- FErrStatus: 如果是错误帧, 对应的错误类型。

其中, 属性字节定义如下:

【1】 Properties: LIN 属性定义: 该参数默认为 0, 共八个 bits, 每一个位的定义如下:

Bit	意义
0	0: Rx 接收报文; 1: Tx 发送报文
1-3	Reserved
4-5	设备类型: 主节点, 从节点, 监听节点
6	0: 不记录; 1: 已经被记录
7	Reserved

构造函数

本结构体没有构造函数, 使用函数 init_w_id 初始化报文结构, 其中包括参数

- Aid: LIN 报文 PID;
- ADLC: 报文长度;

属性:

is_tx: true: 报文是发送出去的报文; false: 报文是接收回来的报文。

方法:

load_data: 从输入指针复制数据

调用示例:

```
TLIN lin_frame;
lin_frame.init_w_id(0x11, 8); //初始化PID为0x11 报文长度8
lin_frame.property__set_is_tx(true); //设置为发送报文
for (u32 i = 0; i < 8; i++) {
    lin_frame.FData[i] = 0;
}
```

4. TLibFLEXRay: flexray 总线数据类型

```
typedef struct _TFlexRay {
    u8  FIdxChn;           // channel index starting from 0
    u8  FChannelMask;     // 0: reserved, 1: A, 2: B, 3: AB
    u8  FDir;             // 0: Rx, 1: Tx, 2: Tx Request
    u8  FPayloadLength;   // payload length in bytes
    u8  FActualPayloadLength; // actual data bytes
    u8  FCycleNumber;     // cycle number: 0~63
    u8  FCCType;          // 0 = Architecture independent, 1 = Invalid CC type, 2 =
                        // Cyclone I, 3 = BUSDOCTOR, 4 = Cyclone II, 5 = Vector VN
                        // interface, 6 = VN - Sync - Pulse(only in Status Event,
                        // for debugging purposes only)
    u8  FFrameType;       // 0 = raw flexray frame, 1 = error event, 2 = status, 3 =
                        // start cycle
    u16 FHeaderCRCA;      // header crc A
    u16 FHeaderCRCB;      // header crc B
    u16 FFrameStateInfo;  // bit 0~15, error flags
    u16 FSlotId;          // static seg: 0~1023
    u32 FFrameFlags;      // bit 0~22
                        // 0 1 = Null frame.
                        // 1 1 = Data segment contains valid data
                        // 2 1 = Sync bit
                        // 3 1 = Startup flag
                        // 4 1 = Payload preamble bit
                        // 5 1 = Reserved bit
                        // 6 1 = Error flag(error frame or invalid frame)
                        // 7 Reserved
                        // 15 1 = Async.monitoring has generated this event
                        // 16 1 = Event is a PDU
                        // 17 Valid for PDUs only.The bit is set if the PDU is
```

```

        valid(either if the PDU has no update bit, or the update
        bit for the PDU was set in the received frame).
// 18 Reserved
// 19 1 = Raw frame(only valid if PDUs are used in the
        configuration).A raw frame may contain PDUs in its
        payload
// 20 1 = Dynamic segment 0 = Static segment
// 21 This flag is only valid for frames and not for PDUs.
        1 = The PDUs in the payload of this frame are logged in
        separate logging entries. 0 = The PDUs in the payload of
        this frame must be extracted out of this frame.The
        logging file does not contain separate // PDU - entries.
// 22 Valid for PDUs only.The bit is set if the PDU has an
        update bit
u32 FFrameCRC;           // frame crc
u64 FReserved1;         // 8 reserved bytes
u64 FReserved2;         // 8 reserved bytes
u64 FTimeUs;           // timestamp in us
u8  FData[254];        // 254 data bytes
} TFlexRay, *PFlexRay;

```

成员:

FIdxChn: 通道索引
 FChannelMask: 通道掩码
 FDir:
 FPayloadLength: 有效负载长度(字节)
 FActualPayloadLength: 实际数据字节
 FCycleNumber: 周期数
 FCCType:
 FFrameType: 报文类型
 FHeaderCRCA: CRCA 标头
 FHeaderCRCB: CRCB 标头
 FFrameStateInfo: 帧状态信息
 FSlotId: 静态段
 FFrameFlags: 22 位帧标志
 FFrameCRC: 帧 CRC
 FReserved1: 8 个预留字节
 FReserved2: 8 个预留字节
 FTimeUs: 时间戳(微妙)
 FData: 254 数据字节

构造函数

本结构体没有构造函数，使用函数 `init_w_slot_id` 初始化报文结构，其中包括参数

`ASlotId`: flexray 报文 ID;

ADLC: 报文长度;

属性:

is_tx:true: 报文是发送出去的报文; false: 报文是接收回来的报文

is_null:是否为空

is_data:是否为数据帧

is_sync:是否异步发送

is_startup: 是否启动

is_err:是否错误帧

调用示例:

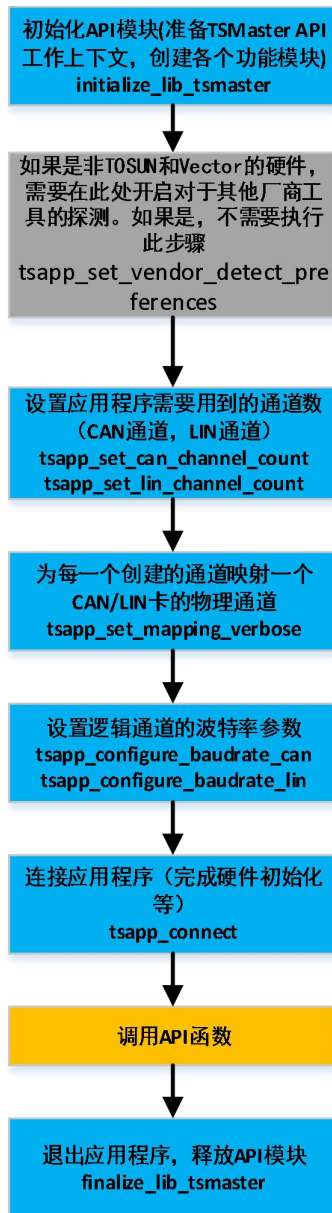
```
TFlexRay flexray_frame;  
flexray_frame.init_w_slot_id(0x11, 8); //初始化PID为0x11 报文长度8  
flexray_frame.property__set_is_tx(true); //设置为发送报文  
for (u32 i = 0; i < 254; i++) {  
    flexray_frame.FData[i] = 0;  
}
```

6. 设备初始化

1. CAN 初始化流

程图：

在实现 CAN 设备通讯之前，首先要进行设备初始化。TSMaster 设备初始化包括以下步骤：



注意：

- 在使用 API 模块之前，需要调用 `initialize_lib_tsmaster` 函数创建该模块；在使用过后，需要调用 `finalize_lib_tsmaster` 释放该模块。这两个函数一定是成对出现的。
- 第二步中，如果用户使用的是英特佩斯，Peak，Kavsar，ZLG 等硬件，需要在这一步开启对这些工具的探测，否则程序无法查询到这些硬件。

CAN 初始化示例代码:

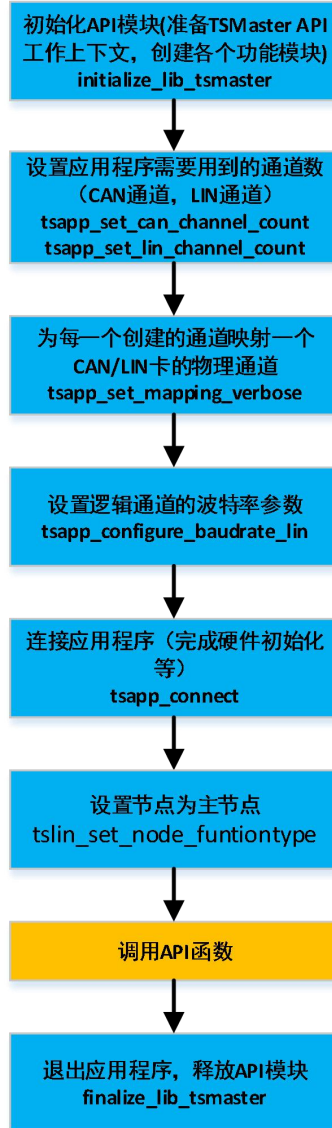
//第一步: 初始化API模块

```
if (!CheckOK(initialize_lib_tsmaster("TSMasterCDemo"))) return vErrorCode;
std::cout << "Application initialized: TSMasterCDemo\n";
if (!CheckOK(tsapp_set_logger(TSMasterLogger))) return vErrorCode;
std::cout << "TSMaster logger redirected to the current program\n";
//第二步: 根据应用程序需要设置CAN, LIN通道数量, 比如, 这里需要2个CAN通道。
if (!CheckOK(tsapp_set_can_channel_count(2))) break;
std::cout << "TSMasterCDemo has 2 CAN channels\n";//第三步: 按需创建通道映射:
//把TC1005板卡的硬件通道1映射到驱动的逻辑通道1上面
TLIBTSMapping m;
m.init();
sprintf_s(m.FAppName, "%s", "TSMasterCDemo");
sprintf_s(m.FHWDeviceName, "%s", "TC1005");
m.FAppChannelIndex = CH1;
m.FAppChannelType = APP_CAN;
m.FHWDeviceType = TS_TC1005_DEVICE;
m.FHWDeviceSubType = -1;           // TC1005 has no series
m.FHWIndex = 0;                   // the first hardware
m.FHWChannelIndex = CH1;         // channel 1/5 of TC1005
if (!CheckOK(tsapp_set_mapping(&m))) break;
std::cout << "TSMasterCDemo logical CH1 mapped\n";
m.FAppChannelIndex = CH2;
m.FHWChannelIndex = CH2;         // channel 2/5 of TC1005
if (!CheckOK(tsapp_set_mapping(&m))) break;
std::cout << "TSMasterCDemo logical CH2 mapped\n";
//第四步: 初始化通道参数
if (!CheckOK(tsapp_configure_baudrate_can(CH1, 500.0, false, true))) break;
std::cout << "TSMasterCDemo logical CH1 baudrate set to 500Kbps, with 1200hm term.
resistor\n";
if (!CheckOK(tsapp_configure_baudrate_can(CH2, 500.0, false, true))) break;
std::cout << "TSMasterCDemo logical CH2 baudrate set to 500Kbps, with 1200hm term.
resistor\n";
//第五步: 连接application: 连接硬件通道并开启接收FIFO
if (!CheckOK(tsapp_connect())) break;
tsfifo_enable_receive_fifo(); //使能接收缓冲区
std::cout << "TSMasterCDemo application connected, communication starts here...\n";
```

2. LIN 初始化

流程图:

LIN 通道初始化示例流程图如下:



代码示例:

下述代码为初始化为主节点的代码示例:

```
void CreateLINApplicationDemo()
{
    //FProgramName:唯一名称, 后面的各种映射跟他绑定
    //第一步: 初始化API模块, 如果已经调用, 这里则不需要调用
    initialize_lib_tsmaster(FProgramName);
    //第二步: 按需设置需要的通道数, 比如, 这里需要0个CAN通道, 1个LIN通道
    if (tsapp_set_can_channel_count(0) == 0)
    {
        Log("Set CAN Channel Count Success!");
    }
    else
        Log("Set CAN Channel Count Failed!");
    if (tsapp_set_lin_channel_count(0) == 0)
```

```
{
    Log("Set LIN Channel Count Success!");
}
else
    Log("Set LIN Channel Count Failed");
//第三步: 按需创建通道映射:
if (tsapp_set_mapping_verbose(FProgramName,
TLIBApplicationChannelType.APP_LIN,
    CH1, "TL1001", TLIBBusToolDeviceType.TS_USB_DEVICE,
(int)TLIB_TS_Device_Sub_Type.TL1001, 0, HARDWARE_CHANNEL.CHN1) == 0)
{
}
//第四步: 初始化通道参数: 设置LIN通道1的波特率为19.2k
if (tsapp_configure_baudrate_lin((int)CH1, 19.2) == 0)
{
    Log("LIN Channel " + (1).ToString() + " baudrate has been configured");
}
else
{
    Log("LIN Channel " + (1).ToString() + " baudrate failed");
}
//第五步: 连接application: 连接硬件通道并开启接收FIFO
string connectResult =
tsapp_get_error_description(TsMasterApi.tsapp_connect());
if (connectResult == "OK")
{
    Log("Connect Application Success!");
    tsapp_enable_receive_fifo();
    Log("Start Receive FIFO!"); //如果不使能内部FIFO, 无法使用Receive函数读
取内部报文
}
else
{
    Log(connectResult);
    Log("Connect Application Failed! Please check the mapping table and whether
the Hardware is Ready?!");
}
//设置LIN模块工作在主节点
if (tslin_set_node_funtiontype(CH1, TLINNodeType.T_MasterNode) == 0x00)
{
    Log("Set LIN Node Master Mode Success!");
}
else
{
```



```
        Log("Set LIN Node Master Mode Failed!");  
    }  
}
```

7. 报文发送

1. CAN 报文发送

```
TCAN can_frame;//创建一个报文结构体  
can_frame.init_w_std_id(0x11, 8);//初始化ID为0x11,报文DLC为8  
can_frame.set_data(0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7);//设置报文数据
```

单帧异步发送:

```
tsapp_transmit_can_async(can_frame)
```

单帧同步发送:

```
# 100 表示超时参数  
tsapp_transmit_can_sync(can_frame,100)
```

周期发送:

```
# 100ms 周期发送 ACAN 报文  
tsapp_add_cyclie_msg_can(can_frame,100)
```

删除周期发送:

```
# 删除周期发送 ACAN 报文  
tsapp_delete_cyclie_msg_can(can_frame)
```

2. CANFD 报文发送

```
TCANFD can_frame;  
can_frame.init_w_std_id(0x11, 0xf);
```

单帧异步发送:

```
tsapp_transmit_canfd_async(can_frame);
```

单帧同步发送:

```
# 100 表示超时参数  
tsapp_transmit_canfd_sync(can_frame,100)
```

周期发送:

```
# 100ms 周期发送 ACAN 报文  
tsapp_add_cyclie_msg_canfd(can_frame,100)
```

删除周期发送:

```
# 删除周期发送 ACAN 报文
tsapp_delete_cyclie_msg_canfd(can_frame)
```

3. LIN 报文发送

```
TLIN lin_frame;
lin_frame.init_w_id(0x11, 8); //初始化PID为0x11 报文长度8
lin_frame.property__set_is_tx(true); //设置为发送报文
for (u32 i = 0; i < 8; i++) {
    flexRay_frame.FData[i] = 0;
}
```

单帧异步发送:

```
tsapp_transmit_lin_async(lin_frame);
```

单帧同步发送:

```
# 100 表示超时参数
tsapp_transmit_lin_sync(lin_frame,100);
```

4. Flexray 报文发送

```
TFlexRay flexRay_frame;
flexRay_frame.init_w_slot_id(0x11, 8); //初始化PID为0x11 报文长度8
flexRay_frame.property__set_is_tx(true); //设置为发送报文
for (u32 i = 0; i < 254; i++) {
    flexRay_frame.FData[i] = 0;
}
```

单帧异步发送:

```
tsapp_transmit_flexray_async( flexRay_frame);
```

单帧同步发送:

```
# 100 表示超时参数
tsapp_transmit_flexray_sync( flexRay_frame, 100);
```

8. 报文接收

1. 回调函数方式:

简介:

设备接收到报文过后,把报文整理成标准的 TCAN/TCANFD 数据结构。然后调用用户注册的接收回调函数,通过参数把接收到的报文传递给调用者。TSCAN 内部维护一个独立的线程,

每当消息达到后，就会通过回调函数主动把数据传递给调用者，用户不需要主动去调用读取函数。

注册回调函数：

采用函数 `tsapp_register_event_can`、`tsapp_register_event_canfd`、`tsapp_register_event_lin`、`tsapp_register_event_flexray` 注册报文接收回调函数。回调函数中报文处理结构体参考其它章节相关内容。

回调函数使用：

//注：在回调事件中，尽量只做数值变换操作，避免耗时操作

CAN 回调：

```
void OnCANEvent(const ps32 AObj, const PCAN ACAN)
{
    //处理收到的报文数据 AData
}
```

s32 obj;

使用回调函数时：

```
tsapp_register_event_can(&obj, OnCANEvent);
```

不使用回调函数时：

```
tsapp_unregister_event_can(&obj, OnCANEvent);
```

CANFD 回调：

```
void OnCANFDEvent(const ps32 AObj, const PCANFD ACANFD)
{
    //处理收到的报文数据 AData
}
```

s32 obj;

使用回调函数时：

```
tsapp_register_event_canfd(&obj, OnCANFDEvent);
```

不使用回调函数时：

```
tsapp_unregister_event_canfd(&obj, OnCANFDEvent);
```

LIN 回调：

```
void OnLINEEvent(const ps32 AObj, const PLIN ALIN)
{
    //处理收到的报文数据 AData
}
```

s32 obj;

使用回调函数时：

```
tsapp_register_event_lin(&obj, OnLINEEvent);
```

不使用回调函数时：

```
tsapp_unregister_event_lin(&obj, OnLINEEvent);
```

Flexray 回调：

```
void OnFlexrayEvent(const ps32 AObj, const PFlexRay AFlexRay)
{
    //处理收到的报文数据 AData
}
```

```

}
s32 obj;
使用回调函数时:
tsapp_register_event_flexray(&obj, OnFlexrayEvent);
不使用回调函数时:
tsapp_unregister_event_flexray(&obj, OnFlexrayEvent);

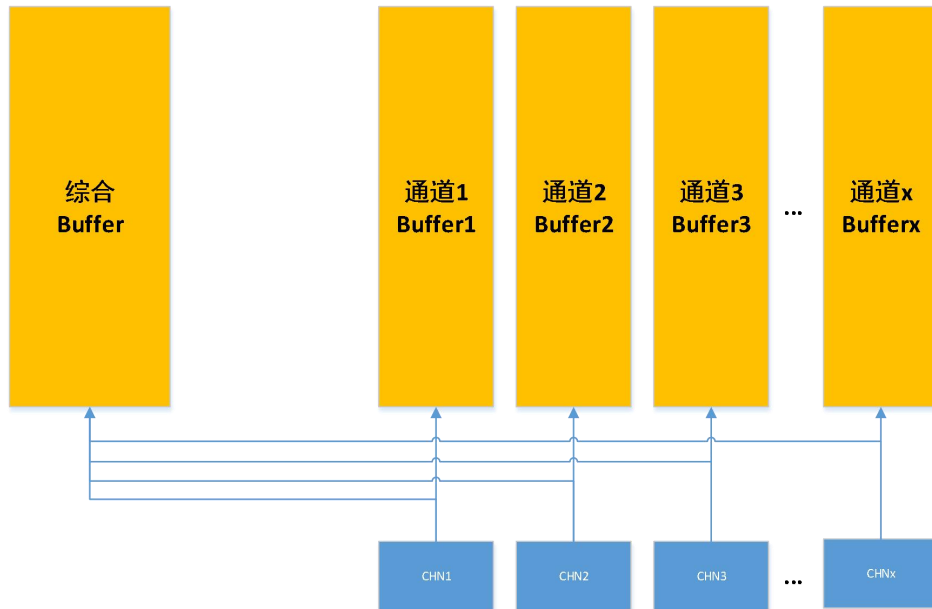
```

注：可以看到上述各总线回调的注册不同地方在 ONXXEvent 不同，使用注册函数不同

2. 读取设备消息缓存的方式:

简介:

设备接收到报文过后，缓存在设备内部的 FIFO 中，外部程序调用函数接口从设备 FIFO 中把报文读取出来，FIFO 指针往后面移动；如果调用者一直不主动读取，会造成驱动内部 FIFO 溢出，最新的报文覆盖最旧的报文。TSMaster API 内部，报文缓存机制如下图所示：



综合FIFO：所有通道的报文根据接收顺序放在里面。
特点：
 可以看到不同通道报文的相对接收顺序。报文在里面按照接收顺序存放，最新的报文覆盖最旧接收的报文。

通道FIFO：每一个通道有一个自己单独的报文FIFO
特点：
 专用于存储跟本通道相关的报文,通道之间互不干扰。报文在里面按照接收顺序存放，最新的报文覆盖最旧接收的报文。

TSMaster 提供了报文读取驱动。可以选择读取指定通道的报文集合，也可以读取综合报文里面的报文集合。参考章节 10 中 tsfifo 相关函数

CAN 报文获取

获取 Rx 报文:

```
TCAN canBuffer[100];
```

```
S32 revCnt = 100;          #revCnt 的大小为 TCANBuffer 的长度，可以小，当一定不  
#注：每次传入 tsfifo_receive_can_msgs 的 revCnt 需要重新赋值，因为该变量为一个输入输出量，返回读到的报文数量，如果存在没有读到的情况，该变量会变为 0，此时再往里面传入，将一直读不到数据
```

```
tsfifo_receive_can_msgs(  
    canBuffer,  
    &revCnt,  
    CH1,          //读取通道1的报文数据  
    1); //接收TX/RX所有报文，如果只读取接收端的报文，则修改为  
READ_TX_RX_DEF.ONLY_RX_MESSAGES
```

获取 Rx Tx 报文：

```
TCAN canBuffer[100] ;  
S32 revCnt = 100;          #revCnt 的大小为 TCANBuffer 的长度，可以小，当一定不  
#注：每次传入 tsfifo_receive_can_msgs 的 revCnt 需要重新赋值，因为该变量为一个输入输出量，返回读到的报文数量，如果存在没有读到的情况，该变量会变为 0，此时再往里面传入，将一直读不到数据
```

```
tsfifo_receive_can_msgs(  
    canBuffer,  
    &revCnt,  
    CH1,          //读取通道1的报文数据  
    1); //接收TX/RX所有报文，如果只读取接收端的报文，则修改为  
READ_TX_RX_DEF.ONLY_RX_MESSAGES
```

获取 fifo 报文数量：

```
#读取通道 0 fifo 的报文数量  
S32 ACount = 0;  
tsfifo_read_can_buffer_frame_count(0,ACount);
```

获取 fifo Tx 报文数量：

```
#读取通道 0 fifo Tx 的报文数量  
s32 ACount = 0;  
tsfifo_read_can_tx_buffer_frame_count(0,ACount);
```

获取 fifo Rx 报文数量：

```
#读取通道 0 fifo Rx 的报文数量  
s32 ACount = 0;  
tsfifo_read_can_rx_buffer_frame_count(0,ACount);
```

清空 fifo 报文：

```
#读取通道 0 fifo Rx 的报文数量  
tsfifo_clear_can_receive_buffers(0)
```

CANFD 报文获取

注：CANFD 向下包含 CAN，因此 CANFD 报文获取，是会包含

CAN 数据

获取 Rx 报文：

```
TCANFD canfdBuffer[100];
s32 revCnt = 0;          //buffersize 的大小为 TCANFDBuffer 的长度，可以小，当一定不能比 TCANBuffer 大
```

注：每次传入 tsfifo_receive_can_msgs 的 revCnt 需要重新赋值，因为该变量为一个输入输出量，返回读到的报文数量，如果存在没有读到的情况，该变量会变为 0，此时再往里面传入，将一直读不到数据

```
tsfifo_receive_canfd_msgs(
    canfdBuffer,
    &revCnt,
    CH1,                //读取通道1的报文数据
    READ_TX_RX_DEF. ONLY_RX_MESSAGES);
```

获取 Rx Tx 报文：

```
TCANFD canfdBuffer[100];
s32 revCnt = 0;          #revCnt 的大小为 TCANFDBuffer 的长度，可以小，当一定不能比 TCANBuffer 大
```

注：每次传入 tsfifo_receive_can_msgs 的 revCnt 需要重新赋值，因为该变量为一个输入输出量，返回读到的报文数量，如果存在没有读到的情况，该变量会变为 0，此时再往里面传入，将一直读不到数据

```
tsfifo_receive_canfd_msgs(
    canfdBuffer,
    &revCnt,
    CH1,                //读取通道1的报文数据
    READ_TX_RX_DEF. ONLY_RX_MESSAGES);
```

获取 fifo 报文数量：

```
#读取通道 0 fifo 的报文数量
s32 ACount = 0;
tsfifo_read_canfd_buffer_frame_count(0,ACount);
```

获取 fifo Tx 报文数量：

```
#读取通道 0 fifo Tx 的报文数量
s32 ACount = 0;
tsfifo_read_canfd_tx_buffer_frame_count(0,ACount);
```

获取 fifo Rx 报文数量：

```
#读取通道 0 fifo Rx 的报文数量
```

```
s32 ACount = 0;
tsfifo_read_canfd_rx_buffer_frame_count(0,ACount);
```

清空 fifo 报文:

```
#读取通道 0 fifo Rx 的报文数量
tsfifo_clear_canfd_receive_buffers(0);
```

LIN 报文获取

获取 Rx 报文:

```
TLIN linBuffer[100];
s32 revCnt = 100;      #revCnt 的大小为 TLINBuffer 的长度, 可以小, 当一定不能比
TCANBuffer 大
```

#注: 每次传入 `tsfifo_receive_can_msgs` 的 `revCnt` 需要重新赋值, 因为该变量为一个输入输出量, 返回读到的报文数量, 如果存在没有读到的情况, 该变量会变为 0, 此时再往里面传入, 将一直读不到数据

```
tsfifo_receive_lin_msgs(
    linBuffer,
    &revCnt,
    CH1,          //读取通道1的报文数据
    READ_TX_RX_DEF.ONLY_RX_MESSAGES);
```

获取 Rx Tx 报文:

```
TLIN linBuffer[100];
s32 revCnt = 100;      #revCnt 的大小为 TLINBuffer 的长度, 可以小, 当一定不能比
TCANBuffer 大
```

#注: 每次传入 `tsfifo_receive_can_msgs` 的 `revCnt` 需要重新赋值, 因为该变量为一个输入输出量, 返回读到的报文数量, 如果存在没有读到的情况, 该变量会变为 0, 此时再往里面传入, 将一直读不到数据

```
tsfifo_receive_lin_msgs(
    linBuffer,
    &revCnt,
    CH1,          //读取通道1的报文数据
    READ_TX_RX_DEF.ONLY_RX_MESSAGES);
```

获取 fifo 报文数量:

```
#读取通道 0 fifo 的报文数量
s32 ACount = 0;
tsfifo_read_lin_buffer_frame_count(0,ACount);
```

获取 fifo Tx 报文数量:

```
#读取通道 0 fifo Tx 的报文数量
s32c ACount = 0;
tsfifo_read_lin_tx_buffer_frame_count(0,ACount);
```

获取 fifo Rx 报文数量:

```
#读取通道 0 fifo Rx 的报文数量
s32 ACount = 0;
tsfifo_read_lin_rx_buffer_frame_count(0,ACount);
```

清空 fifo 报文:

```
#读取通道 0 fifo Rx 的报文数量
tsfifo_clear_lin_receive_buffers(0);
```

Flexray 报文获取

获取 Rx 报文:

```
TFlexray FlexrayBuffer[100];
int revCnt = sizeof(FlexrayBuffer)/sizeof(FlexrayBuffer[0]); //revCnt的大小为
```

FlexrayBuffer的长度, 可以小, 当一定不能比FlexrayBuffer大

注: 每次传入 tsfifo_receive_can_msgs 的 revCnt 需要重新赋值, 因为该变量为一个输入输出量, 返回读到的报文数量, 如果存在没有读到的情况, 该变量会变为 0, 此时再往里面传入, 将一直读不到数据

```
tsfifo_receive_flexray_msgs(
    FlexrayBuffer,
    &revCnt,
    CH1, //读取通道1的报文数据
    READ_TX_RX_DEF.ONLY_RX_MESSAGES);
```

获取 Rx Tx 报文:

```
TFlexray FlexrayBuffer[100];
int revCnt = sizeof(FlexrayBuffer)/sizeof(FlexrayBuffer[0]); //revCnt 的大小为
```

FlexrayBuffer 的长度, 可以小, 当一定不能比 FlexrayBuffer 大

注: 每次传入 tsfifo_receive_can_msgs 的 revCnt 需要重新赋值, 因为该变量为一个输入输出量, 返回读到的报文数量, 如果存在没有读到的情况, 该变量会变为 0, 此时再往里面传入, 将一直读不到数据

```
tsfifo_receive_flexray_msgs(
    FlexrayBuffer,
    &revCnt,
    CH1, //读取通道1的报文数据
    READ_TX_RX_DEF.ONLY_RX_MESSAGES);
```

获取 fifo 报文数量:

```
#读取通道 0 fifo 的报文数量
s32 ACount=0;
tsfifo_read_flexray_buffer_frame_count(0,ACount);
```

获取 fifo Tx 报文数量:


```
#读取通道 0 fifo Tx 的报文数量
s32 ACount = 0;
tsfifo_read_flexray_tx_buffer_frame_count(0,ACount);
```

获取 fifo Rx 报文数量:

```
#读取通道 0 fifo Rx 的报文数量
s32 ACount = 0;
tsfifo_read_flexray_rx_buffer_frame_count(0,ACount);
```

清空 fifo 报文:

```
#读取通道 0 fifo Rx 的报文数量
tsfifo_clear_flexray_receive_buffers(0);
```

9. 接口函数介绍

1. initialize_lib_tsmaster

函数名称	<code>void initialize_lib_tsmaster(const char* AAppName);</code>
功能介绍	初始化 TSMasterAPI 模块
调用位置	在使用 TSMasterAPI 之前, 必须先执行模块初始化函数, 初始化内部参数, 为驱动的运行准备好环境。
输入参数	AAppName:应用程序名称, 不能为空。硬件通道参数等都跟此名称绑定。
返回值	无
示例	<code>initialize_lib_tsmaster (&FProgramName);</code>

2. initialize_lib_tsmaster_with_project

函数名称	<code>void initialize_lib_tsmaster_with_project(const char* AAppName, const char* projectfile);</code>
功能介绍	初始化 TSMasterAPI 模块, 为程序调用准备好运行环境
调用位置	在使用 TSMasterAPI 之前, 必须先执行模块初始化函数, 初始化内部参数, 为驱动的运行准备好环境。
输入参数	AAppName:应用程序名称, 不能为空。硬件通道参数等都跟此名称绑定。
返回值	无
示例	<code>Const char* AAppName = "TSMaster";</code> <code>Const char* projectfile = "";</code> <code>initialize_lib_tsmaster_with_project (FProgramName, projectfile);</code>

3. finalize_lib_tsmaster

函数名称	<code>void finalize_lib_tsmaster();</code>
功能介绍	释放 TSMasterAPI 模块
调用位置	在退出程序之前, 释放掉 TSMasterAPI 所使用的资源。
输入参数	无

返回值	无
示例	<code>finalize_lib_tsmaster();</code>

4. tsapp_get_error_description

函数名称	<code>int tsapp_get_error_description(const s32 ACode, char** ADesc)</code>
功能介绍	根据函数执行的返回值编码 ACode，查询该编码代表的意义
调用位置	TSCAN 的 API 函数执行过后，会返回一个 ErrorCode 编码，通过调用此函数可以查询该编码代表的具体含义
输入参数	ACode: 错误编码值 ADesc: 转换结果指针所在内存地址
返回值	错误编码代表具体含义字符串
示例	<pre>bool CheckOK(const int ACode) { char* desc; vErrorCode = ACode; if (0 == ACode) return true; if (0 == tsapp_get_error_description(ACode, &desc)) { std::cout << "API error: " << desc << "\n"; } else { std::cout << "API error code: " << ACode << "\n"; } return false; }</pre>

5. tsapp_enumerate_hw_devices

函数名称	<code>int tsapp_enumerate_hw_devices(const ps32 ACount);</code>
功能介绍	枚举当前插在电脑上的能够使用的 CAN 设备数量
调用位置	这个函数必须在 Application 没有连接 (Connect) 之前使用。因为在连接状态下调用此函数的话，会影响一些设备的 USB 通讯。
输入参数	ACount: 传入out参数，枚举到的当前设备数量
返回值	==0: 枚举设备成功 其他值: 枚举设备失败
示例	<code>tsapp_enumerate_hw_devices(out hardwareNum);</code> 获取当前 PC 端可以使用的设备数量，获取值存放在 hardwareNum 变量中。

6. tsapp_get_hw_info_by_index

函数名称	<code>int tsapp_get_hw_info_by_index(int AIndex, const PLIBHWInfo AHWInfo);</code>
功能介绍	根据索引值获取硬件设备的信息
调用位置	在需要查询硬件设备信息的场合。同星，Vector 等设备都有自己的唯一信

	息，用户应用程序可以读取此唯一信息，用于自己应用程序进行权限管理，加密等场合。
输入参数	AIndex: 该设备的索引值 AHWInfo: 设备的详细信息存放在此结构体中
返回值	==0: 注册成功 其他值: 注册失败
示例	<pre>TLIBHWInfo info; tsapp_get_hw_info_by_index(0, &info);</pre>

7. tsapp_get_hw_info_by_index_verbose

函数名称	<pre>int tsapp_get_hw_info_by_index_verbose(const s32 AIndex, PLIBBusToolDeviceType ADeviceType, char* AVendorNameBuffer, //array[0..31] of AnsiChar; s32 AVendorNameBufferSize, char* ADeviceNameBuffer, //array[0..31] of AnsiChar; s32 ADeviceNameBufferSize, char* ASerialStringBuffer, //array[0..63] of AnsiChar s32 ASerialStringBufferSize);</pre>
功能介绍	根据设备索引值获取设备信息。跟 tsapp_get_hw_info_by_index 函数相比，获取的信息直接存储在输入的数组中，用户根据自己习惯调用。
调用位置	在需要查询硬件设备信息的场合。同星，Vector 等设备都有自己的唯一信息，用户应用程序可以读取此唯一信息，用于自己应用程序进行权限管理，加密等场合。
输入参数	AIndex: 设备索引值 ADeviceType: 设备类型: CAN/LIN AVendorNameBuffer : 存放供应商名称的数组 AVendorNameBufferSize: 存放供应商名称的数组大小 ADeviceNameBuffer: 存放设备名称的数组 ADeviceNameBufferSize: 存放设备名称的数组大小 ASerialStringBuffer: 存放设备串行编号数组 ASerialStringBufferSize: 存放设备串行编号数组大小
返回值	==0: 注册成功 其他值: 注册失败
示例	

8. tsapp_set_can_channel_count

函数名称	<pre>int tsapp_set_can_channel_count(const s32 ACount);</pre>
------	---

功能介绍	设置应用程序用到的 CAN 通道数量。可以通过 TSMaster 界面直接完成。
调用位置	映射 CAN 通道之前，用户可以根据应用程序的需求，分配需要用到的 CAN 通道数量。
输入参数	ACount: 需要设置的CAN通道数量
返回值	==0: 设置成功 其他: 失败，根据错误码查询错误类型。
示例	<pre>//设置当前应用程序用到4个CAN通道 if (tsapp_set_can_channel_count(4) == 0) Log("Set CAN Channel Count Success!"); else Log("Set CAN Channel Count Failed!");</pre>

9. tsapp_set_lin_channel_count

函数名称	<code>int tsapp_set_lin_channel_count(int ACount);</code>
功能介绍	设置应用程序用到的通道数量。可以通过 TSMaster 界面直接完成。
调用位置	映射 LIN 通道之前，用户可以根据应用程序的需求，分配需要用到的 LIN 通道数量。
输入参数	ACount: 需要设置的 LIN 通道数量
返回值	==0: 设置成功 其他: 失败，根据错误码查询错误类型
示例	<pre>//设置当前应该程序使用0个LIN通道 if (tsapp_set_lin_channel_count(0) == 0) Log("Set LIN Channel Count Success!"); else Log("Set LIN Channel Count Failed!");</pre>

10. tsapp_set_channel_mapping_verbose

函数名称	<pre>int tsapp_set_mapping_verbose(const char* AAppName, const TLIBApplicationChannelType AAppChannelType, const s32 AAppChannel, const char* AHardwareName, const TLIBBusToolDeviceType AHardwareType, const s32 AHardwareSubType, const s32 AHardwareIndex, const s32 AHardwareChannel, const bool AEnableMapping);</pre>
功能介绍	使用硬件设备之前，为应用程序的通道（CAN/CANFD/LIN）映射（也就是绑定）指定 CAN 设备的指定通道。这个操作也可以在 TSMaster 的设备管理界面完成，代码中不需要这部分操作。关于通道映射函数，还有不清晰的地方，请查看文档：TSMasterAPI

	HardwareMap. pdf
调用位置	在应用程序连接 CAN 工具之前，调用此函数完成硬件的绑定。
输入参数	<p>AAppName:应用程序名称: 该 Map 绑定到的应用程序名称, 跟 initialize_lib_tsmaster 中名称要一致</p> <p>AAppChannelType:通道类型, 包括 APP_CAN, APP_LIN</param></p> <p>AAppChannel 应用程序的通道编号, 这是上层程序使用的通道编号</param></p> <p>AHardwareName:硬件名称, 比如 TOSUN,Vector 等, 也可以不填写, 主要是方便用户查看</param></p> <p>AHardwareType:硬件类型, 根据 TLIBBusToolDeviceType 囊括了目前市面上所有主流的 CAN 卡硬件, </param>. 其中, 工具枚举类型定义如下:</p> <pre>typedef enum { BUS_UNKNOWN_TYPE = 0, TS_TCP_DEVICE = 1, XL_USB_DEVICE = 2, TS_USB_DEVICE = 3, PEAK_USB_DEVICE = 4, KVASER_USB_DEVICE = 5, ZLG_USB_DEVICE = 6, ICS_USB_DEVICE = 7, TS_TC1005_DEVICE = 8 } TLIBBusToolDeviceType, *PLIBBusToolDeviceType;/// <param name="AHardwareSubType"></pre> <p>在该设备类型下面的子设备, 如同星的 TS_USB_DEVICE, 下面就包含 TC1001, TL1002, TC1011 等等系列产品</p> <p>AHardwareIndex:支持同时插多个完全一样的硬件, 比如同时插两个 TC1001, 这里用于选择是 1 号设备的通道还是 2 号设备的通道</p> <p>AHardwareChannel:硬件设备的通道, 比如 TC1005 有 5 个硬件通道, 这个参数就用于选择对应的硬件通道</p> <p>AEnableMapping:是否使能此映射, 如果设置为 false, 则该通道是不能使用的</p>
返回值	==0:执行成功 其他: 查询错误码
示例	参考章节 2 示例工程

11. tsapp_get_mapping

函数名称	<code>int tsapp_get_mapping (const PLIBTSMapping AMapping)</code>
功能介绍	获取指定通道的映射信息值
调用位置	想查询应用程序指定通道当前绑定的硬件信息等内容的时候, 调用此函数
输入参数	AMapping: 指向映射结构的指针
返回值	==0:执行成功 其他: 查询错误码
示例	<pre>TLIBTSMapping m; m.init(); // just set the following 3 fields to retrieve mapping info: sprintf(m.FAppName, "TSMaster"); // Application is TSMaster</pre>

```

m.FAppChannelIndex = 0;           // Channel 1
m.FAppChannelType = APP_CAN;     // Application channel type can
be APP_CAN or APP_LIN
if (0 == app.get_mapping(&m)) {
    log("application CAN channel 1 mapping has been retrieved: ");
    log("FHWDeviceType = %d, FHWIndex = %d, FHWChannelIndex = %d,
FHWDeviceSubType = %d, FHWDeviceName = %s", m.FHWDeviceType, m.FHWIndex,
m.FHWChannelIndex, m.FHWDeviceSubType, m.FHWDeviceName);
}
    
```

12. tsapp_get_mapping_verbose

函数名称	<pre>int tsapp_get_mapping_verbose(const char* AAppName, const TLIBApplicationChannelType AAppChannelType, const s32 AAppChannel, const PLIBTSMapping AMapping);</pre>
功能介绍	获取映射信息，设置应用程序通道和硬件的绑定。
调用位置	如果想配置硬件和应用程序通道的绑定，调用此函数配置映射信息。
输入参数	AAppName: 应用程序名称 AAppChannelType: 通道类型，类型定义如下： AAppChannel: 应用程序通道编号 AMapping: 映射信息结构体指针
返回值	==0: 连接成功 其他: 查询错误码
示例	<pre>TLIBTSMapping m; tsapp_get_mapping_verbose("TSMaster", APP_CAN, 0, &m);</pre>

13. tsapp_del_mapping_verbose

函数名称	<pre>int tsapp_del_mapping_verbose(const char* AAppName, const TLIBApplicationChannelType AAppChannelType, const s32 AAppChannel);</pre>
功能介绍	删除映射信息，解除应用程序通道和硬件的绑定。
调用位置	如果想接触硬件和应用程序通道的绑定，调用此函数删除映射信息，解除配置信息即可。
输入参数	AAppName: 应用程序名称 AAppChannelType: 通道类型，类型定义如下： <pre>public enum TLIBApplicationChannelType : int { APP_CAN = 0, APP_LIN = 1 };</pre> AAppChannel: 应用程序通道编号
返回值	==0: 连接成功 其他: 查询错误码

示例	<pre> TLIBTSMapping m; m.init(); // just set the following 3 fields to delete the mapping info: sprintf(m.FAppName, "TSMaster"); // Application is TSMaster m.FAppChannelIndex = 0; // Channel 1 m.FAppChannelType = APP_CAN; // Application channel type can be APP_CAN or APP_LIN if (0 == tsapp_del_mapping_verbose(&m)) { log("application CAN channel 1 mapping has been deleted"); } </pre>
----	---

14. tsapp_configure_baudrate_can

函数名称	int tsapp_configure_baudrate_can(const s32 AIdxChn, const float ABaudrateKbps, const bool AListenOnly, const bool AInstallTermResistor1200hm);
功能介绍	设置 CAN 通道的波特率等参数
调用位置	连接硬件设备之前，先设置通道的参数
输入参数	AIdxChn:应用程序通道编号 ABaudrateKbps:波特率 (kbps) AListenOnly:是否只听模式，如果开启，则只能接收数据 AInstallTermResistor1200hm:是否只能设备内部终端电阻
返回值	==0:连接成功 其他:检查错误码
示例	<pre> // set CAN baudrate to 500 Kbps on CAN channel 1, 120 Ohm terminator active if (0 == tsapp_configure_baudrate_can (0, 500, false, true)){ log("CAN baud-rate on channel 1 has been set to 500 Kbps"); } </pre>

15. tsapp_configure_baudrate_canfd

函数名称	int tsapp_configure_baudrate_canfd(const s32 AIdxChn, const float ABaudrateArbKbps, const float ABaudrateDataKbps, const TCANFDControllerType AControllerType, const TCANFDControllerMode AControllerMode, const bool AInstallTermResistor1200hm);
功能介绍	配置 CANFD 通道的波特率等硬件参数
调用位置	连接 CAN 工具之前，先调用此函数配置硬件设备参数
输入参数	AIdxChn:应用程序通道 AArbRateKbps:仲裁场波特率 ADataRateKbps:数据场波特率 AControllerType:控制器类型，包括：经典 CAN(1fdtCAN = 0), ISOCANFD(1fdtISOCAN = 1), NoISOCANFD(1fdtNonISOCAN = 2) AControllerMode:控制器工作模式，包括：正常工作模式(1fdmNormal = 0), 关闭 ACK 模式(1fdmACKOff = 1), 受限制模式(1fdmRestricted = 2)

	AInstallTermResistor1200hm:是否使能内部终端电阻
返回值	==0:连接成功 其他:检查错误码
示例	<pre>// configure ISO CAN FD controller on channel 1: // normal mode, 500 Kbps in arbitration field, 2000 Kbps in // data field, termination resistor is active if (0 == tsapp_configure_baudrate_canfd (0, 500, 2000, fdtISOCANFD, fdmNormal, true)){ log("CAN FD controller on channel 1 has been configured"); }</pre>

16. tsfifo_enable_receive_fifo

函数名称	<code>void tsfifo_enable_receive_fifo();</code>
功能介绍	使能设备内部缓存接收模式
调用位置	应用程序如果想通过读取缓存的方式读取数据，在执行 <code>tsfifo_receive_can/canfd/lin_message_list</code> 之前，必须要执行此函数。
输入参数	无
返回值	无
示例	<code>tsfifo_enable_receive_fifo();</code>

17. tsfifo_disable_receive_fifo

函数名称	<code>void tsfifo_disable_receive_fifo();</code>
功能介绍	关闭驱动内部的接收缓存机制
调用位置	用户不需要采用读取缓存的方式接收报文的时候，调用此函数关闭内部缓存。
输入参数	无
返回值	无
示例	<code>tsfifo_disable_receive_fifo();</code>

18. tsapp_connect

函数名称	<code>int tsapp_connect();</code>
功能介绍	连接应用程序。本函数执行的时候，会检查映射的硬件通道是否全部就绪，设置各个硬件参数，并完成设备和应用程序的连接。
调用位置	完成各个硬件参数的设置过后，调用此函数完成设备的连接。后面就可以调用设备完成数据收发等功能了。
输入参数	无
返回值	==0:连接成功 其他，查询错误码
示例	<code>tsapp_connect();</code>

19. tsapp_disconnect

函数名称	<code>int tsapp_disconnect();</code>
功能介绍	断开设备连接
调用位置	不需要使用硬件设备，调用此函数断开设备连接
输入参数	无
返回值	==0: 断开设备成功 其他值，查询错误码
示例	<code>tsapp_disconnect();</code>

20. tsapp_transmit_can_async

函数名称	<code>int tsapp_transmit_can_async(TLIBCAN ACAN);</code>
功能介绍	以异步的方式发送 CAN 报文
调用位置	发送 CAN 报文
输入参数	ACAN: CAN 数据包。TLIBCAN 数据组成请查看章节：TLIBCAN: Classic CAN 数据类型。
返回值	==0: 发送成功 其他值: 发送失败，失败原因请查看错误码
示例	<pre> //先准备好要发送的CAN报文 TCAN can_frame;//创建一个报文结构体 can_frame.init_w_std_id(0x11, 8);//初始化ID为0x11, 报文DLC为8 can_frame.set_data(0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7);//设置报文数据 //然后调用发送函数把该报文数据发送出去 if (tsapp_transmit_can_async(&can_frame) == 0) { Log("ASync Send CAN Message Success!"); } else { Log("ASync Send CAN Message Failed"); } </pre>

21. tsapp_transmit_can_sync

函数名称	<code>int tsapp_transmit_can_sync(const PCAN ACAN, const s32 ATimeoutMS);</code>
功能介绍	发送 CAN 报文，并检测到发送成功后，才退出此函数。此函数返回成功，代表 CAN 报文一定已经成功发送到了 CAN 总线上面。
局限性	因为此函数需要设备 API 深度支持，因此，目前支持此函数接口的只有 TS 和 Vector 系列设备。
调用位置	同步发送 CAN 报文的场合
输入参数	ACAN: 报文数据

	ATimeoutMS:同步等待的超时时间
返回值	==0: 发送成功 其他值: 发送失败, 查询错误码
示例	<pre> //先准备好要发送的CAN报文 TCAN can_frame;//创建一个报文结构体 can_frame.init_w_std_id(0x11, 8);//初始化ID为0x11, 报文DLC为8 can_frame.set_data(0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7);//设置报文数据 //然后调用发送函数把该报文数据发送出去 if (tsapp_transmit_can_sync(&can_frame, 100) == 0) { Log("ASync Send CAN Message Success!"); } else { Log("ASync Send CAN Message Failed"); } </pre>

22. tsapp_transmit_canfd_async

函数名称	<code>int tsapp_transmit_canfd_async(const PCANFD ACANFD);</code>
功能介绍	以异步的方式发送 CANFD 报文
调用位置	发送 CANFD 报文
输入参数	ACAN: CANFD 数据包。TLIBCAN 数据组成请查看章节: TLIBCANFD: CANFD 数据类型。
返回值	==0: 发送成功 其他值: 发送失败, 失败原因请查看错误码
示例	<pre> //先准备好要发送的CAN报文 TCANFD can_frame; can_frame.init_w_std_id(0x11, 0xf);//初始化ID为0x11, 报文DLC为8 for (int i = 0; i < 64; i++) { can_frame.FData[i] = i; //初始化报文发送内容 } //然后调用发送函数把该报文数据发送出去 if (tsapp_transmit_canfd_async(&can_frame) == 0) { Log("ASync Send CAN Message Success!"); } else { Log("ASync Send CAN Message Failed"); } </pre>

23. tsapp_transmit_canfd_sync

函数名称	<code>int tsapp_transmit_canfd_sync(const PCANFD ACANFD, const s32 ATimeoutMS);</code>
功能介绍	发送 CANFD 报文，并检测到发送成功后，才退出此函数。此函数返回成功，代表 CANFD 报文一定已经成功发送到了 CAN 总线上面。
调用位置	发送 CANFD 报文
局限性	因为此函数需要设备 API 深度支持，因此，目前支持此函数接口的只有 TS 和 Vector 系列设备。
输入参数	ACANFD: CANFD 数据包。TLIBCANFD 数据组成请查看章节：TLIBCANFD: CANFD 数据类型。 ATimeoutMS: 超时时间
返回值	==0: 发送成功 其他值: 发送失败，失败原因请查看错误码
示例	<pre> //先准备好要发送的CAN报文 TCANFD can_frame; can_frame.init_w_std_id(0x11, 0xf); //初始化ID为0x11, 报文DLC为 8 for (int i = 0; i < 64; i++) { can_frame.FData[i] = i; //初始化报文发送内容 } //然后调用发送函数把该报文数据发送出去 if (tsapp_transmit_canfd_sync(&can_frame, 100) == 0) { Log("ASync Send CAN Message Success!"); } else { Log("ASync Send CAN Message Failed"); } </pre>

24. tsapp_add_cyclic_msg_can

函数名称	<code>int tsapp_add_cyclic_msg_can(const PCAN ACAN, const float APeriodMS);</code>
功能介绍	增加周期发送的报文，增加完成后，TSMasterAPI 自动完成报文的周期发送。
调用位置	在需要周期性发送 CAN 报文的场合
输入参数	ACAN: CAN 报文数据 APeriodMS: 周期值
返回值	==0: 添加成功 其他值: 添加失败，查询错误码
示例	<pre> TCAN t; t.init_w_std_id(0x123, 8); </pre>

```

// sending 0x123 every 5ms
if (0 == tsapp_add_cyclic_msg_can (&t, 5)){
    // this message is scheduled
}

// to modify its data...
t.FData[0] = 0x34;
if (0 == tsapp_add_cyclic_msg_can (&t, 5)){
    // this message is updated
}
    
```

25. tsapp_delete_cyclic_msg_can

函数名称	<code>int tsapp_delete_cyclic_msg_can</code> <code>(const PCAN ACAN);</code>
功能介绍	删除周期性发送 CAN 报文
调用位置	在需要停止周期性发送报文的场合
输入参数	ACAN: 需要被删除的周期报文
返回值	==0: 删除成功 其他值: 删除失败, 查询错误码
示例	<code>tsapp_delete_cyclic_msg_can(ACAN);</code>

26. tsapp_delete_cyclic_msg_canfd

函数名称	<code>int tsapp_delete_cyclic_msg_canfd(const PCANFD ACANFD)</code>
功能介绍	删除周期性发送 CANFD 报文
调用位置	在需要停止周期性发送报文的场合
输入参数	ACANFD: 需要被删除的周期报文
返回值	==0: 删除成功 其他值: 删除失败, 查询错误码
示例	<code>PCANFD ACANFD= new PCANFD();</code> <code>tsapp_delete_cyclic_msg_can(ACANFD);</code>

27. tsapp_delete_cyclic_msgs

函数名称	<code>int tsapp_delete_cyclic_msgs(void)</code>
功能介绍	删除所有周期性报文
调用位置	在需要停止周期性发送报文的场合
输入参数	
返回值	==0: 删除成功 其他值: 删除失败, 查询错误码
示例	<code>tsapp_delete_cyclic_msgs(void)</code>

28. tsfifo_clear_can_receive_buffers

函数名称	<code>int tsfifo_clear_can_receive_buffers(const s32 AIdxChn);</code>
功能介绍	清除 CAN 通道里面缓存的报文
调用位置	在执行交互协议之前（比如 UDS 诊断），先调用此命令把缓存中的历史数据清除掉
输入参数	AIdxChn: 硬件通道
返回值	返回缓存中 CAN 报文的数量
示例	<pre>if (tsfifo_clear_can_receive_buffers(CH1) == 0x00) { Log("Clear CAN Messages Success!"); }</pre>

29. tsfifo_receive_can_msgs

函数名称	<code>int tsfifo_receive_can_msgs(PCAN ACANBuffers, ps32 ACANBufferSize, const s32 AIdxChn, const bool AIncludeTx);</code>
功能介绍	读取缓存的 CAN 报文帧
调用位置	在需要读取报文数据包の場合
输入参数	<p>ACANBuffers: 数据 Buffer, 用于存储读取到的报文, 该 Buffer 需要函数调用方创建</p> <p>ACANBufferSize: 消息 Buffer 的大小</p> <p>AIdxChn: 目标通道: 对于多通道设备, 本函数选择读取哪一个通道的数据, 该参数可以为空, 默认为通道 1</p> <p>AIncludeTx: ==0: 仅仅接收 Rx 报文; >0: Tx Rx 报文都读取回来, 该参数可以为空, 默认为只接收 Rx 报文</p>
返回值	<p>实际读取到的报文数量, 如果没有任何报文, 则返回值为 0。</p> <p>// 如果一直无法读取到报文值, 请检查是否通过 tsapp_enable_receive_fifo() 开启了内部 Buffer</p>
示例	<pre>//申请存储100个报文的数组 TCAN canBuffer[100] ; int revCnt = sizeof(canBuffer)/sizeof(canBuffer[0]); //读取报文缓存, 如果Rev>0, 表示读取到了报文 tsfifo_receive_can_msgs(canBuffer, &revCnt, CH1, //读取通道1的报文数据 1); //接收TX/RX所有报文, 如果只读取接收端的报文, 则修改 为READ_TX_RX_DEF_ONLY_RX_MESSAGES if (revCnt == 0) { //Log("No Message Received! "); return; }</pre>

30. tsfifo_receive_flexray_msgs

函数名称	<code>int tsfifo_receive_flexray_msgs(PFlexRay AFlexRay, ps32 BufferSize, const s32 AIdxChn, const bool includeTX)</code>
功能介绍	读取缓存的 flexray 报文帧
调用位置	在需要读取报文数据包の場合
输入参数	<p>AFlexRay: flexray 报文</p> <p>BufferSize: 消息 Buffer 的大小</p> <p>AIdxChn: 目标通道: 对于多通道设备, 本函数选择读取哪一个通道的数据, 该参数可以为空, 默认为通道 1</p> <p>AIncludeTx: ==0: 仅仅接收 Rx 报文; >0: Tx Rx 报文都读取回来, 该参数可以为空, 默认为只接收 Rx 报文</p>
返回值	<p>实际读取到的报文数量, 如果没有任何报文, 则返回值为 0。</p> <p>// 如果一直无法读取到报文值, 请检查是否通过 <code>tsapp_enable_receive_fifo()</code> 开启了内部 Buffer</p>
示例	<pre> //申请存储100个报文的数组 TFlexray FlexrayBuffer[100] ; int revCnt = sizeof(FlexrayBuffer)/sizeof(FlexrayBuffer[0]); //读取报文缓存, 如果Rev>0, 表示读取到了报文 tsfifo_receive_flexray_msgs(FlexrayBuffer, &revCnt, CH1, //读取通道1的报文数据 1); //接收TX/RX所有报文, 如果只读取接收端的报文, 则修改 为READ_TX_RX_DEF. ONLY_RX_MESSAGES if (revCnt == 0) { //Log("No Message Received!"); return; } </pre>

31. tsfifo_clear_canfd_receive_buffers

函数名称	<code>int tsfifo_clear_canfd_receive_buffers(const s32 AIdxChn);</code>
功能介绍	清除 CANFD 通道里面缓存的报文
调用位置	在执行交互协议之前 (比如 UDS 诊断), 先调用此命令把缓存中的历史数据清除掉
输入参数	AIdxChn: 硬件通道
返回值	返回缓存中 CAN 报文的数量
示例	<pre> if(tsfifo_clear_canfd_receive_buffers(CH1) == 0x00) { Log(" Clear CANFD Messages Success!"); } </pre>

32. tsfifo_read_canfd_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_canfd_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount);</code>
功能介绍	读取通道内缓存的 CANFD 报文的数量
调用位置	在需要判断缓存中是否有 CANFD 报文的场合
输入参数	AChn: 硬件通道 ACount: 报文数量指针
返回值	返回缓存中 CAN 报文的数量
示例	<code>Int count = 0; tsfifo_read_canfd_buffer_frame_count(0, &count);</code>

33. tsfifo_receive_canfd_msgs

函数名称	<code>int tsfifo_receive_canfd_msgs(PCANFD ACANFDBuffers, ps32 ACANFDBufferSize, const s32 AIdxChn, const bool AIncludeTx);</code>
功能介绍	读取缓存的 CANFD 报文帧
调用位置	在需要读取 CANFD 报文的场合
输入参数	ACANFDBuffers: 数据 Buffer, 用于存储读取到的报文, 该 Buffer 需要函数调用方创建 ACANFDBufferSize: 消息 Buffer 的大小 AIdxChn: 目标通道: 对于多通道设备, 本函数选择读取哪一个通道的数据, 该参数可以为空, 默认为通道 1 AIncludeTx: ==0: 仅仅接收 Rx 报文; >0: Tx Rx 报文都读取回来, 该参数可以为空, 默认为只接收 Rx 报文
返回值	返回实际读取的报文数量, 如果没有任何报文, 则返回值为 0。如果一直无法读取报文, 请检查是否通过函数 <code>TsMasterApi.tsapp_enable_receive_fifo()</code> ; 开启了驱动内部 Buffer
示例	参考 CAN 报文示例

34. tsapp_register_event_can

函数名称	<code>int tsapp_register_event_can(const ps32 AObj, const TCANEvent AEvent);</code>
功能介绍	注册 CAN 数据包接收回调函数
调用位置	如果用户想基于接收回调机制来处理接收的报文, 在连接工具成功过后, 可以调用此函数注册回调函数。
输入参数	AObj: 唯一句柄, 可以用作标识符用 AEvent: 处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 注册成功 其他值: 注册失败
示例	<code>s32 obj = 0; tsapp_register_event_can(&obj, vCANQueueEventObj);</code>

35. tsapp_unregister_event_can

函数名称	<code>int tsapp_unregister_event_can(const ps32 AObj, const TCANEvent AEvent);</code>
功能介绍	反注册 CAN 数据接收函数
调用位置	在不需要采用回调机制接收 CAN 报文的时候，调用此函数
输入参数	AObj: 唯一句柄，可以用作标识符用 AEvent: 处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 注册成功 其他值: 反注册失败
示例	<code>Int obj = 0 ; tsapp_unregister_event_can(&obj, vCANQueueEventObj);</code>

36. tslin_set_node_funtiontype

函数名称	<code>int tslin_set_node_funtiontype(APP_CHANNEL AIdxChn, TLINNodeType AFunctionType);</code>
功能介绍	设置 LIN 节点工作模式: 主节点, 从节点, 监听节点
调用位置	初始化 LIN 通道的函数中
输入参数	AIdxChn: 通道编号 AFunctionType: 0: 主节点; 1: 从节点; 2: 监听节点, 节点类型定义如下: <pre>public enum TLINNodeType { T_MasterNode = 0, T_SlaveNode = 1, T_MonitorNode = 2 };</pre>
返回值	==0: 设置成功 其他值: 设置失败
示例	<code>tslin_set_node_funtiontype(CH1, TLINNodeType.T_MasterNode)</code>

37. tsapp_configure_baudrate_lin

函数名称	<code>int tsapp_configure_baudrate_lin(int AIdxChn, Single ABaudrateKbps, s32 AProtocol);</code>
功能介绍	设置 LIN 通道的波特率等参数
调用位置	连接硬件设备之前，先设置通道的参数
输入参数	AIdxChn: 应用程序通道编号 ABaudrateKbps: 波特率 (kbps) AProtocol: {0:}LIN_PROTOCL_13 , {1:}LIN_PROTOCL_20 , {2:}LIN_PROTOCL_21 , {3:}LIN_PROTOCL_J2602
返回值	==0: 连接成功 其他: 检查错误码

示例	<pre> if(tsapp_configure_baudrate_lin((int)CH1, 19.2) == 0) { Log("LIN Channel " + (1).ToString() + " baudrate has been configured"); } else { Log("LIN Channel " + (1).ToString() + " baudrate failed"); } </pre>
----	--

38. tsapp_transmit_lin_async

函数名称	<code>int tsapp_transmit_lin_async(const PLIN ALIN);</code>
功能介绍	异步发送 LIN 报文
调用位置	在需要发送 LIN 报文的场合
输入参数	ALIN: LIN 报文数据
返回值	==0: 发送成功 其他值: 发送失败
示例	<pre> TLIN lin_frame; lin_frame.init_w_id(0x11, 8); //初始化PID为0x11 报文长度8 lin_frame.property_set_is_tx(true); //设置为发送报文 for (u32 i = 0; i < 8; i++) { lin_frame.FData[i] = 0; } if (tsapp_transmit_lin_async(&lin_frame) == 0x00) { Log("Async lin message success!"); } else { Log("Async lin message failed!"); } </pre>

39. tsfifo_clear_lin_receive_buffers

函数名称	<code>int tsfifo_clear_lin_receive_buffers(const s32 AIdxChn);</code>
功能介绍	清除 LIN 模块的接收 Buffer 缓存
调用位置	在准备开始一次发送和接收之前，调用此函数清除驱动中的 LIN 缓存中的数据，确保接收到的数据是最新的
输入参数	AIdxChn: 需要清除缓存的 LIN 通道编号
返回值	==0: 清除成功 其他值: 清除失败
示例	<code>tsfifo_clear_lin_receive_buffers(CH1);</code>

40. tsfifo_read_lin_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_lin_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount);</code>
功能介绍	读取通道内缓存的 LIN 报文的数量
调用位置	在需要判断缓存中是否有 LIN 报文的场合
输入参数	AChn: 硬件通道 ACount : 报文数量
返回值	返回缓存中 LIN 报文的数量
示例	<pre>Int count = 0; tsfifo_read_lin_buffer_frame_count(0, &count);</pre>

41. tsfifo_receive_lin_msgs

函数名称	<code>int tsfifo_receive_lin_msgs(PLIN ALINBuffers, ps32 ALINBufferSize, const s32 AIdxChn, const bool AIncludeTx);</code>
功能介绍	读取缓存的 LIN 报文帧
调用位置	在需要读取 LIN 报文数据包的时候
输入参数	ALINBuffers: 数据 Buffer, 用于存储读取到的报文, 该 Buffer 需要函数调用方创建 ALINBufferSize: LIN 消息 Buffer 的大小 AIdxChn: 目标通道: 对于多通道设备, 本函数选择读取哪一个通道的数据, 该参数可以为空, 默认为通道 1 AIncludeTx : ==0: 仅仅接收 Rx 报文; >0: Tx Rx 报文都读取回来, 该参数可以为空, 默认为只接收 Rx 报文
返回值	实际读取到的报文数量, 如果没有任何报文, 则返回值为 0。 // 如果一直无法读取到报文值, 请检查是否通过 TsmasterApi.tsapp_enable_receive_fifo() 开启了内部 Buffer
示例	参考 CAN 总线代码

42. tsfifo_clear_fastlin_receive_buffers

函数名称	<code>Int tsfifo_clear_fastlin_receive_buffers(const s32 AIdxChn);</code>
功能介绍	清除 FastLIN 模块的接收 Buffer 缓存
调用位置	在准备开始一次发送和接收之前, 调用此函数清除驱动中的 LIN 缓存中的数据, 确保接收到的数据是最新的
输入参数	AIdxChn: 需要清除缓存的 LIN 通道编号
返回值	==0: 清除成功 其他值: 清除失败
示例	<code>tsfifo_clear_fastlin_receive_buffers(CH1);</code>

43. tsfifo_read_fastlin_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_fastlin_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount);</code>
功能介绍	读取通道内缓存的 LIN 报文的数量

调用位置	在需要判断缓存中是否有 LIN 报文的场合
输入参数	AChn: 硬件通道 ACount : 报文数量
返回值	返回缓存中 LIN 报文的数量
示例	tsfifo_read_fastlin_buffer_frame_count(0, &ACount);

44. tsfifo_receive_fastlin_msgs

函数名称	<code>int tsfifo_receive_fastlin_msgs(PLIN ALINBuffers, ps32 ALINBufferSize, const s32 AIdxChn, const bool AIncludeTx);</code>
功能介绍	读取缓存的 LIN 报文帧
调用位置	在需要读取 LIN 报文数据包的时候
输入参数	ALINBuffers: 数据 Buffer, 用于存储读取到的报文, 该 Buffer 需要函数调用方创建 ALINBufferSize: LIN 消息 Buffer 的大小 AIdxChn: 目标通道: 对于多通道设备, 本函数选择读取哪一个通道的数据, 该参数可以为空, 默认为通道 1 AIncludeTx : ==0: 仅仅接收 Rx 报文; >0: Tx Rx 报文都读取回来, 该参数可以为空, 默认为只接收 Rx 报文
返回值	实际读取到的报文数量, 如果没有任何报文, 则返回值为 0。 // 如果一直无法读取到报文值, 请检查是否通过 TsmasterApi.tsfifo_enable_receive_fifo() 开启了内部 Buffer
示例	参考 CAN 报文示例

45. tsapp_start_logging

函数名称	<code>int tsapp_start_logging(const char* AFullFileName)</code>
功能介绍	启动报文记录, 记录文件格式为 blf 格式
调用位置	需要记录整个运行过程中总线上的报文通讯
输入参数	AFullFileName : 记录文件名 (后缀为 .blf), 可以为空字符串 “” 注意: 如果 AFileName 传输为空字符串 “”, 则数据文件默认存储在 TSMaster 的安装路径下面。 AFile 数据格式路径不能出错, 如果路径是无效的, 创建该数据文件无效, 会触发模块内部异常。
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	tsapp_start_logging(".\TestData.blf");

46. tsapp_stop_logging

函数名称	<code>int tsapp_stop_logging()</code>
功能介绍	停止报文记录
调用位置	该函数需要和 tsapp_start_logging 配合使用, 停止报文记录, 报文会保存为相应的 blf 文件。
输入参数	无

返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	tsapp_stop_logging();

47. tsdb_unload_can_dbs

函数名称	int tsdb_unload_can_dbs()
功能介绍	卸载所有已经加载的 DBC 文件
调用位置	该函数必须在应用处于断开状态（执行 tsapp_connect 之前或者执行了 tsapp_disconnect 之后）调用。当应用处于连接状态的时候，不能删除，加载数据库文件。
输入参数	无
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	tsdb_unload_can_dbs();

48. tsdb_unload_can_db

函数名称	int tsdb_unload_can_db(UINT32 AId)
功能介绍	卸载指定编号的数据库文件
调用位置	该函数必须在应用处于断开状态（执行 tsapp_connect 之前或者执行了 tsapp_disconnect 之后）调用。当应用处于连接状态的时候，不能删除，加载数据库文件。
输入参数	AId: 加载数据库成功过后，返回系统为该数据库分配的唯一编号
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	tsdb_unload_can_db(0);

49. tsdb_load_can_db

函数名称	int tsdb_load_can_db(const char* ADBC, const char* ASupportedChannelsBased0, u32* AId);
功能介绍	把数据库加载到指定的通道上，并获取加载数据库的编号
调用位置	该函数必须在应用处于断开状态（执行 tsapp_connect 之前或者执行了 tsapp_disconnect 之后）调用。当应用处于连接状态的时候，不能删除，加载数据库文件。
输入参数	ADBC:DBC 绝对路径 ASupportedChannelsBased0: 绑定的通道数组 AId: 加载数据库成功过后，返回系统为该数据库分配的唯一编号
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	

50. tsdb_set_signal_value_can

函数名称	<code>int tsdb_set_signal_value_can(const PCAN ACAN, const char* AMsgName, const char* ASgnName, const double AValue);</code>
功能介绍	根据 Message 名称, 信号名称, 把信号值更新到 CAN 报文中。
调用位置	加载数据库过后, 任意位置 (应用连接状态, 断开状态) 都可以调用此函数。
输入参数	ACAN: 原始 CAN 报文 (引用) AMsgName: 报文名称 ASgnName: 信号名称 AValue: 信号值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	

51. tsdb_get_signal_value_can

函数名称	<code>int tsdb_get_signal_value_can(const PCAN ACAN, const char* AMsgName, const char* ASgnName, double* AValue);</code>
功能介绍	根据 Message 名称, 信号名称, 从 CAN 报文中读取信号值
调用位置	加载数据库过后, 任意位置 (应用连接状态, 断开状态) 都可以调用此函数。
输入参数	ACAN: 原始 CAN 报文 (引用) AMsgName: 报文名称 ASgnName: 信号名称 AValue: 信号值 (引用类型)
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>if (tsdb_get_signal_value_can(&Data, tBMessageName.Text, tBSignalName.Text, &testSignalValue) == 0x00) { //ReadData Success };</pre>

52. tsdb_set_signal_value_canfd

函数名称	<code>int tsdb_set_signal_value_canfd(const PCANFD ACANFD, const char* AMsgName, const char* ASgnName, const double AValue);</code>
功能介绍	根据 Message 名称, 信号名称, 从 CANFD 报文中读取信号值
调用位置	加载数据库过后, 任意位置 (应用连接状态, 断开状态) 都可以调用此函数。
输入参数	ACANfd: CANFD 报文 (引用) AMsgName: 报文名称 ASgnName: 信号名称 AValue: 信号值

返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> //首先准备好原始 CANFD 报文, 或者使用其他全局 CANFD 报文 TLIBCANFD CANFDFrame = new TLIBCANFD(0, 0x123, true, false, false, 8); double srcSignalValue = 1.6; //信号物理值 //通过该函数把信号值更新到 CAN 报文中 if (CheckResultOK(tsd_b_set_signal_value_canfd(&CANFDFrame, "EngineData", "Engine_Speed", srcSignalValue))) { Log("Set SignalValue:" + srcSignalValue.ToString("F2") + " Success!"); } //调用发送函数把 CAN 报文发送出去 tsapp_add_cyclic_msg_canfd(&CANFDFrame , 10); </pre>

53. tsdb_get_signal_value_canfd

函数名称	int tsdb_get_signal_value_canfd(const PCANFD ACANFD, const char* AMsgName, const char* ASgnName, double* AValue);
功能介绍	根据 Message 名称, 信号名称, 把信号值更新到 CANFD 报文中。
调用位置	加载数据库过后, 任意位置 (应用连接状态, 断开状态) 都可以调用此函数。
输入参数	ACANfd: CANFD 报文 (引用) AMsgName: 报文名称 ASgnName: 信号名称 AValue: 信号值 (引用)
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> //首先准备好原始 CANFD 报文, 或者使用其他全局 CANFD 报文 TLIBCANFD CANFDFrame = new TLIBCANFD(0, 0x123, true, false, false, 8); double srcSignalValue = 1.6; //信号物理值 //通过该函数把信号值更新到 CAN 报文中 if (CheckResultOK(tsd_b_set_signal_value_canfd(&CANFDFrame, "EngineData", "Engine_Speed", srcSignalValue))) { Log("Set SignalValue:" + srcSignalValue.ToString("F2") + " Success!"); } //调用发送函数把 CAN 报文发送出去 tsapp_add_cyclic_msg_canfd(&CANFDFrame , 10); </pre>

54. tsapp_add_application

函数名称	int tsapp_add_application(const char* AAppName);
------	---

功能介绍	通过名称添加应用，可以添加或编辑通道映射
调用位置	
输入参数	AAppName: 应用程序名称
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// add a new application named "TSMaster" tsapp_add_application("TSMaster");</pre>

55. tsapp_add_cyclic_msg_canfd

函数名称	<code>int tsapp_add_cyclic_msg_canfd(const PCANFD ACANFD, const float APeriodMS);</code>
功能介绍	定期发送特定的 CAN FD 消息，或更新已安排的 CAN 消息
调用位置	
输入参数	AAppName: 应用程序名称 APeriodMS: 周期
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>TCANFD t; t.init_w_std_id(0x123, 8); // sending 0x123 every 5ms if (0 == tsapp_add_cyclic_message_canfd(&t, 5)) { // this message is scheduled } // to modify its data... t.FData[0] = 0x34; if (0 == tsapp_add_cyclic_message_canfd(&t, 5)) { // this message is updated }</pre>

56. tsapp_clear_bus_statistics

函数名称	<code>void tsapp_clear_bus_statistics ();</code>
功能介绍	清除总线统计数据
调用位置	
输入参数	无
返回值	无
示例	<pre>// clear all statistics data tsapp_clear_bus_statistics();</pre>

57. tsapp_connect

函数名称	<code>void tsapp_connect ();</code>
功能介绍	通过与每个映射通道建立连接来连接到指定的应用程序
调用位置	

输入参数	无
返回值	无
示例	<pre>// connect the application using stored configuration if (0 == tsapp_connect()){ log("Application has been connected"); }</pre>

58. tsapp_del_mapping

函数名称	<code>int tsapp_del_mapping(const PLIBTSMMapping AMapping);</code>
功能介绍	删除一个从 PLIBTSMMapping 指针读取的应用映射，在调用这个函数之前应该指定 FAppName, FAppChannelIndex 和 FAppChannelType
调用位置	
输入参数	AMapping: 指针指向已经分配的 map 结构体
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>TLIBTSMMapping m; m.init(); // just set the following 3 fields to delete the mapping info: sprintf(m.FAppName, "TSMaster"); // Application is TSMaster m.FAppChannelIndex = 0; // Channel 1 m.FAppChannelType = APP_CAN; // Application channel type can be APP_CAN or APP_LIN if (0 == tsapp_del_mapping(&m)){ log("application CAN channel 1 mapping has been deleted"); }</pre>

59. tsapp_del_application

函数名称	<code>int tsapp_del_application(const char* AAppName);</code>
功能介绍	按名称删除应用程序，删除后，指定应用程序的所有映射将消失
调用位置	
输入参数	AAppName: 应用程序名称
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// delete application "TSMaster" tsapp_del_application("TSMaster");</pre>

60. tsapp_enable_bus_statistics

函数名称	<code>int tsapp_enable_bus_statistics(const bool AEnable);</code>
功能介绍	使能总线统计定时器，计算总线统计信息
调用位置	
输入参数	AEnable: 是否启用总线计时器

返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// enable bus statistics timer sapp_enable_bus_statistics(true);</pre>

61. execute_python_string

函数名称	<code>int tsapp_execute_python_string(const char* AString, const bool AIsSync, const bool AIsX64, char** AResultLog);</code>
功能介绍	以字符串形式执行 python 代码
调用位置	
输入参数	AString : Python 字符串代码 AIsSync : True:同步执行 false:异步执行 AIsX64: true:使用 x64 发行版, false:使用 x86 发行版, 注意:x64 发行版默认不安装, 需要手动拷贝文件夹到 bin\Data\Python\active_version\x64 AResultLog : 从 python 执行环境打印结果或堆栈跟踪
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// note: x64 distribution is not installed by default, you need to manually copy folder to bin\Data\Python\active_version\x64 char* s = "\ import sys\n\ import win32api, win32con\n\ win32api.MessageBox(0, 'test with arguments: ' + sys.argv[1] + ' ' + sys.argv[2], 'title', win32con.MB_OK)\n\ print('OK')\n\ "; char* p; if (tsapp_check(tsapp_execute_python_string(s, "arg1 arg2", true, false, &p))) { log("execution result is %s", p); } else { log("execution failed with result %s", p); }</pre>

62. tsapp_execute_python_script

函数名称	<code>int tsapp_execute_python_script(const char* AFilePath, const char*AArguments, const bool AIsSync, const bool AIsX64, char** AResultLog);</code>
功能介绍	执行 python 脚本文件并获取其执行结果
调用位置	

输入参数	AFilePath : python 脚本文件的完整路径 AArguments : 传递给 python 的参数 AIsSync : true:同步执行, false:异步执行 AIsX64: true:使用 x64 环境, false:使用 x86 环境, 注意: 默认情况下未安装 x64 环境, 您需要手动将文件夹复制到 bin\Data\Python\active_version\x64 AResultLog : 从 python 执行环境打印结果或堆栈跟踪
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // note: x64 distribution is not installed by default, you need to manually copy folder to bin\Data\Python\active_version\x64 char* s = "\ import sys\n\ import win32api, win32con\n\ win32api.MessageBox(0, 'test with arguments: ' + sys.argv[1] + ' ' + sys.argv[2], 'title', win32con.MB_OK)\n\ print('OK')\n\ "; char* p; if (tsapp_check(tsapp_execute_python_string(s, "arg1 arg2", true, false, &p))){ log("execution result is %s", p); } else { log("execution failed with result %s", p); }tsapp_execute_python_script() </pre>

63. tsapp_get_application_list

函数名称	int tsapp_get_application_list(char** AAppNameList);;
功能介绍	获取此计算机上现有应用程序名称的列表, 每个应用程序名称以";"分隔。
调用位置	
输入参数	AAppNameList : 检索到的应用程序名称由";"分隔
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // get current application list char* p; if (0 == tsapp_get_application_list(&p)){ log("application listed: %s", p); } </pre>

64. tsapp_get_bus_statistics

函数名称	<code>int tsapp_get_bus_statistics(const TLIBApplicationChannelType ABusType, const s32 AIdxChn, const TLIBCANBusStatistics AIdxStat, pdouble AStat);</code>
功能介绍	获取总线负载率
调用位置	
输入参数	ABusType : 应用程序通道类型 AIdxChn : 通道索引从 0 开始 AIdxStat : 总线统计值索引 AStat : 检索到的状态值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> /* typedef enum { cbsBusLoad = 0, cbsPeakLoad, cbsFpsStdData, cbsAllStdData, cbsFpsExtData, cbsAllExtData, cbsFpsStdRemote, cbsAllStdRemote, cbsFpsExtRemote, cbsAllExtRemote, cbsFpsErrorFrame, cbsAllErrorFrame } TLIBCANBusStatistics; */ // to get bus load of channel 1 double d = 0; if (0 == tsapp_get_bus_statistics(APP_CAN, 0, cbsBusLoad, &d)){ log("Bus statistics is %.2f%%", d); } </pre>

65. tsapp_get_can_channel_count

函数名称	<code>int tsapp_get_can_channel_count(const ps32 ACount);</code>
功能介绍	获取应用程序 CAN 通道的总数
调用位置	
输入参数	ACount : 检索到的 CAN 通道计数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>// get CAN channel count of current application</code>

```

s32 n;
if (0 == tsapp_get_can_channel_count(&n)) {
    // CAN channel count is stored in variable n
    log("CAN channel count = %d", n);
}
    
```

66. tsapp_get_current_application

函数名称	<code>int tsapp_get_current_application(const char** AAppName);</code>
功能介绍	获取应用程序 CAN 通道的总数
调用位置	
输入参数	AAppName : 应用程序名称
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // to read the current app name char* p; tsapp_get_current_application(&p); log("the current app name is %s", p); </pre>

67. tsapp_get_fps_can

函数名称	<code>int tsapp_get_fps_can(const s32 AIdxChn, const s32 AIdentifier, ps32 AFPS);</code>
功能介绍	获取特定标识符的每秒帧数, 注意:此功能需要启用总线统计
调用位置	
输入参数	AIdxChn : 通道索引 AIdentifier : 指定 CAN 报文标识符 AFPS: 特定标识符的每秒帧数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // get fps of 0x100 on channel 1 s32 fps; if (0 == tsapp_get_fps_can(0, 0x100, &fps)) { // fps retrieved } </pre>

68. tsapp_get_fps_canfd

函数名称	<code>int tsapp_get_fps_canfd(const s32 AIdxChn, const s32 AIdentifier, ps32 AFPS);</code>
功能介绍	获取特定标识符的每秒帧数, 注意:此功能需要启用总线统计
调用位置	
输入参数	AIdxChn : 通道索引 AIdentifier : 报文标识符 AFPS : 指定标识符报文的每秒帧数
返回值	==0: 执行成功

	其他值: 查询错误码
示例	<pre>// get fps of 0x100 on channel 1 s32 fps; if (0 == tsapp_get_fps_canfd(0, 0x100, &fps)){ // fps retrieved }</pre>

69. tsapp_get_fps_lin

函数名称	<code>int tsapp_get_fps_lin(const s32 AIdxChn, const s32 AIdentifier, ps32 AFPS);</code>
功能介绍	获取特定标识符的每秒帧数, 注意:此功能需要启用总线统计
调用位置	
输入参数	AIdxChn : 通道索引 AIdentifier : 报文标识符 AFPS : 指定报文的每秒帧数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// get fps of 0x10 on channel 1 s32 fps; if (0 == tsapp_get_fps_lin(0, 0x10, &fps)){ // fps retrieved }</pre>

70. tsapp_get_lin_channel_count

函数名称	<code>int tsapp_get_lin_channel_count(const ps32 ACount);</code>
功能介绍	获取应用程序 LIN 通道的总数
调用位置	
输入参数	ACount: 检索到的 LIN 通道计数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// get LIN channel count of current application s32 n; if (0 == tsapp_get_lin_channel_count(&n)){ // LIN channel count is stored in variable n log("LIN channel count = %d", n); }</pre>

71. tsapp_get_timestamp

函数名称	<code>int tsapp_get_timestamp(s64* ATimestamp);</code>
功能介绍	获取当前测量的 PC 时间戳
调用位置	
输入参数	ATimestamp : 检索到的时间戳 (微秒)

返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>s64 t; if (0 == tsapp_get_timestamp(&t)) { // timestamp retrieved in t log("current timestamp is %f", t / 1000000.0); }</pre>

72. tsapp_get_turbo_mode

函数名称	<code>int tsapp_get_turbo_mode(const bool* AEnable);</code>
功能介绍	获取 turbo 模式启用状态
调用位置	
输入参数	AEnable : 检索到激活状态
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// get the turbo mode activation status of TSMaster bool a; if (0 == tsapp_get_turbo_mode(&a)){ log("Turbo mode status is %d", a); }</pre>

73. tsfifo_enable_receive_error_frames

函数名称	<code>int tsapp_get_turbo_mode(const bool* AEnable);</code>
功能介绍	获取 turbo 模式启用状态
调用位置	
输入参数	AEnable : 检索到激活状态
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// get the turbo mode activation status of TSMaster bool a; if (0 == tsapp_get_turbo_mode("TSMaster", &a)){ log("Turbo mode status is %d", a); }</pre>

74. tsapp_set_current_application

函数名称	<code>int tsapp_set_current_application(const char* AAppName);</code>
功能介绍	设置当前应用程序名称, 不同的应用程序拥有不同的资源映射
调用位置	
输入参数	AAppName : 应用程序名称
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsapp_set_current_application("TSMaster");</code>

75. tsapp_set_mapping

函数名称	<code>int tsapp_set_mapping(const PLIBTSMapping AMapping);</code>
功能介绍	保存一个从 PLIBTSMapping 指针读取的应用程序映射
调用位置	
输入参数	AMapping : 指针指向已经分配的 map 结构体
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> TLIBTSMapping m; m.init(); sprintf(m.FAppName, "TSMaster"); // Application is TSMaster sprintf(m.FHWDeviceName, "TSCANMini"); // set device name m.FAppChannelIndex = 0; // Channel 1 m.FAppChannelType = APP_CAN; // Application channel type can be APP_CAN or APP_LIN m.FHWDeviceType = TS_USB_DEVICE; // TLIBBusToolDeviceType can be TS_USB_DEVICE, XL_USB_DEVICE or TS_TCP_DEVICE m.FHWIndex = 0; // The first hardware connected to computer m.FHWChannelIndex = 0; // The first CAN channel of the hardware m.FHWDeviceSubType = 3; // 3 means TS.CAN Mini if (0 == tsapp_set_mapping(&m)){ log("channel mapping on application CAN channel 1 has been set"); } </pre>

76. tsapp_set_turbo_mode

函数名称	<code>int tsapp_set_turbo_mode(const bool AEnable);</code>
功能介绍	启用或禁用 turbo 模式，在 turbo 模式下，通信延迟可以最小化，但功耗会增加
调用位置	
输入参数	AEnable : true: turbo mode is active; false: turbo mode is not active
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // set turbo mode active on TSMaster if (0 == tsapp_set_turbo_mode("TSMaster", true)){ log("Turbo mode has been activated"); } </pre>

77. tsapp_transmit_lin_sync

函数名称	<code>int tsapp_transmit_lin_sync(const PLIN ALIN, const s32 ATimeoutMS);</code>
------	--

功能介绍	同步发送一个 LIN 帧，当前的执行被阻塞，直到帧被发送或超时
调用位置	
输入参数	ALIN : 指向 LIN 数据结构的指针 ATimeoutMS : 超时时间
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // transmit a LIN frame (0x15) on LIN channel 1 with 1s timeout TLIN l; l.init_w_id(0x15, 8); if (0 != tsapp_connect()) return; if (0 == tsapp_transmit_lin_sync(&l, 1000)){ log("LIN message 0x%02x has been transmitted on LIN Channel 1", l.FIdentifier); } </pre>

78. tscom_can_rbs_start

函数名称	<code>void tscom_can_rbs_start ();</code>
功能介绍	启动 CAN - RBS 发动机
调用位置	
输入参数	无
返回值	无
示例	<code>tscom_can_rbs_start();</code>

79. tscom_can_rbs_stop

函数名称	<code>void tscom_can_rbs_stop ();</code>
功能介绍	停止 CAN - RBS 发动机
调用位置	
输入参数	无
返回值	无
示例	<code>tscom_can_rbs_stop();</code>

80. tscom_can_rbs_is_running

函数名称	<code>int tscom_can_rbs_is_running(bool* AIsRunning);;</code>
功能介绍	检查 CAN RBS 是否正在运行
调用位置	
输入参数	AIsRunning : 是否运行
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> bool isRunning; tscom_can_rbs_is_running(&isRunning); </pre>

81. tscom_can_rbs_configure

函数名称	<code>int tscom_can_rbs_configure(const bool AAutoStart, const bool AAutoSendOnModification, const bool AActivateNodeSimulation, const TLIBRBSInitValueOptions AInitValueOptions);</code>
功能介绍	配置 CAN RBS 引擎
调用位置	
输入参数	AAutoStart : 连接应用程序时 RBS 是否自动启动 AAutoSendOnModification : 如果其信号被修改, 则是否自动发送修改后的消息, 仅对非循环消息有效 AActivateNodeSimulation: 是否激活节点行为模拟 AInitValueOptions : 初始值选项
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // typedef enum {rivUseDB = 0, rivUseLast, rivUse0} TLIBRBSInitValueOptions; tscom_can_rbs_configure(true, true, true, rivUseDB); </pre>

82. tscom_can_rbs_activate_all_networks

函数名称	<code>int tscom_can_rbs_activate_all_networks(const bool AEnable, const bool AIncludingChildren);</code>
功能介绍	设置激活或停用所有网络
调用位置	
输入参数	AEnable: 是否激活所有网络 AIncludingChildren: 是否激活所有节点报文
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tscom_can_rbs_activate_all_networks(true, true);</code>

83. tscom_can_rbs_activate_all_networks

函数名称	<code>int tscom_can_rbs_activate_all_networks(const bool AEnable, const bool AIncludingChildren);</code>
功能介绍	设置激活或禁用所有网络
调用位置	
输入参数	AEnable : 是否激活所有网络 AIncludingChildren : 是否激活所有节点报文
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码

示例	<code>tscom_can_rbs_activate_all_networks(true, true);</code>
----	---

84. tscom_can_rbs_activate_network_by_name

函数名称	<code>int tscom_can_rbs_activate_network_by_name(const s32 AIdxChn, const bool AEnable, const char* ANetworkName, const bool AIncludingChildren);</code>
功能介绍	是否激活或禁用网络
调用位置	
输入参数	AIdxChn : 通道索引 AEnable : 是否激活 ANetworkName : 要激活或停用的网络名称 AIncludingChildren : 是否激活所有节点报文
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tscom_can_rbs_activate_network_by_name(CH1, true, "Network1", true);</code>

85. tscom_can_rbs_activate_node_by_name

函数名称	<code>int tscom_can_rbs_activate_node_by_name(const s32 AIdxChn, const bool AEnable, const char* ANetworkName, const char* ANodeName, const bool AIncludingChildren);</code>
功能介绍	是否激活或去激活节点
调用位置	
输入参数	AIdxChn : 通道索引 AEnable : 是否激活指定节点 ANetworkName : 包含此节点的网络名称 ANodeName: 要激活或停用的节点名称 AIncludingChildren: 是否激活所有节点报文
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tscom_can_rbs_activate_node_by_name(CH1, true, "Network1", "Node1", true);</code>

86. tscom_can_rbs_activate_message_by_name

函数名称	<code>int tscom_can_rbs_activate_message_by_name(const s32 AIdxChn, const bool AEnable, const char* ANetworkName, const char* ANodeName, const char* AMsgName);</code>
功能介绍	是否激活或取消激活报文
调用位置	
输入参数	AIdxChn : 通道索引 AEnable: 是否激活指定报文 ANetworkName : 包含此节点和报文的网络名称

	ANodeName : 包含此报文的节点名称 AMsgName : 报文名称
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	tscom_can_rbs_activate_message_by_name(CH1, true, "Network1", "Node1", "Message1");

87. tscom_can_rbs_get_signal_value_by_element

函数名称	<code>int tscom_can_rbs_get_signal_value_by_element(const s32 AIdxChn, const char* ANetworkName, const char* ANodeName, const char* AMsgName, const char* ASignalName, double* AValue);</code>
功能介绍	使用元素名从 CAN RBS 获取信号实时值
调用位置	
输入参数	AIdxChn : 通道编号 ANetworkName : 要激活或停用的网络名称 ANodeName: 包含此信号的节点名称 AMsgName : 包含此信号的报文名称 ASignalName : 要获取实值的信号名称 AValue : 该信号的实值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>double d; tscom_can_rbs_get_signal_value_by_element(CH1, "Network1", "Node1", "Message1", "Signal1", &d);</pre>

88. tscom_can_rbs_get_signal_value_by_address

函数名称	<code>int tscom_can_rbs_get_signal_value_by_address(const char* ASymbolAddress, double* AValue);</code>
功能介绍	使用元素名从 CAN RBS 获取信号实时值
调用位置	
输入参数	ASymbolAddress : 符号地址, 可通过双击所选符号的状态栏复制到 can 数据库选择器中 AValue : 该信号的实值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// Note: symbol address has the following structure: //</pre>

	<pre>channel_index/network_name/node_name/message_name/signal_name double d; tscom_can_rbs_get_signal_value_by_address("0/CAN_FD_Powertrain/Engine/EngineData/Gear", &d);</pre>
--	---

89. tscom_can_rbs_set_signal_value_by_element

函数名称	<pre>int tscom_can_rbs_set_signal_value_by_element(const s32 AIdxChn, const char* ANetworkName, const char* ANodeName, const char* AMsgName, const char* ASignalName, const double AValue);</pre>
功能介绍	使用元素名称设置来自 CAN RBS 的信号实时值
调用位置	
输入参数	AIdxChn : 通道索引 ANetworkName: 包含此信号的网络名称 ANodeName : 包含此信号的节点名称 AMsgName : 包含此信号的报文名称 ASignalName : 要获取实值的信号名称 AValue : 该信号的实值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>tscom_can_rbs_set_signal_value_by_element(0, "Network1", "Node1", "Message1", "Signal1", 12.3);</pre>

90. tscom_can_rbs_set_signal_value_by_address

函数名称	<pre>int tscom_can_rbs_set_signal_value_by_address(const char* ASymbolAddress, const double AValue);</pre>
功能介绍	使用信号数据库地址设置来自 CAN RBS 的信号实时值
调用位置	
输入参数	ASignalName: 获取实值的信号名称 AValue : 该信号的实时物理值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// Note: symbol address has the following structure: // channel_index/network_name/node_name/message_name/signal_name Tscm_can_rbs_set_signal_value_by_address(</pre>

	"1/CAN_FD_Powertrain/Engine/EngineData/Gear", 12.3);
--	---

91. tslog_set_online_replay_config

函数名称	int tslog_set_online_replay_config(const s32 AIndex, const char* AName, const char* AFileName, const bool AAutoStart, const bool AIsRepetitiveMode, const TLIBOnlineReplayTimingMode AStartTimingMode, const s32 AStartDelayTimeMs, const bool ASendTx, const bool ASendRx, const char* AMappings);
功能介绍	按引擎索引设置在线重放引擎的属性
调用位置	
输入参数	AIndex : 重放引擎索引 Name : 重放引擎名称 AFileName : 要重放的 blf 文件 AAutoStart : 连接应用程序后是否自动重放日志文件 AIsRepetitiveMode : True: 日志文件将连续重放, False: 日志文件只重放一次 AStartTimingMode : ortimmediate (0) : 回放开始时, 将直接发送日志文件中的第一帧; ortAsLog (1) : 根据日志文件发送第一帧; ortDelayed (2) : 第一帧将在参数中指定的某个延迟后发送 AStartDelayTimeMs: 第一帧将在以毫秒为单位的指定延迟时间之后发送 ASendTx : 重放 TX ASendRx : 重放 RX AMappings: 每个通道的映射在由 “, ” 分隔的字符串中指定, 通道 0 表示忽略
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> tsapp_tslog_set_online_replay_config(0, "replay1", "C:\Temp\log1.blf", true, false, ortImmediately, 0, true, true, "1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13,14,15,16,17,18,19,20,21,22,23,24,25,26,27,28,29,30,31,32"); </pre>

92. tslog_get_online_replay_count

函数名称	int tslog_get_online_replay_count (s32* ACount);
功能介绍	获得在线重放引擎数

调用位置	
输入参数	ACount: 返回的计数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	s32 i; tscom_tslog_get_online_replay_count(&i);

93. tslog_get_online_replay_config

函数名称	<code>int tslog_get_online_replay_config(const s32 AIndex, char** AName, char** AFileName, bool* AAutoStart, bool* AIsRepetitiveMode, TLIBOnlineReplayTimingMode* AStartTimingMode, s32* AStartDelayTimeMs, bool* ASendTx, bool* ASendRx, char** AMappings);</code>
功能介绍	按引擎索引获取在线重放引擎属性
调用位置	
输入参数	<p>AIndex : 重放引擎索引</p> <p>AName : 重放引擎名称</p> <p>AFileName : 重放的 blf 文件</p> <p>AAutoStart : 连接应用程序后是否自动重播日志文件</p> <p>AIsRepetitiveMode : True: 日志文件将连续重放, False: 日志文件只重放一次</p> <p>AStartTimingMode : ortimmediate (0): 回放开始时, 将直接发送日志文件中的第一帧; ortAsLog (1): 根据日志文件发送第一帧; ortDelayed (2): 第一帧将在参数中指定的某个延迟后发送</p> <p>AStartDelayTimeMs : 第一帧将在以毫秒为单位的指定延迟时间之后发送</p> <p>ASendTx : 重放 TX</p> <p>ASendRx : 重放 RX</p> <p>AMappings : 每个通道的映射在由 “, ” 分隔的字符串中指定, 通道 0 表示忽略</p>
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>char* AName; char* AFileName; bool AAutoStart; bool AIsRepetitiveMode; TLIBOnlineReplayTimingMode AStartTimingMode; s32 AStartDelayTimeMs; bool ASendTx; bool ASendRx; char* AMappings; tscom_tslog_get_online_replay_config(0, &AName, &AFileName,</pre>

	&AAutoStart, &AIsRepetitiveMode, &AStartTimingMode, &AStartDelayTimeMs, &ASendTx, &ASendTx, &AMappings);
--	--

94. tslog_del_online_replay_configs

函数名称	<code>int tslog_del_online_replay_configs(void);</code>
功能介绍	删除所有在线重播配置
调用位置	
输入参数	无
返回值	无
示例	<code>tscom_tslog_del_online_replay_configs();</code>

95. tslog_start_online_replay

函数名称	<code>int tslog_start_online_replay(const s32 AIndex);</code>
功能介绍	启动在线重放引擎索引。注意:应用程序应在发动机启动前连接好
调用位置	
输入参数	AIndex : 重放发动机索引
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tscom_tslog_start_online_replay(0);</code>

96. tslog_start_online_replays

函数名称	<code>Void tslog_start_online_replays ();</code>
功能介绍	启动所有在线回放引擎
调用位置	
输入参数	无
返回值	无
示例	<code>tscom_tslog_start_online_replays();</code>

97. tslog_pause_online_replay

函数名称	<code>int tslog_pause_online_replay(const s32 AIndex);</code>
功能介绍	按引擎索引暂停在线重放引擎
调用位置	
输入参数	AIndex : 重放引擎索引
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码

示例	tscom_tslog_pause_online_replay(0);
----	-------------------------------------

98. tslog_pause_online_replays

函数名称	Void tslog_pause_online_replays();
功能介绍	暂停所有在线重播引擎
调用位置	
输入参数	无
返回值	无
示例	tscom_tslog_pause_online_replays();

99. tslog_stop_online_replay

函数名称	int tslog_stop_online_replay(const s32 AIndex);
功能介绍	根据引擎索引停止在线重放引擎
调用位置	
输入参数	AIndex : 重放引擎索引
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	tscom_tslog_stop_online_replay(0);

100. tslog_stop_online_replays

函数名称	Void tslog_stop_online_replays();
功能介绍	停止所有在线回放引擎
调用位置	
输入参数	无
返回值	无
示例	tscom_tslog_stop_online_replays();

101. tslog_get_online_replay_status

函数名称	int tslog_get_online_replay_status(const s32 AIndex, TLIBOnlineReplayStatus* AStatus, float* AProgressPercent100);
功能介绍	通过引擎索引获取指定在线重播引擎的重播状态
调用位置	
输入参数	AIndex : 重放引擎索引 AStatus : orsNotStarted=0:重放引擎尚未启动; orsRunning=1: 回放引擎正在运行; AProgressPercent100 : 处理百分比
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	TLIBOnlineReplayStatus stat; float percent100; tscom_tslog_get_online_replay_status(0, &stat, &percent100);

102. tslog_blf_write_start

函数名称	<code>int tslog_blf_write_start(char* AFileName, ps32 AHandle); //stdcall</code>
功能介绍	创建一个用于写入的 blf 文件。注意：必须在退出小程序之前调用 tslog_write_end 函数停止写入 blf 文件，否则会造成写入数据丢失。
调用位置	必须在退出小程序之前调用 tslog_write_end 函数停止写入 blf 文件
输入参数	AFileName : blf 文件路径 AHandle : 新创建的 blf 文件句柄
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // 输入一个完整的 blf 绝对路径 s32 h; if (tscom_tslog_blf_write_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h)){ log("blf 文件创建成功"); } // 如果没有使用“set_default_output_dir”设定默认输出路径时，这里 // 输入相对于工程根目录的相对路径 // 如果使用“set_default_output_dir”设定默认输出路径时，这里输入 // 相对于 set_default_output_dir 的相对路径 s32 h; if (tscom_tslog_blf_write_start("../blf2.blf", &h)){ log("blf 文件创建成功"); } </pre>

103. tslog_blf_write_set_max_count

函数名称	<code>int tslog_blf_write_set_max_count(s32 AHandle, u32 ACount);</code>
功能介绍	在切换到新文件之前设置最大写次数，如果写次数超过此限制，则创建新的 BLF 文件
调用位置	
输入参数	AHandle : 文件句柄 ACount : 范围内的最大计数[1000, 4294967295]
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> s32 h; if (com.tslog_blf_write_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h)){ log("blf 文件创建成功"); } if (0 == com.tslog_blf_write_set_max_count(h, 5000000)){ log("max write count is 5000000"); } </pre>

104. tslog_blf_write_can

函数名称	<code>int tslog_blf_write_can(s32 AHandle, PCAN ACAN);</code>
功能介绍	在 blf 文件中写入 CAN 报文对象
调用位置	
输入参数	AHandle : blf 文件句柄 ACAN : CAN 报文对象指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // 输入一个完整的 blf 绝对路径 s32 h; if (tslog_blf_write_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h)){ log("blf 文件创建成功"); } TCAN c; c.init_w_std_id(0x55, 8); if (0 == tslog_blf_write_can(h, &c)){ log("write CAN object successfully"); } </pre>

105. tslog_blf_write_can_fd

函数名称	<code>int tslog_blf_write_can_fd(s32 AHandle, PCANFD ACANFD);</code>
功能介绍	在 blf 文件中写入 CAFD 报文对象
调用位置	
输入参数	AHandle : blf 文件句柄 ACANFD : CANFD 报文对象指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // 输入一个完整的 blf 绝对路径 s32 h; if (com.tslog_blf_write_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h)){ log("blf 文件创建成功"); } TCANFD cFD; cFD.init_w_std_id(0x55, 8); if (0 == com.tslog_blf_write_can_fd(h, &cFD)){ log("write CAN FD object successfully"); } </pre>

106. tslog_blf_write_lin

函数名称	<code>Int tslog_blf_write_lin(s32 AHandle, PLIN ALIN);</code>
功能介绍	在 blf 文件中写入 LIN 消息对象
调用位置	

输入参数	AHandle : blf 文件句柄 ALIN : LIN 报文对象指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // 输入一个完整的 blf 绝对路径 s32 h; if (tscom_tslog_blf_write_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h)){ log("blf 文件创建成功"); } TLIN c; c.init_w_id(0x15, 8); if (0 == tscom_tslog_blf_write_lin(h, &c)){ log("write LIN object successfully"); } </pre>

107. tslog_blf_write_realtime_comment

函数名称	<code>Int tslog_blf_write_realtime_comment(s32 AHandle, s64 ATimeUs, char* AComment);</code>
功能介绍	将实时注释写入日志文件
调用位置	
输入参数	AHandle : blf 文件句柄 ATimeUs : 时间戳 (以微秒为单位) AComment : 注释
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // 输入一个完整的 blf 绝对路径 s32 h; s32 t; if (tslog_blf_write_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h)){ log("blf 文件创建成功"); } tslog_blf_write_realtime_comment(h, t, "this is a comment"); </pre>

108. tslog_blf_write_end

函数名称	<code>Int tslog_blf_write_end(s32 AHandle);</code>
功能介绍	保存并关闭当前打开的 blf 文件
调用位置	
输入参数	AHandle : blf 文件句柄
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> s32 h; if (tslog_blf_write_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h)){ log("blf 文件创建成功"); } </pre>

	<pre> } tslog_blf_write_end(h); //h: handle of the blf file </pre>
--	--

109. tslog_blf_read_start

函数名称	Int tslog_blf_read_start(char* AFileName, ps32 AHandle, ps32 AObjCount);
功能介绍	打开一个 blf 文件读取内部内容
调用位置	
输入参数	AFileName : blf 文件路径, 可以是绝对路径也可以是相对于 TSMaster.exe 的相对路径 AHandle : blf 文件句柄, 传入指针, 在函数内部赋予句柄值 AObjCount : blf 文件包含的数据个数, 传入指针, 在函数内部赋值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // 输入文件绝对路径 s32 h; s32 readCnt; //dataObject in blf files if (tscom_tslog_blf_read_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h, &readCnt)){ log("blf file opened, data objects:%d",readCnt); } // 如果没有使用“set_default_output_dir”设定默认输出路径时, 这里 输入相对于工程根目录的相对路径 // 如果使用“set_default_output_dir”设定默认输出路径时, 这里输入 相对于 set_default_output_dir 的相对路径 if (tscom_tslog_blf_read_start("../blf2.blf", &h, &readCnt)){ log("blf file opened, data objects:%d",readCnt); } </pre>

110. tslog_blf_read_status

函数名称	Int tslog_blf_read_status(s32 AHandle, ps32 AObjReadCount);
功能介绍	读取已打开 BLF 文件的状态信息
调用位置	
输入参数	AHandle : blf 文件句柄 AObjReadCount : 被读取到的对象数量
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // 输入文件绝对路径 s32 h; s32 readCnt; //dataObject in blf files if (tscom_tslog_blf_read_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h, &readCnt)){ log("blf file opened, data objects:%d",readCnt); } </pre>

```

    }
    s32 cnt;
    if (0 == tscom_tslog_blf_read_status(h, &cnt)){
        log("object read count = %d", cnt);
    }

```

111. tslog_blf_read_object

函数名称	<code>Int tslog_blf_read_object(s32 AHandle, ps32 AProgressedCnt, ps32 AType/* PSupportedObjType*/, PCAN ACAN, PLIN ALIN, PCANFD ACANFD);</code>
功能介绍	从 BLF 文件中读取一个支持的对象
调用位置	
输入参数	AHandle : blf 文件句柄 AProgressedCnt : 已经被读取的对象数量 AType : 指向支持的对象类型的指针, 应为 TSupportedBLFObjType 类型 ACAN : CAN 结构体指针 ALIN : LIN 结构体指针 ACANFD : CANFD 结构体指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // 输入文件绝对路径 s32 h; s32 readCnt; //dataObject in blf files if (tscom_tslog_blf_read_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h, &readCnt)){ log("blf file opened, data objects:%d",readCnt); } TCAN c; TCANFD cFD; TLIN l; s32 cnt; TSupportedBLFObjType t; if (0 == tscom_tslog_blf_read_object(h, &cnt, &t, &c, &l, &cFD)){ if (t == sotCAN){ // a CAN object is read out log("a CAN object is read out ,with ID:%d",c.FIdentifier); } else if (t == sotCANFD){ // a CAN FD object is read out log("a CANFD object is read out ,with ID:%d",cFD.FIdentifier); } else if (t == sotLIN){ // a LIN object is read out log("a LIN object is read out ,with ID:%d",l.FIdentifier); } } }} </pre>

112. tslog_blf_read_object_w_comment

函数名称	<pre> Int tslog_blf_read_object_w_comment(s32 AHandle, ps32 AProgressedCnt, ps32 AType/* PSupportedObjType*/, PCAN ACAN, PLIN ALIN, PCANFD ACANFD, Prealtime_comment_t AComment); </pre>
功能介绍	从 BLF 文件中读取一个支持的对象
调用位置	
输入参数	<p>AHandle : blf 文件句柄</p> <p>AProgressedCnt : 已经被读取的对象数量</p> <p>AType : TSupportedBLFObjType 类型指针</p> <p>ACAN : CAN 结构体指针</p> <p>ALIN : LIN 结构体指针</p> <p>ACANFD : CANFD 结构体指针</p> <p>AComment : Trealtime_comment_t 结构体指针</p>
返回值	<p>==0: 执行成功</p> <p>其他值: 查询错误码</p>
示例	<pre> // 输入文件绝对路径 s32 h; s32 readCnt; //dataObject in blf files if (tscom_tslog_blf_read_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h, &readCnt)){ log("blf file opened, data objects:%d",readCnt); } #define STR_LEN_COMMENT 1024 TCAN c; TCANFD cFD; TLIN l; char s[STR_LEN_COMMENT]; Trealtime_comment_t cmt; s32 cnt; TSupportedBLFObjType t; cmt.FCapacity = STR_LEN_COMMENT-1; cmt.FComment = s; if (0 == tscom_tslog_blf_read_object_w_comment(h, &cnt, &t, &c, &l, &cFD, &cmt)){ if (t == sotCAN){ // a CAN object is read out log("a CAN object is read out ,with ID:%d",c.FIdentifier); } else if (t == sotCANFD){ // a CAN FD object is read out log("a CANFD object is read out ,with ID:%d",cFD.FIdentifier); } else if (t == sotLIN){ // a LIN object is read out </pre>

```

        log("a LIN object is read out ,with ID:%d",l.FIdentifier);
    } else if (t == sotRealtimeComment){
        // a realtime comment is read out
        log("comment read: %s", cmt.FComment);
    }
}
    }
}

```

113. tslog_blf_read_end

函数名称	<code>Int tslog_blf_read_end(s32 AHandle);</code>
功能介绍	关闭打开的 BLF 文件
调用位置	
输入参数	AHandle : blf 文件句柄
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // 输入文件绝对路径 s32 h; s32 readCnt; //dataObject in blf files if (tscom_tslog_blf_read_start("C:\\LC_Ramdisk\\log1.blf", &h, &readCnt)){ log("blf file opened, data objects:%d",readCnt); } tscom_tslog_blf_read_end(h); //h: handle of the blf file </pre>

114. tslog_blf_seek_object_time

函数名称	<code>Int tslog_blf_seek_object_time(s32 AHandle, const double AProg100, s64* ATime, ps32 AProgressedCnt);</code>
功能介绍	获取接近指定文件对象比率的时间戳
调用位置	
输入参数	AHandle : blf 文件句柄 AProg100 : blf 文件对象百分比 ATime : 时间戳 (以微秒为单位) AProgressedCnt : 已读取的对象数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> s32 h; // to find timestamp near 75% of the blf file s64 t; s32 cnt; if (0 == com.tslog_blf_seek_object_time(h, 75, &t, &cnt)){ log("timestamp near 75%% is %ld", t); } </pre>

115. tsapp_transmit_flexray_async

函数名称	<code>Int tsapp_transmit_flexray_async(const PFlexRay AFlexray);</code>
功能介绍	异步传输 flexray 报文
调用位置	
输入参数	AFlexray : flexray 报文指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> TFlexRay fme; // ... if (0 == tscom_transmit_flexray_async(&fme)){ // transmit success } </pre>

116. tscom_flexray_rbs_set_signal_value_by_address

函数名称	<code>Int tscom_flexray_rbs_set_signal_value_by_address(const char* AAddr, const double value);</code>
功能介绍	通过数据库地址设置 FlexRay RBS 的信号值
调用位置	
输入参数	AAddr : 符号地址, 可通过双击所选符号的状态栏复制到 FlexRay 数据库选择器中 value : 信号实时值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> // Note: symbol address has the following structure: // channel_index/network_name/node_name/message_name/signal_name tscom_flexray_rbs_set_signal_value_by_address("0/PowerTrain/Engine/EngineData/EngForce", 12.3); </pre>

117. tscom_flexray_rbs_get_signal_value_by_address

函数名称	<code>Int tscom_flexray_rbs_get_signal_value_by_address(const char* AAddr, pdouble value);</code>
功能介绍	通过数据库地址从 FlexRay RBS 获取信号值
调用位置	
输入参数	AAddr : 符号地址, 可通过双击所选符号的状态栏复制到 FlexRay 数据库选择器中 value : 信号实时值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码

示例	<pre>// Note: symbol address has the following structure: // channel_index/network_name/node_name/message_name/signal_name double d; tscom_flexray_rbs_get_signal_value_by_address("0/PowerTrain/Engine/EngineData/EngForce", &d);</pre>
----	--

118. tscom_flexray_rbs_set_signal_value_by_element

函数名称	<pre>Int tscom_flexray_rbs_set_signal_value_by_element(const s32 AIdxChn, const char* AClusterName, const char* AECUName, const char* AFrameName, const char* ASignalName, const double value);</pre>
功能介绍	使用元素名称设置 FlexRay RBS 的信号实时值
调用位置	
输入参数	AIdxChn : 通道索引 AClusterName : 包含此信号的组名 AECUName : 包含此信号的 ecu 名称 AFrameName : 包含此信号的报文名称 ASignalName : 信号名称 value : 信号的实值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// Address: 0/PowerTrain/Engine/EngineData/EngForce tscom_flexray_rbs_set_signal_value_by_element(0, "PowerTrain", "Engine", "EngineData", "EngForce", 12.3);</pre>

119. tscom_flexray_rbs_get_signal_value_by_element

函数名称	<pre>Int tscom_flexray_rbs_get_signal_value_by_element(const s32 AIdxChn, const char* AClusterName, const char* AECUName, const char* AFrameName, const char* ASignalName, pdouble value);</pre>
功能介绍	使用元素名称设置 FlexRay RBS 的信号实时值
调用位置	
输入参数	AIdxChn : 通道索引 AClusterName : 包含此信号的组名 AECUName ; 包含此信号的 ecu 名称 AFrameName : 包含此信号的报文名称

	ASignalName : 信号名称 value : 信号实值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>double d; // Address: 0/PowerTrain/Engine/EngineData/EngForce tscom_flexray_rbs_get_signal_value_by_element(CH1, "PowerTrain", "Engine", "EngineData", "EngForce", &d);</pre>

120. tscom_flexray_rbs_start

函数名称	Void tscom_flexray_rbs_start();
功能介绍	启动 FlexRay RBS 引擎
调用位置	
输入参数	无
返回值	无
示例	tscom_flexray_rbs_start();

121. tscom_flexray_rbs_stop();

函数名称	Void tscom_flexray_rbs_stop();
功能介绍	停止 FlexRay RBS 引擎
调用位置	
输入参数	无
返回值	无
示例	tscom_flexray_rbs_stop();

122. tscom_flexray_rbs_is_running

函数名称	Int tscom_flexray_rbs_is_running(bool* AIsRunning);
功能介绍	检查 FlexRay RBS 是否正在运行
调用位置	
输入参数	AIsRunning : 是否运行
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>bool isRunning = true; tscom_flexray_rbs_is_running(&isRunning);</pre>

123. tscom_flexray_rbs_configure

函数名称	Int tscom_flexray_rbs_configure(const bool AAutoStart, const bool
------	---

	AAutoSendOnModification, const bool AActivateECUSimulation, const TLIBRBSInitValueOptions AInitValueOptions);
功能介绍	检查 FlexRay RBS 是否正在运行
调用位置	
输入参数	AAutoStart : 连接应用程序时 RBS 是否自动启动 AAutoSendOnModification : 如果其信号被修改, 是否自动发送修改后的帧 AActivateECUSimulation: 是否激活 ecu 仿真 AInitValueOptions : TLIBRBSInitValueOptions 类型指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// typedef enum {rivUseDB = 0, rivUseLast, rivUse0} TLIBRBSInitValueOptions; tscom_flexray_rbs_configure(true, true, true, rivUseDB);</pre>

124. tscom_flexray_rbs_activate_all_clusters

函数名称	Int tscom_flexray_rbs_activate_all_clusters(const bool AEnable, const bool AIncludingChildren);
功能介绍	设置激活或停用所有 flexray rbs
调用位置	
输入参数	AEnable : 是否激活 AIncludingChildren: 是否所有 ecu 和报文
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	tscom_flexray_rbs_activate_all_clusters(true, true);

125. tscom_flexray_rbs_activate_cluster_by_name

函数名称	Int tscom_flexray_rbs_activate_cluster_by_name(const s32 AIdxChn, const bool AEnable, const char* AClusterName, const bool AIncludingChildren);
功能介绍	通过 network name 激活 network, 是否包括子节点
调用位置	
输入参数	AIdxChn : 通道索引 AEnable : 是否激活指定的组 AClusterName : 要激活或停用的组名 AIncludingChildren : 是否激活所有 ecu 和报文
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	tscom_flexray_rbs_activate_cluster_by_name(CH1, true, "Cluster1", true);

126. `tscom_flexray_rbs_activate_ecu_by_name`

函数名称	<code>Int tscom_flexray_rbs_activate_ecu_by_name(const s32 AIdxChn, const bool AEnable, const char* AClusterName, const char* AECUName, const bool AIncludingChildren);</code>
功能介绍	通过 node name 激活 node 是否包括子节点
调用位置	
输入参数	AIdxChn :通道索引 AEnable : 是否激活指定的 ecu AClusterName : 包含此 ecu 的组名 AECUName: 停用或激活的 ecu 名称 AIncludingChildren : 是否激活所有报文
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tscom_flexray_rbs_activate_ecu_by_name(CH1, true, "Cluster1", "ECU1", true);</code>

 127. `tscom_flexray_rbs_activate_frame_by_name`

函数名称	<code>Int tscom_flexray_rbs_activate_frame_by_name(const s32 AIdxChn, const bool AEnable, const char* AClusterName, const char* AECUName, const char* AFrameName);</code>
功能介绍	通过报文名激活报文
调用位置	
输入参数	AIdxChn: 通道编号 AEnable : 是否激活指定报文 AClusterName : 包含此 ecu 和报文的组名 AECUName : 包含此报文的 ecu 名称 AFrameName : 报文名称
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tscom_flexray_rbs_activate_frame_by_name(CH1, true, "Network1", "ECU1", "Message1");</code>

 128. `tscom_flexray_rbs_enable`

函数名称	<code>Int tscom_flexray_rbs_enable(const bool AEnable);</code>
功能介绍	临时启用或禁用 FlexRay RBS 引擎, 该功能用于在 RBS 引擎启动前发布配置
调用位置	该功能用于在 RBS 引擎启动前发布配置

输入参数	AEnable : 是否启用
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>// Disable message transmission after rbs_start tscom_flexray_rbs_enable(false); tscom_flexray_rbs_start(); tscom_flexray_rbs_set_signal_value_by_address("0/PowerTrain/Engine/EngineData/EngForce", 1.234); tscom_flexray_rbs_enable(true); // messages are transmitted after enabling RBS</pre>

129. tsapp_get_system_constant_count

函数名称	Int tsapp_get_system_constant_count(s32 AIdxType, ps32 ACount);
功能介绍	获取特定系统常量的计数
调用位置	
输入参数	AIdxType :0: 内部常量, 1: 用户常量, 2: 系统生成常量 ACount :指定类型的计数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>s32 i; if (0 == tsapp_get_system_constant_count(0, &i)){ log("internal system constant count = %d", i); }</pre>

130. tsapp_get_system_constant_value_by_index

函数名称	Int tsapp_get_system_constant_value_by_index(s32 AIdxType, s32 AIdxValue, char** AName, pdouble AValue, char** ADesc);
功能介绍	通过指定索引来获取系统常量的名称、描述和值
调用位置	
输入参数	AIdxType :0: 内部常量, 1: 用户常量, 2: 系统生成常量 AIdxValue : 系统常量索引 AName : 系统常量名称 AValue :系统常量值 ADesc : 系统常量描述
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>char* sName; char* sDesc;</pre>

```

double v;
s32 i = 0;
if (0 == tsapp_get_system_constant_value_by_index(0, i, &sName,
&v, &sDesc)){
    log("System constant %d: %s = %f, %s", i, sName, v, sDesc);
}
    
```

131. tsapp_log

函数名称	<code>int tsapp_log(const char* AStr, const TLogLevel ALevel)</code>
功能介绍	TSMaster 程序日志
调用位置	程序任意位置
输入参数	AStr: 字符串 ALevel: 数量
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	String Str = “ ” ; int level = 0; tsapp_log(Str, Level)

132. tsfifo_enable_receive_error_frames

函数名称	<code>void tsfifo_enable_receive_error_frames()</code>
功能介绍	启用接收错误帧
调用位置	
输入参数	无
返回值	无
示例	<code>tsfifo_enable_receive_error_frames();</code>

133. tsfifo_disable_receive_error_frames

函数名称	<code>void tsfifo_disable_receive_error_frames()</code>
功能介绍	禁用接收错误帧
调用位置	
输入参数	无
返回值	无
示例	<code>tsfifo_disable_receive_error_frames();</code>

134. tsfifo_disable_receive_fifo

函数名称	<code>void tsfifo_disable_receive_fifo();</code>
功能介绍	关闭驱动内部的接收缓存机制
调用位置	用户不需要采用读取缓存的方式接收报文的时候，调用此函数关闭内部缓存。
输入参数	无
返回值	无

示例	<code>tsfifo_disable_receive_fifo();</code>
----	---

135. tsfifo_read_can_rx_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_canfd_rx_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount)</code>
功能介绍	读取 can 接收缓冲区的数据计数
调用位置	加载数据库之后, 任意位置都可以调动此函数
输入参数	AIdxChn:通道索引 ACount:报文数量指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>int ACount = 0; tsfifo_read_canfd_rx_buffer_frame_count(APP_CHANNEL.CHN1, &ACount)</code>

136. tsfifo_read_can_tx_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_can_tx_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount)</code>
功能介绍	读取 can 传输缓冲区报文计数
调用位置	加载数据库后
输入参数	AIdxChn:通道索引 ACount:报文数量指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>int ACount = 0; tsfifo_read_can_tx_buffer_frame_count(APP_CHANNEL.CHN1, &ACount);</code>

137. tsfifo_read_canfd_rx_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_canfd_rx_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount)</code>
功能介绍	读取 canfd 接收缓冲区的数据计数
调用位置	加载数据库之后, 任意位置都可以调动此函数
输入参数	AIdxChn:通道索引 ACount:报文数量指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>int ACount = 0; tsfifo_read_canfd_rx_buffer_frame_count(APP_CHANNEL.CHN1, &ACount)</code>

138. tsfifo_read_canfd_tx_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_canfd_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount)</code>
功能介绍	读取 canfd 传输缓冲区报文数量
调用位置	加载数据库后

输入参数	AIdxChn:通道索引 ACount:报文数量指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int ACount = 0; tsfifo_read_canfd_buffer_frame_count(APP_CHANNEL.CHN1, &ACount)

139. tsfifo_read_fastlin_tx_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_fastlin_tx_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount)</code>
功能介绍	读取快速的 lin 缓冲区数据计数
调用位置	加载数据库后
输入参数	AIdxChn:通道索引 ACount:报文数量指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	Int ACount = 0; tsfifo_read_fastlin_tx_buffer_frame_count(APP_CHANNEL.CHN1, &ACount)

140. tsfifo_read_lin_rx_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_lin_rx_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount)</code>
功能介绍	读取 lin 接收缓冲区的报文帧数
调用位置	加载数据库之后, 任意位置都可以调动此函数
输入参数	AIdxChn:通道索引 ACount:报文数量指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int ACount = 0; tsfifo_read_lin_rx_buffer_frame_count(APP_CHANNEL.CHN1, &ACount)

141. tsfifo_read_lin_tx_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_can_tx_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount)</code>
功能介绍	读取 lin 传输缓冲区报文数量
调用位置	加载数据库后
输入参数	AIdxChn:通道索引 ACount:报文数量指针
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	Int ACount = 0; tsfifo_read_can_tx_buffer_frame_count(APP_CHANNEL.CHN1, &ACount)

142. tsapp_register_event_canfd

函数名称	<code>int tsapp_register_event_canfd(const ps32 AObj, const TCANFDEvent AEvent)</code>
功能介绍	注册 canfd 报文 rx_tx 事件
调用位置	
输入参数	AObj:唯一句柄, 可以用作标识符 AEvent:处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 注册成功 其他值: 注册失败
示例	<code>int obj = 0;</code> <code>tsapp_unregister_event_canfd(&Obj, vCANFDQueueEventObj);</code>

143. tsapp_register_event_lin

函数名称	<code>int tsapp_register_event_lin(const ps32 AObj, const TLINEvent AEvent)</code>
功能介绍	注册 lin 报文 rx_tx 事件
调用位置	
输入参数	AObj:唯一句柄, 可以用作标识符 AEvent:处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>int obj = 0;</code> <code>tsapp_register_event_lin(&Obj, vLINQueueEventObj)</code>

144. tsapp_register_pretx_event_can

函数名称	<code>int tsapp_register_pretx_event_can(const ps32 AObj, const TCANEvent AEvent)</code>
功能介绍	注册 can 预发送事件
调用位置	
输入参数	AObj:唯一句柄, 可以用作标识符 AEvent:处理接受报文的委托函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>int obj = 0;</code> <code>tsapp_register_pretx_event_can(&Obj, vCANQueueEventObj)</code>

145. tsapp_register_pretx_event_canfd

函数名称	<code>int tsapp_register_pretx_event_canfd(const ps32 AObj, const TCANFDEvent AEvent)</code>
功能介绍	注册 canfd 预发送事件
调用位置	
输入参数	AObj:唯一句柄, 可以用作标识符 AEvent:处理接收报文的回调函数

返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int obj = 0; tsapp_register_pretx_event_canfd(&Obj, vCANFDQueueEventObj)

146. tsapp_set_mapping_verbose

函数名称	<pre>int tsapp_set_mapping_verbose (const char* AAppName, const TLIBApplicationChannelType AAppChannelType, const s32 AAppChannel, const char* AHardwareName, const TLIBBusToolDeviceType AHardwareType, const s32 AHardwareSubType, const s32 AHardwareIndex, const s32 AHardwareChannel, const bool AEnableMapping);</pre>
功能介绍	<p>使用硬件设备之前，为应用程序的通道（CAN/CANFD/LIN）映射（也就是绑定）指定 CAN 设备的指定通道。这个操作也可以在 TSMaster 的设备管理界面完成，代码中不需要这部分操作。关于通道映射函数，还有不清晰的地方，请查看文档：TsMasterApiHardwareMap.pdf</p>
调用位置	<p>在应用程序连接 CAN 工具之前，调用此函数完成硬件的绑定。</p>
输入参数	<p>AAppName : 应用程序名称: 该 Map 绑定到的应用程序名称，跟 initialize_lib_tsmaster 中名称要一致</p> <p>AAppChannelType: 通道类型: 包括 APP_CAN, APP_LIN</p> <p>AAppChannel: 应用程序的通道编号: 这是上层程序使用的通道编号</p> <p>AHardwareName: 硬件名称: 比如 TOSUN, Vector 等，也可以不填写，主要是方便用户查看</p> <p>AHardwareType: 硬件类型: 根据 TLIBBusToolDeviceType 囊括了目前市面上所有主流的 CAN 卡硬件</p> <p>其中，工具枚举类型定义如下:</p> <pre>public enum TLIBBusToolDeviceType : int { BUS_UNKNOWN_TYPE = 0, TS_TCP_DEVICE = 1, XL_USB_DEVICE = 2, TS_USB_DEVICE = 3, PEAK_USB_DEVICE = 4, KVASER_USB_DEVICE = 5, ZLG_USB_DEVICE = 6, ICS_USB_DEVICE = 7, TS_TC1005_DEVICE = 8 };</pre> <p>AHardwareSubType: 在该设备类型下面的子设备，比如同星的 TS_USB_DEVICE，下面就包含 TC1001, TL1002, TC1011 等等系列产品</p>

	<p>AHardwareIndex:支持同时插多个完全一样的硬件,比如同时插两个TC1001,这里用于选择是1号设备的通道还是2号设备的通道</p> <p>AHardwareChannel:硬件设备的通道,比如TC1005有5个硬件通道,这个参数就用于选择对应的硬件通道</p> <p>AEnableMapping:是否使能此映射,如果设置为false,则该通道是不能使用的</p>
返回值	<p>==0:执行成功</p> <p>其他:查询错误码</p>
示例	<p>//如下代码:表示把TC1005设备的通道1分配给应用程序的通道1使用。这样应用程序使用通道1通讯的时候,实际上使用的就是TC1005的硬件通道1。</p> <pre> if (tsapp_set_channel_mapping(FProgramName, //应用程序名称 TLIBApplicationChannelType.APP_CAN, //映射CAN/CANFD通道 APP_CHANNEL.CHN1, //映射(分配给)应用程序的通道1 "TC1005", //设备名称为TC1005 TLIBBusToolDeviceType.TS_TC1005_DEVICE, //设备类型为TS_TC1005_DEVICE 0, //子类型为0,TC1005下面没有子类型,所以直接设置为0 0, //设备编号为0,如果只接了一个设备,则设置硬件编号为0 HARDWARE_CHANNEL.CHN1) == 0) //使用TC1005的0物理通道 { } </pre>

147. tsapp_show_tsmaster_window

函数名称	<code>int tsapp_show_tsmaster_window(const char* AWindowName, const bool AWaitClose)</code>
功能介绍	显示 TSMaster 主窗口
调用位置	程序生命周期开始时
输入参数	AWindowName:窗口名 AWaitClose:是否等待关闭
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsapp_show_tsmaster_window(" TSMaster ", true);</code>

148. tsapp_unregister_event_canfd

函数名称	<code>int tsapp_unregister_event_canfd(const ps32 AObj, const TCANFDEvent AEvent)</code>
功能介绍	注销 canfd 报文 rx_tx 事件
调用位置	
输入参数	AObj:唯一句柄,可以用作标识符 AEvent:处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 注销成功 其他值: 注销失败
示例	<code>int obj = 0;</code>

	tsapp_unregister_event_canfd(&Obj, vCANFDQueueEventObj)
--	---

149. tsapp_unregister_event_lin

函数名称	<code>int tsapp_unregister_event_lin(const ps32 AObj, const TLINEvent AEvent)</code>
功能介绍	注销 lin 事件
调用位置	
输入参数	AObj:唯一句柄, 可以用作标识符 AEvent:处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>int obj = 0; tsapp_unregister_event_lin(&Obj, vLINQueueEventObj);</pre>

150. tsapp_unregister_events_all

函数名称	<code>int tsapp_unregister_events_all(const ps32 AObj)</code>
功能介绍	注销所有发送_接收事件
调用位置	
输入参数	AObj:唯一句柄, 可以用作标识符
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>int obj = 0; tsapp_unregister_events_all(&obj);</pre>

151. tsapp_unregister_pretx_event_can

函数名称	<code>int tsapp_unregister_pretx_event_can(const ps32 AObj, const TCANEvent AEvent)</code>
功能介绍	注销 can 预发送事件
调用位置	
输入参数	AObj:唯一句柄, 可以用作标识符 AEvent:处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>int obj = 0; tsapp_unregister_pretx_event_can(&Obj, vCANQueueEventObj);</pre>

152. tsapp_unregister_pretx_event_canfd

函数名称	<code>int tsapp_unregister_pretx_event_canfd(const ps32 AObj, const TCANFDEvent AEvent)</code>
功能介绍	注销 canfd 预发送事件
调用位置	
输入参数	AObj:唯一句柄, 可以用作标识符 AEvent:处理接收报文的回调函数

返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int obj = 0; tsapp_unregister_pretx_event_canfd(&Obj, vCANFDQueueEventObj);

153. tsapp_unregister_pretx_event_lin

函数名称	<code>int tsapp_unregister_pretx_event_lin(const ps32 AObj, const TLINEEvent AEvent)</code>
功能介绍	注销 lin 预发送事件
调用位置	
输入参数	AObj: 唯一句柄, 可以用作标识符 AEvent: 处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int obj = 0; tsapp_unregister_pretx_event_lin(&Obj, vLINQueueEventObj);

154. tsapp_unregister_pretx_events_all

函数名称	<code>int tsapp_unregister_pretx_events_all(const ps32 AObj)</code>
功能介绍	注销所有预发送事件
调用位置	
输入参数	AObj: 唯一句柄, 可以用作标识符
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int obj = 0; tsapp_unregister_pretx_events_all(&Obj);

155. tslog_add_online_replay_config

函数名称	<code>int tslog_add_online_replay_config(const char* AFileName, s32* AIndex)</code>
功能介绍	通过日志文件创建一个在线重放配置。
调用位置	
输入参数	AFileName: blf 文件名, 可以是绝对路径, 也可以是相对路径 AIndex: 如果成功创建此在线重放配置, 则将返回内部在线重播放引擎索引
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int i = 0; tslog_add_online_replay_config("log1", &i);

156. tslog_del_online_replay_config

函数名称	<code>int tslog_del_online_replay_config(const s32 AIndex)</code>
功能介绍	通过发动机索引删除在线回放发动机
调用位置	

输入参数	AIndex: 重放引擎索引
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	// delete the first engine tslog_del_online_replay_config(0);

157. tsapp_register_event_flexray

函数名称	<code>uint tsapp_register_event_flexray(ps32 obj, const TFlexRayEvent FlexrayEvent)</code>
功能介绍	注册 flexray rx_tx 事件
调用位置	
输入参数	Obj: OnTx_RxFUNC_Flexray FlexrayEvent: 处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int obj = 0; tsapp_register_event_flexray(&Obj, vFlexrayQueueEventObj);

158. tsapp_register_pretx_event_flexray

函数名称	<code>uint tsapp_register_pretx_event_flexray(ps32 obj, const TFlexRayEvent FlexrayEvent)</code>
功能介绍	注册 flexray 预发送事件
调用位置	
输入参数	Obj: 唯一句柄, 可以用作标识符 FlexrayEvent: 处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int obj = 0; tsapp_register_pretx_event_flexray(&Obj, vFlexrayQueueEventObj);

159. tsapp_unregister_event_flexray

函数名称	<code>uint tsapp_unregister_event_flexray(ps32 obj, const TFlexRayEvent FlexrayEvent)</code>
功能介绍	注销 flexray rx_tx 事件
调用位置	

输入参数	Obj:OnTx_RxFUNC_Flexray FlexrayEvent: 处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	tsapp_unregister_event_flexray(&Obj, vFlexrayQueueEventObj);

160. tsapp_unregister_pretx_event_flexray

函数名称	<code>uint tsapp_unregister_pretx_event_flexray(ps32 obj, const TFlexRayEvent FlexrayEvent)</code>
功能介绍	注销 flexray 预发送事件
调用位置	
输入参数	Obj:唯一句柄, 可以用作标识符 FlexrayEvent: 处理接收报文的回调函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int obj = 0; tsapp_unregister_pretx_event_flexray(&Obj, vFlexrayQueueEventObj);

161. tsapp_unregister_events_flexray

函数名称	<code>uint tsapp_unregister_events_flexray(ps32 obj)</code>
功能介绍	注销所有 flexray 数据库事件
调用位置	
输入参数	Obj:唯一句柄, 可以用作标识符
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int obj = 0; tsapp_unregister_events_flexray(&Obj)

162. tsapp_unregister_pretx_events_flexray

函数名称	<code>uint tsapp_unregister_pretx_events_flexray(ps32 obj)</code>
功能介绍	注销 flexray 预发送事件
调用位置	

输入参数	Obj:唯一句柄，可以用作标识符
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	int obj = 0; tsapp_unregister_pretx_events_flexray (&obj)

163. tscom_flexray_get_signal_definition

函数名称	<code>uint tscom_flexray_get_signal_definition(const char* ASignalAddress, PFlexRaySignal ASignalDef)</code>
功能介绍	获取 flexray 信号定义
调用位置	
输入参数	ASignalAddress:信号地址 ASignalDef:返回的信号定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>TFlexRaySignal sgn; if (0==tscom_flexray_get_signal_definition("0/PowerTrain/Engine/EngineData/EngForce", &sgn)) { log("FFRSgnType = %d", sgn.FFRSgnType); log("FCompuMethod = %d", sgn.FCompuMethod); log("FReserved = %d", sgn.FReserved); log("FIsIntel = %d", sgn.FIsIntel); log("FStartBit = %d", sgn.FStartBit); log("FUpdateBit = %d", sgn.FUpdateBit); log("FLength = %d", sgn.FLength); log("FFactor = %f", sgn.FFactor); log("FOffset = %f", sgn.FOffset); }</pre>

164. tscom_flexray_set_signal_value_in_raw_frame

函数名称	<code>double tscom_flexray_set_signal_value_in_raw_frame(const PFlexRaySignal ASignal, pu8 data, double AValue)</code>
功能介绍	在 flexray 数据库原始报文中设置信号值
调用位置	

输入参数	ASignal:flexray 信号 Data:符号地址, 可以通过双击状态栏复制到 fleray 数据库选择器中 Avalue:设置的值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>TFlexRaySignal flexRaySignal = new TFlexRaySignal(); byte [] pdata; tscom_flexray_set_signal_value_in_raw_frame(flexRaySignal, pdata, 24)</pre>

165. tsdb_unload_flexray_db

函数名称	<code>int tsdb_unload_flexray_db(const s32 AId)</code>
功能介绍	卸载 flexray 数据库
调用位置	
输入参数	AId:数据库 ID
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsdb_unload_flexray_db(0);</code>

166. tsdb_unload_flexray_dbs

函数名称	<code>int tsdb_unload_flexray_dbs()</code>
功能介绍	卸载所有 flexray 数据库
调用位置	
输入参数	无
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsdb_unload_flexray_dbs()</code>

167. tsdb_get_flexray_db_count

函数名称	<code>int tsdb_get_flexray_db_count(ps32 ACount)</code>
功能介绍	获取所有加载的 flexray 数据库数量
调用位置	

输入参数	ACount:返回的数据库计数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>S32 n; if (0 == tsdb_get_flexray_database_count(&n)){ log("loaded database count:%d", n); }</pre>

168. tsdb_get_flexray_db_id

函数名称	<code>int tsdb_get_flexray_db_id(const s32 AIndex, ps32 AId)</code>
功能介绍	获取加载的 flexray 数据库 ID
调用位置	
输入参数	AIndex:数据库索引 AId:返回的数据库 ID
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsdb_get_flexray_db_id(AIndex, &AId)</code>

169. tsdb_get_flexray_db_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_flexray_db_properties_by_address(const char* AAddr, PDBProperties Avalue)</code>
功能介绍	按地址获取指定 FlexRay 数据属性
调用位置	
输入参数	AAddr:数据库地址, 可以在数据库查看器中复制 Avalue:属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBProperties p = new TDBProperties(); if(0==tsdb_get_flexray_db_properties_by_address("0/network1", p)){ // properties retrieved into p }</pre>

170. tsdb_get_flexray_db_properties_by_index

函数名称	<code>int tsdb_get_flexray_db_properties_by_index(PDBProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过索引获取指定 FlexRay 数据库的属性

调用位置	
输入参数	Avalue:属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBFrameProperties p = new PDBFrameProperties(); // first specify indexes and direction before calling p.FDBIndex = 0; p.FECUIndex = 0; p.FFrameIndex = 0; p.FIsTx = 1; if (0 == tsdb_get_flexray_db_properties_by_index(p)) { // properties retrieved into p }</pre>

171. tsdb_get_flexray_db_ecu_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_flexray_db_ecu_properties_by_address(const char* AAddr, PDBECUProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过地址获取指定 FlexRay 数据库的 ecu 属性
调用位置	
输入参数	AAddr:返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义 Avalue:PDBECUProperties 属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBECUProperties p = new PDBECUProperties(); if(0==tsdb_get_flexray_db_ecu_properties_by_address("0/network1/ecu1", p)){ // properties retrieved into p }</pre>

172. tsdb_get_flexray_db_ecu_properties_by_index

函数名称	<code>int tsdb_get_flexray_db_ecu_properties_by_index(PDBECUProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过索引获取指定 FlexRay 数据库的 ecu 属性
调用位置	
输入参数	Avalue:属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义

返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBECUProperties p = new PDBECUProperties(); // first specify indexes before calling p.FDBIndex = 0; p.FECUIndex = 0; if(0== tsdb_get_flexray_db_ecu_properties_by_index(p)){ // properties retrieved into p }</pre>

173. tsdb_get_flexray_db_frame_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_flexray_db_frame_properties_by_address(const char* AAddr, PDBFrameProperties Avalue)</code>
功能介绍	按地址获取指定 FlexRay 数据库的报文属性
调用位置	
输入参数	AAddr:数据库地址, 可以在数据库查看器中复制 Avalue:PDBFrameProperties 属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBFrameProperties p = new PDBFrameProperties(); if(0==tsdb_get_flexray_db_frame_properties_by_address("0/network1/ecu1/frame1", p)){ // properties retrieved into p }</pre>

174. tsdb_get_flexray_db_frame_properties_by_index

函数名称	<code>Int tsdb_get_flexray_db_frame_properties_by_index(PDBFrameProperties Avalue)</code>
功能介绍	按索引获取指定 FlexRay 数据库的报文属性
调用位置	
输入参数	Avalue:属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBFrameProperties p = new PDBFrameProperties (); // first specify indexes and direction before calling p.FDBIndex = 0;</pre>

```

p.FECUIndex = 0;
p.FFrameIndex = 0;
p.FIsTx = 1;
if (0 == tsdb_get_flexray_db_frame_properties_by_index( p)){
    // properties retrieved into p
}
    
```

175. tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_db_index

函数名称	<code>int tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_db_index(const s32 AIdxDB, const s32 AIndex, PDBSignalProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过数据库信号列表中指定的索引获取 FlexRay 数据库的信号属性
调用位置	
输入参数	AIdxDB: 数据库索引 AIndex: 信号索引 Avalue: 返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> PDBSignalProperties sgn = new PDBSignalProperties(); if(0==tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_db_index(0,0,sgn)){ // retrieve success } </pre>

176. tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_frame_index

函数名称	<code>int tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_frame_index(const s32 AIdxDB, const s32 FrameIdx, const s32 AIndex, PDBSignalProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过帧索引获取 FlexRay 数据库的信号属性
调用位置	
输入参数	AIdxDB: 数据库索引 FrameIdx: 报文索引 AIndex: 信号索引 Avalue: 返回的信号属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> PDBSignalProperties sgn = new PDBSignalProperties(); if(0==tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_frame_index(0, 0, 0, sgn)){ // retrieve success } </pre>

177. `tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_frame_index`

函数名称	<code>int tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_frame_index(const s32 AIdxDB, const s32 FrameIdx, const s32 AIndex, PDBSignalProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过帧索引获取 FlexRay 数据库的信号属性
调用位置	
输入参数	AIdxDB: 数据库索引 FrameIdx: 数据库信号帧索引 AIndex: 帧中的信号索引 Avalue: 返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBSignalProperties sgn = new PDBSignalProperties(); if(0==tsdb_get_flexray_signal_properties_by_frame_index(0, 0, 0, sgn)){ // retrieve success }</pre>

 178. `tsdb_load_can_db`

函数名称	<code>int tsdb_load_can_db(const char* ADBC, const char* ASupportedChannelsBased0, u32* AId)</code>
功能介绍	把数据库加载到指定的通道上, 并获取加载数据库的编号
调用位置	该函数必须在应用处于断开状态 (执行 <code>tsapp_connect</code> 之前或者执行了 <code>tsapp_disconnect</code> 之后) 调用。当应用处于连接状态的时候, 不能删除, 加载数据库文件。
输入参数	ADBC: 数据库的绝对路径 ASupportedChannelsBased0: 通道数组 AId: 加载数据库成功过后, 返回系统为该数据库分配的唯一编号
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsdb_load_can_db(DBCpathName, chns, &DBCHandle);</code>

 179. `tsdb_unload_can_db`

函数名称	<code>int tsdb_unload_can_db(const u32 AId)</code>
功能介绍	卸载指定编号的数据库文件
调用位置	该函数必须在应用处于断开状态 (执行 <code>tsapp_connect</code> 之前或者执行了 <code>tsapp_disconnect</code> 之后) 调用。当应用处于连接状态的时候, 不能删除, 加载数据库文件。
输入参数	AId: 数据库 id
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsdb_unload_can_db(0);</code>

180. `tsdb_unload_can_dbs`

函数名称	<code>int tsdb_unload_can_dbs()</code>
功能介绍	卸载所有已经加载的 DBC 文件
调用位置	该函数必须在应用处于断开状态（执行 <code>tsapp_connect</code> 之前或者执行了 <code>tsapp_disconnect</code> 之后）调用。当应用处于连接状态的时候，不能删除，加载数据库文件。
输入参数	无
返回值	<code>==0</code> : 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsdb_unload_can_dbs();</code>

 181. `tsdb_get_can_db_count`

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_count(s32* ACount)</code>
功能介绍	获取所有加载的 CAN 数据库数量
调用位置	
输入参数	ACount: 返回 CAN 数据库数量
返回值	<code>==0</code> : 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>S32 ACount;</code> <code>tsdb_get_can_db_count(&ACount)</code>

 182. `tsdb_get_can_db_id`

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_id(const s32 AIndex, u32* AId)</code>
功能介绍	通过索引获取 CAN 数据库 id
调用位置	
输入参数	AIndex: 索引 AId: CAN 数据库 ID
返回值	<code>==0</code> : 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsdb_get_can_db_id(0, &AId)</code>

 183. `tsdb_get_can_db_info`

函数名称	<code>string tsdb_get_can_db_info(const u32 ADatabaseId, const s32 AType, const s32 AIndex, const s32 ASubIndex, char** AValue)</code>
------	--

功能介绍	获取 CAN 数据库信息
调用位置	
输入参数	ADatabaseId: 数据库 ID AType: 类型 AIndex: 数据库索引 ASubIndex: CAN 索引 Avalue: 实值
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>String DBCpathName; int DBCHandle =0; Int ret = tsdb_load_can_db(DBCpathName, chns, &DBCHandle); If(ret == 0) { Int canCount = tsdb_get_can_db_info(DBCHandle, 11, 0, 0); }</pre>

184. tsdb_get_can_db_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_properties_by_address(const char* AAddr, PDBProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过地址获取指定 CAN 数据库的属性
调用位置	
输入参数	AAddr: 数据库地址, 可以在数据库查看器中复制 Avalue: 返回的数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBProperties p = new PDBProperties(); if(0== tsdb_get_can_db_properties_by_address("0/network1", p)){ // properties retrieved into p }</pre>

185. tsdb_get_can_db_properties_by_index

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_properties_by_index(PDBProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过索引获取指定 CAN 数据库的属性
调用位置	
输入参数	Avalue: 返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 头中找到定义

返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBProperties p = new PDBProperties(); // first specify indexes before calling p.FDBIndex = 0; if (0 == tsdb_get_can_db_properties_by_index(p)) { // properties retrieved into p }</pre>

186. tsdb_get_can_db_ecu_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_ecu_properties_by_address(const char* AAddr, PDBECUProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过地址获取指定 CAN 数据库的 ECU 属性
调用位置	
输入参数	AAddr: 数据库地址, 可以在数据库查看器中复制 Avalue: 返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBECUProperties p = new PDBECUProperties(); // first specify indexes before calling p.FDBIndex = 0; p.FECUIndex = 0; if (0 == tsdb_get_can_db_ecu_properties_by_index("0/network1/ecu1/frame1", p)) { // properties retrieved into p }</pre>

187. tsdb_get_can_db_ecu_properties_by_index

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_ecu_properties_by_index(PDBECUProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过索引获取指定 CAN 数据库的 ECU 属性
调用位置	
输入参数	Avalue: 返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBECUProperties p = new PDBECUProperties();</pre>

```

if(0==tsdb_get_can_db_ecu_properties_by_address(
"0/network1/ecu1", p)){
    // properties retrieved into p
}
    
```

188. tsdb_get_can_db_frame_properties_by_db_index

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_frame_properties_by_db_index(const s32 AIdxDB, const s32 AIndex, PDBFrameProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过数据库帧列表中指定的索引获取 CAN 数据库报文属性
调用位置	
输入参数	AIdxDB:数据库索引 AIndex:数据库报文列表索引 Avalue:返回的属性数据结构,请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> PDBFrameProperties fme = new PDBFrameProperties(); if(0== db_get_can_frame_properties_by_db_index(0,0,fme)){ // retrieve success } </pre>

189. tsdb_get_can_db_frame_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_frame_properties_by_address(const char* AAddr, PDBFrameProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过地址获取指定 CAN 数据库的帧属性
调用位置	
输入参数	AAddr:数据库地址,可以在数据库查看器中复制 Avalue:返回的属性数据结构,请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> PDBFrameProperties p = new PDBFrameProperties(); if (0 == tsdb_get_can_db_frame_properties_by_address("0/network1/ecu1/frame1", p)){ // properties retrieved into p } </pre>

190. tsdb_get_can_db_frame_properties_by_index

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_frame_properties_by_index(PDBFrameProperties Avalue)</code>
------	---

功能介绍	通过地址获取指定 CAN 数据库的帧属性
调用位置	
输入参数	Avalue:返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBFrameProperties fme = new PDBFrameProperties(); if (0 == tsdb_get_can_db_frame_properties_by_db_index(fme)){ // retrieve success }</pre>

191. tsdb_get_can_db_signal_properties_by_db_index

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_signal_properties_by_db_index(const s32 AIdxDB, const s32 AIndex, PDBSignalProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过数据库信号列表中指定的索引获取 CAN 信号属性
调用位置	
输入参数	AIdxDB:数据库索引 AIndex:数据库信号列表索引 Avalue:返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBSignalProperties sgn = new PDBSignalProperties(); if(0== tsdb_get_can_db_signal_properties_by_db_index(0,0,sgn)){ // retrieve success }</pre>

192. tsdb_get_can_db_signal_properties_by_frame_index

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_signal_properties_by_frame_index(const s32 AIdxDB, const s32 Frameidx, const s32 AIndex, PDBSignalProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过报文索引获取 CAN 信号属性
调用位置	
输入参数	AIdxDB:数据库索引 FrameIdx:数据库帧索引 AIndex:数据库信号列表索引 Avalue:返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBSignalProperties sgn = new PDBSignalProperties();</pre>

```

if(0==tsdb_get_can_db_signal_properties_by_frame_index(0, 0, 0,
sgn)){
    // retrieve success
}
    
```

193. tsdb_get_can_db_signal_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_can_db_signal_properties_by_address(const char* AAddr, PDBSignalProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过地址获取指定 CAN 数据库的信号属性
调用位置	
输入参数	AAddr:数据库地址，可以在数据库查看器中复制 Avalue:返回的属性数据结构，请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> PDBSignalProperties p = new PDBSignalProperties(); if (0 == tsdb_get_can_db_signal_properties_by_address("0/network1/ecu1/frame1/Signal1", p)){ // properties retrieved into p } </pre>

194. tsdb_get_can_db_signal_properties_by_index

函数名称	<code>Inttsdb_get_can_db_signal_properties_by_index(PDBSignalProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过索引获取指定 CAN 数据库的信号属性
调用位置	
输入参数	Avalue:返回的属性数据结构，请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> PDBSignalProperties p = new PDBSignalProperties(); // first specify indexes and direction before calling p.FDBIndex = 0; p.FECUIndex = 0; p.FFrameIndex = 0; p.FSignalIndex = 0; p.FIsTx = 1; if (0 == tsdb_get_can_db_signal_properties_by_index(p)){ // properties retrieved into p } </pre>

195. tsdb_load_lin_db

函数名称	<code>int tsdb_load_lin_db(const char* ADBC, const char* ASupportedChannelsBased0, u32* AId)</code>
功能介绍	加载 lin 数据库
调用位置	
输入参数	ADBC:DBC 绝对路径 ASupportedChannelsBased0:绑定的通道数组 AId:加载数据库成功过后, 返回系统为该数据库分配的唯一编号
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>U32 AId = 0; const char* ASupportedChannels = ""; tsdb_load_lin_db(ADBCAbsolutePath, ASupportedChannelsBased0, &AId);</pre>

196. tsdb_unload_lin_db

函数名称	<code>int tsdb_unload_lin_db(const u32 AId)</code>
功能介绍	通过 ID 卸载已加载的 lin 数据库
调用位置	
输入参数	AId:返回的 LIN 数据库 ID
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsdb_unload_lin_db(0)</code>

197. tsdb_unload_lin_dbs

函数名称	<code>int tsdb_unload_lin_dbs()</code>
功能介绍	卸载所有已加载的 lin 数据库
调用位置	
输入参数	无
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsdb_unload_lin_dbs();</code>

198. tsdb_get_lin_db_count

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_count(s32* ACount)</code>
功能介绍	获取所有加载的 LIN 数据库数量
调用位置	
输入参数	ACount:返回的数据库计数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>int n = 0; if (0 == tsdb_get_lin_db_count(&n)) { log("loaded database count :%d\n"); }</pre>

199. tsdb_get_lin_db_id

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_id(const s32 AIndex, u32* AId)</code>
功能介绍	获取 LIN 数据库 ID
调用位置	
输入参数	AIndex:数据库索引 AId:返回的数据库 ID
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>uint AId = 0; tsdb_get_lin_db_id(0, &AId)</pre>

200. tsdb_get_lin_db_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_properties_by_address(const char* AAddr, PDBProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过地址获取指定 LIN 数据库属性
调用位置	
输入参数	AAddr:数据库地址 Avalue:返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功

	其他值：查询错误码
示例	<pre>PDBProperties p = new PDBProperties(); if(0==tsdb_get_lin_db_properties_by_address("0/network1", p)){ // properties retrieved into p }</pre>

201. tsdb_get_lin_db_properties_by_index

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_properties_by_index(PDBProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过索引获取指定 LIN 数据库的属性
调用位置	
输入参数	Avalue:返回的属性数据结构，请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值：查询错误码
示例	<pre>PDBProperties p = new PDBProperties(); // first specify indexes before calling p.FDBIndex = 0; if (0 == tsdb_get_lin_db_properties_by_index(p)){ // properties retrieved into p }</pre>

202. tsdb_get_lin_db_ecu_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_ecu_properties_by_address(const char* AAddr, PDBECUProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过地址获取指定 LIN 数据库的 ECU 属性
调用位置	
输入参数	AAddr:数据库地址 Avalue:返回的属性数据结构，请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值：查询错误码
示例	<pre>PDBECUProperties p = new PDBECUProperties(); if(0==tsdb_get_lin_db_ecu_properties_by_address("0/network1/ecu1", p)){ // properties retrieved into p }</pre>

203. tsdb_get_lin_db_ecu_properties_by_index

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_ecu_properties_by_index(PDBECUProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过索引获取指定 LIN 数据库的 ECU 属性
调用位置	
输入参数	Avalue:返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBECUProperties p = new PDBECUProperties(); // first specify indexes before calling p.FDBIndex = 0; p.FECUIndex = 0; if (0 == tsdb_get_lin_db_ecu_properties_by_index(p)){ // properties retrieved into p }</pre>

204. tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_db_index

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_db_index(const s32 AIdxDB, const s32 AIndex, PDBFrameProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过数据库索引获取指定 LIN 数据库的帧属性
调用位置	
输入参数	AIdxDB:数据库索引 AIndex:索引 Avalue:返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBFrameProperties fme = new PDBFrameProperties(); if(0==tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_db_index(0,0,fme)){ // retrieve success }</pre>

205. tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_address(const char* AAddr, PDBFrameProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过地址获取指定 LIN 数据库的帧属性
调用位置	

输入参数	AAddr:数据库地址 Avalue:返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBFrameProperties p = new PDBFrameProperties (); if(0==tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_address("0/network1/ecul/frame1", p)){ // properties retrieved into p }</pre>

206. tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_index

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_index(PDBFrameProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过索引获取指定 LIN 数据库的帧属性
调用位置	
输入参数	Avalue:返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>PDBFrameProperties p = new PDBFrameProperties(); // first specify indexes and direction before calling p.FDBIndex = 0; p.FECUIndex = 0; p.FFrameIndex = 0; p.FIsTx = 1; if (0 == tsdb_get_lin_db_frame_properties_by_index(p)){ // properties retrieved into p }</pre>

207. tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_db_index

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_db_index(const s32 AIdxDB, const s32 AIndex, PDBSignalProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过数据库索引获取指定 LIN 数据库的信号属性
调用位置	
输入参数	AIdxDB:数据库索引 AIndex:索引 Avalue:返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码

示例	<pre> PDBSignalProperties sgn = new PDBSignalProperties(); if(0==tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_db_index(0,0,sgn)){ // retrieve success } </pre>
----	--

208. tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_frame_index

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_frame_index(const s32 AIdxDB, const s32 FrameIdx, const s32 AIndex, PDBSignalProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过帧索引获取指定 LIN 数据库的信号属性
调用位置	
输入参数	AIdxDB:数据库索引 FrameIdx:数据库帧索引 AIndex:帧中信号索引 Avalue:返回的属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> PDBSignalProperties sgn; if(0==tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_frame_index(0, 0, 0, sgn)){ // retrieve success } </pre>

209. tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_address(const char* AAddr, PDBSignalProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过地址获取指定 LIN 数据库的信号属性
调用位置	
输入参数	AAddr:数据库地址 Avalue:返回的信号属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> PDBSignalProperties p = new PDBSignalProperties() ; if(0==tsdb_get_lin_signal_properties_by_address("0/network1/ecul/frame1/ Signal1",p)){ // properties retrieved into p } </pre>

210. `tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_index`

函数名称	<code>int</code> <code>tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_index(PDBSignalProperties Avalue)</code>
功能介绍	通过索引获取指定 LIN 数据库的信号属性
调用位置	
输入参数	Avalue:属性数据结构, 请在 TSMaster 标头中查找定义
返回值	<code>==0</code> : 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre> PDBSignalProperties p = new PDBSignalProperties(); // first specify indexes and direction before calling p.FDBIndex = 0; p.FECUIndex = 0; p.FFrameIndex = 0; p.FSignalIndex = 0; p.FIsTx = 1; if (0 == tsdb_get_lin_db_signal_properties_by_index(p)) { // properties retrieved into p } </pre>

 211. `tsfifo_add_can_canfd_pass_filter`

函数名称	<code>int tsfifo_add_can_canfd_pass_filter(const s32 AIdxDB, const s32 AId, const bool AIsStd)</code>
功能介绍	添加 can 和 canfd 报文通过过滤器
调用位置	
输入参数	AIdxDB:数据库索引 AId:报文标识符 AIsStd:是否标准帧
返回值	<code>==0</code> : 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsfifo_add_can_canfd_pass_filter(APP_CHANNEL.CHN1, 0x3D, true);</code>

 212. `tsfifo_delete_can_canfd_pass_filter`

函数名称	<code>int tsfifo_delete_can_canfd_pass_filter(const s32 AIdxDB, const s32 AId)</code>
功能介绍	卸载 can 和 canfd 报文通过过滤器
调用位置	
输入参数	AIdxDB:数据库索引 AId:报文 ID

返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsfifo_delete_can_canfd_pass_filter(APP_CHANNEL.CHN1, 0x3D);</code>

213. tsfifo_add_lin_pass_filter

函数名称	<code>int tsfifo_add_lin_pass_filter(const s32 AIdxDB, const s32 AId)</code>
功能介绍	添加 lin 报文通过过滤器
调用位置	
输入参数	AIdxDB: 数据库索引 AId: 报文 ID
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsfifo_add_lin_pass_filter(APP_CHANNEL.CHN1, 0x3B);</code>

214. tsfifo_delete_lin_pass_filter

函数名称	<code>int tsfifo_delete_lin_pass_filter(const s32 AIdxDB, const s32 AId)</code>
功能介绍	卸载 lin 报文通过过滤器
调用位置	
输入参数	AIdxDB: 数据库索引 AId: 报文 ID
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsfifo_delete_lin_pass_filter(APP_CHANNEL.CHN1, 0x3D);</code>

215. tsfifo_read_can_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_can_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount);</code>
功能介绍	读取 CAN 缓冲区报文数量
调用位置	
输入参数	AIdxChn: 通道索引 ACount: 返回的计数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>S32 n = 0;</code> <code>tsfifo_read_can_buffer_frame_count(APP_CHANNEL.CHN1, &n);</code>

216. tsfifo_read_fastlin_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_fastlin_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount)</code>
功能介绍	读取快速 lin 缓冲区报文数量
调用位置	
输入参数	AIdxChn:通道索引 ACount:返回的计数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	S32 n = 0; tsfifo_read_can_fastlin_frame_count(APP_CHANNEL.CHN1, &n);

217. tsfifo_read_fastlin_rx_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_fastlin_rx_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount);</code>
功能介绍	读取快速 lin 接收缓冲区报文数量
调用位置	
输入参数	AIdxChn:通道索引 ACount:返回的计数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	S32 n = 0; tsfifo_read_can_fastlin_rx_frame_count(APP_CHANNEL.CHN1, &n);

218. tsfifo_read_fastlin_tx_buffer_frame_count

函数名称	<code>int tsfifo_read_fastlin_tx_buffer_frame_count(const s32 AIdxChn, ps32 ACount);</code>
功能介绍	读取快速 lin 发送缓冲区报文数量
调用位置	
输入参数	AIdxChn:通道索引 ACount:返回的计数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	S32 n = 0; tsfifo_read_can_fastlin_tx_frame_count(APP_CHANNEL.CHN1, &n);

219. tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_address

函数名称	<code>int tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_address(const char* AAddr, PDBSignalProperties Avalue);</code>
------	---

功能介绍	通过地址获取 flexray 数据库信号属性
调用位置	
输入参数	AAddr: 数据库地址 Avalue: 数据库信号属性结构体
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_address("0/network1/ecu1/frame1/Signal1", SignalProperties);</code>

220. tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_index

函数名称	<code>int</code> <code>tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_index(PDBSignalProperties Avalue);</code>
功能介绍	通过索引获取 flexray 数据库信号属性
调用位置	
输入参数	Avalue: 数据库信号属性结构体
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<code>tsdb_get_flexray_db_signal_properties_by_index(SignalProperties);</code>

221. tsapp_register_pretx_event_lin

函数名称	<code>s32 tsapp_register_pretx_event_lin(const ps32 AObj, const TLINEEvent AEvent);</code>
功能介绍	注册 lin 预发送事件
调用位置	
输入参数	AObj: 句柄, 唯一标识符 AEvent: 处理 LIN 数据的委托函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>s32 AObj = 0; void OnLINEEvent(const ps32 AObj, const PLIN ALIN) { //处理收到的报文数据 AData } tsapp_register_pretx_event_lin(&AObj, OnLINEEvent);</pre>

222. tsapp_set_logger

函数名称	<code>s32 tsapp_set_logger(const TLogger ALogger);</code>
------	---

功能介绍	设置记录事件
调用位置	
输入参数	ALogger:记录委托函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>void TSMasterLogger(const char* AStr, const s32 ALevel) { // } tsapp_set_logger(TSMasterLogger);</pre>

223. tsapp_unregister_events_can

函数名称	s32 tsapp_unregister_events_can(const ps32 AObj);
功能介绍	注销 can 委托事件
调用位置	
输入参数	AObj:句柄, 唯一标识符
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>s32 AObj = 0; tsapp_unregister_events_can(&AObj);</pre>

224. tsapp_unregister_events_lin

函数名称	s32 tsapp_unregister_events_canfd(const ps32 AObj);
功能介绍	注销 lin 委托事件
调用位置	
输入参数	AObj:句柄, 唯一标识符
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	<pre>s32 AObj = 0; tsapp_unregister_events_lin(&AObj);</pre>

225. tsapp_unregister_events_canfd

函数名称	s32 tsapp_unregister_events_canfd(const ps32 AObj);
------	---

功能介绍	注销 canfd 委托事件
调用位置	
输入参数	AObj:句柄, 唯一标识符
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	s32 AObj = 0; tsapp_unregister_events_canfd(&AObj);

226. tsapp_unregister_pretx_events_can

函数名称	s32 tsapp_unregister_pretx_events_can(const ps32 AObj);
功能介绍	注销 can 预发送委托事件
调用位置	
输入参数	AObj:句柄, 唯一标识符 AEvent:can 数据处理委托函数
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	s32 AObj = 0; tsapp_unregister_pretx_events_can(&AObj);

227. tsapp_unregister_pretx_events_lin

函数名称	s32 tsapp_unregister_pretx_events_lin(const ps32 AObj);
功能介绍	注销 lin 预发送委托事件
调用位置	
输入参数	AObj:句柄, 唯一标识符
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	s32 AObj = 0; tsapp_unregister_pretx_events_lin(&AObj);

228. tsapp_unregister_pretx_events_canfd

函数名称	s32 tsapp_unregister_pretx_events_canfd(const ps32 AObj);
功能介绍	注销 canfd 预发送委托事件
调用位置	

输入参数	AObj:句柄, 唯一标识符
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	s32 AObj = 0; tsapp_unregister_pretx_events_canfd(&AObj);

229. tscom_flexray_get_signal_value_in_raw_frame

函数名称	double tscom_flexray_get_signal_value_in_raw_frame(const PFlexRaySignal ASignal, pu8 data);
功能介绍	获取 flexray 信号值通过原始帧
调用位置	
输入参数	ASignal:flexray 信号结构体指针 data:数据
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	FlexRaySignal flexraySignal; u8 data; tscom_flexray_get_signal_value_in_raw_frame(&flexraySignal,&data);

230. tsdb_load_flexray_db

函数名称	s32 tsdb_load_flexray_db(const char* AFRFile, const char* ASupportedChannels, pu32 AId);
功能介绍	加载 flexray 数据库
调用位置	
输入参数	AFRFile:flexray 数据库文件路径 ASupportedChannels:绑定的通道数组 AId: 数据库返回 ID
返回值	==0: 执行成功 其他值: 查询错误码
示例	Const char* AFRFile = “ ”; Const char* ASupportedChannels = “ ”; u32 AId = 0; tsdb_load_flexray_db(AFRFile, ASupportedChannels, &AId);

231. tsdb_get_flexray_db_properties_by_address_verbose

函数名称	s32 tsdb_get_flexray_db_properties_by_address_verbose(const char* AAddr, ps32 ADBIndex, ps32 ASignalCount, ps32 AFrameCount, ps32 AECUCount, ps64 ASupportedChannelMask, char** AName, char** AComment);
功能介绍	通过地址获取数据库属性信息

调用位置	
输入参数	AAddr: 数据库地址 ADBIndex: 返回的数据库索引 ASignalCount: 返回的信号数量 AFrameCount: 返回的报文数量 AECUCount: 返回的 ecu 数量 ASupportedChannelMask: 返回的支持通道掩码 AName: 数据库名称 AComment: 注释
返回值	0: 执行成功 其他值: 失败
示例	<pre>const char* AAddr = "D:\TestDBC\..."; tsdb_get_flexray_db_properties_by_address_verbose(AAddr, &ADBIndex, &ASignalCount, &AFrameCount, &AECUCount, &ASupportedChannelMask, &AName, &AComment)</pre>

232. tsdb_get_flexray_db_properties_by_index_verbose

函数名称	<pre>s32 tsdb_get_flexray_db_properties_by_index_verbose(s32 ADBIndex, ps32 ASignalCount, ps32 AFrameCount, ps32 AECUCount, ps64 ASupportedChannelMask, char** AName, char** AComment);</pre>
功能介绍	通过索引获取数据库属性信息
调用位置	
输入参数	ADBIndex: 数据库索引 ASignalCount: 返回的信号数量 AFrameCount: 返回的报文数量 AECUCount: 返回的 ecu 数量 ASupportedChannelMask: 返回的支持通道掩码 AName: 数据库名称 AComment: 注释
返回值	0: 执行成功 其他值: 失败
示例	<pre>tsdb_get_flexray_db_properties_by_index_verbose(0, &ASignalCount, &AFrameCount, &AECUCount, &ASupportedChannelMask, &AName, &AComment);</pre>

233. tsdb_get_flexray_ecu_properties_by_address_verbose

函数名称	<pre>s32 tsdb_get_flexray_ecu_properties_by_address_verbose(const char* AAddr, ps32 ADBIndex, ps32 AECUIndex, ps32 ATxFrameCount, ps32 ARxFrameCount, char** AName, char** AComment);</pre>
功能介绍	通过地址获取 flexray ecu 属性信息
调用位置	

输入参数	Adder: 地址 ADBIndex: 数据库索引 AECUIndex: 返回的信号数量 ATxFrameCount: 返回的 TX 帧数 ARxFrameCount: 返回的 Rx 帧数 AName: 数据库名称 AComment: 注释
返回值	0: 执行成功 其他值: 失败
示例	<pre>const char* adder = "D:\TestDB\"; tsdb_get_flexray_ecu_properties_by_address_verbose(adder, &ADBIndex, &AECUIndex, &ATxFrameCount, &ARxFrameCount, &AName, &AComment);</pre>

234. tsdb_get_flexray_ecu_properties_by_index_verbose

函数名称	<pre>s32 tsdb_get_flexray_ecu_properties_by_index_verbose(s32 ADBIndex, s32 AECUIndex, ps32 ATxFrameCount, ps32 ARxFrameCount, char** AName, char** AComment);</pre>
功能介绍	通过索引获取 flexray ecu 属性信息
调用位置	
输入参数	ADBIndex: 数据库索引 AECUIndex: 返回的信号数量 ATxFrameCount: 返回的 TX 帧数 ARxFrameCount: 返回的 Rx 帧数 AName: 数据库名称 AComment: 注释
返回值	0: 执行成功 其他值: 失败
示例	<pre>tsdb_get_flexray_ecu_properties_by_index_verbose(0, &AECUIndex, &ATxFrameCount, &ARxFrameCount, &AName, &AComment)</pre>

235. tsdb_get_flexray_frame_properties_by_address_verbose

函数名称	<pre>s32 tsdb_get_flexray_frame_properties_by_address_verbose(const char* AAddr, ps32 ADBIndex, ps32 AECUIndex, ps32 AFrameIndex, bool* AIsTx, ps32 AFRChannelMask, ps32 AFRBaseCycle, ps32 AFRCycleRepetition, bool* AFRIsStartupFrame, ps32 AFRSlotId, ps64 AFRCycleMask, ps32 ASignalCount, char** AName, char** AComment);</pre>
功能介绍	通过地址获取 flexray 帧属性信息
调用位置	

输入参数	adder: 地址 ADBIndex: 数据库索引 AECUIndex: ecu 索引 AFrameIndex: 帧索引 AIsTx: 是否 TX AFRChannelMask: 通道掩码 AFRBaseCycle: 基本周期 AFRCycleRepetition: 重复周期 AFRIsStartupFrame: 是否起始帧 AFRSlotId: slotId AFRCycleMask: 周期掩码 ASignalCount: 信号数量 AName: 数据库名称 AComment: 注释
返回值	0: 执行成功 其他值: 失败
示例	<pre>const char* adder = "D:\TestDB\"; tsdb_get_flexray_frame_properties_by_address_verbose(adder, & ADBIndex, &AECUIndex, &AFrameIndex, &AIsTx, &AFRChannelMask, & AFRBaseCycle, &AFRCycleRepetition, &AFRIsStartupFrame, &AFRSlotId, &AFRCycleMask, &ASignalCount, &AName, &AComment);</pre>

236. tsdb_get_flexray_frame_properties_by_index_verbose

函数名称	<pre>s32 tsdb_get_flexray_frame_properties_by_index_verbose(s32 ADBIndex, s32 AECUIndex, s32 AFrameIndex, bool AIsTx, ps32 AFRChannelMask, ps32 AFRBaseCycle, ps32 AFRCycleRepetition, bool* AFRIsStartupFrame, ps32 AFRSlotId, ps64 AFRCycleMask, ps32 ASignalCount, char** AName, char** AComment);</pre>
功能介绍	通过索引获取 flexray 帧属性信息
调用位置	
输入参数	ADBIndex: 数据库索引 AECUIndex: ecu 索引 AFrameIndex: 帧索引 AIsTx: 是否 TX AFRChannelMask: 通道掩码 AFRBaseCycle: 基本周期 AFRCycleRepetition: 重复周期 AFRIsStartupFrame: 是否起始帧 AFRSlotId: slotId AFRCycleMask: 周期掩码 ASignalCount: 信号数量 AFRDLC: DLC 长度 AName: 数据库名称

	AComment: 注释
返回值	0: 执行成功 其他值: 失败
示例	<pre>tsdb_get_flexray_frame_properties_by_index_verbose(0, & AECUIndex, &AFrameIndex, &AIsTx, &AFRChannelMask, &AFRBaseCycle, &AFRCycleRepetition, &AFRIsStartupFrame, &AFRSlotId, &AFRCycleMask, &ASignalCount, &AFRDLC, &AName, &AComment);</pre>

237. tsdb_get_flexray_signal_properties_by_address_verbose

函数名称	<pre>s32 tsdb_get_flexray_signal_properties_by_address_verbose(const char* AAddr, ps32 ADBIndex, ps32 AECUIndex, ps32 AFrameIndex, ps32 ASignalIndex, bool* AIsTx, PSignalType ASignalType, PFlexRayCompuMethod ACompuMethod, bool* AIsIntel, ps32 AStartBit, ps32 AUpdateBit, ps32 ALength, pdouble AFactor, pdouble AOffset, pdouble AInitValue, char** AName, char** AComment);</pre>
功能介绍	通过地址获取 flexray 信号属性信息
调用位置	
输入参数	adder: 地址 ADBIndex: 数据库索引 AECUIndex: ecu 索引 AFrameIndex: 帧索引 ASignalIndex: 信号索引 AIsTx: 是否 TX ASignalType: 信号类型 ACompuMethod: 计算方法 AIsIntel: 是否 Intel AStartBit: 起始位 AUpdateBit: 更新位 ALength: 长度 AFactor: 放大因子 AOffset: 偏移量 AInitValue: 初始值 AName: 信号名称 AComment: 注释
返回值	0: 执行成功 其他值: 失败
示例	<pre>const char* adder = "D:\TestDB\..."; tsdb_get_flexray_signal_properties_by_address_verbose(adder, & ADBIndex, &AECUIndex, &AFrameIndex, &ASignalIndex, &AIsTx, & ASignalType, &ACompuMethod, &AIsIntel, &AStartBit, &AUpdateBit, & ALength, &AFactor, &AOffset, &AInitValue, &AName, & AComment);</pre>

238. tsdb_get_flexray_signal_properties_by_index_verbose

函数名称	<pre>s32 tsdb_get_flexray_signal_properties_by_index_verbose(s32 ADBIndex, s32 AECUIndex, s32 AFrameIndex, s32 ASignalIndex, bool AIsTx, PSignalType ASignalType, PFlexRayCompuMethod ACompuMethod, bool* AIsIntel, ps32 AStartBit, ps32 AUpdateBit, ps32 ALength, pdouble AFactor, pdouble AOffset, pdouble AInitValue, char** AName, char** AComment);</pre>
功能介绍	通过索引获取 flexray 信号属性信息
调用位置	
输入参数	ADBIndex: 数据库索引 AECUIndex: ecu 索引 AFrameIndex: 帧索引 ASignalIndex: 信号索引 AIsTx: 是否 TX ASignalType: 信号类型 ACompuMethod: 计算方法 AIsIntel: 是否 Intel AStartBit: 起始位 AUpdateBit: 更新位 ALength: 长度 AFactor: 放大因子 AOffset: 偏移量 AInitValue: 初始值 AName: 信号名称 AComment: 注释
返回值	0: 执行成功 其他值: 失败
示例	<pre>tsdb_get_flexray_signal_properties_by_index_verbose(0, &AECUIndex, &AFrameIndex, &ASignalIndex, &AIsTx, &ASignalType, &ACompuMethod, &AIsIntel, &AStartBit, &AUpdateBit, &ALength, &AFactor, &AOffset, &AInitValue, &AName, &AComment);</pre>

239. tsLog_blf_read_start_verbose

函数名称	<pre>s32 tsLog_blf_read_start_verbose(char* AFileName, ps32 AHandle, ps32 AObjCount, u16* AYear, u16* AMonth, u16* ADayOfWeek, u16* ADay, u16* AHour, u16* AMinute, u16* ASecond, u16* AMilliseconds);</pre>
功能介绍	读取已打开 BLF 文件的状态信息
调用位置	
输入参数	AFileName: 文件名称 AHandle: 文件句柄 AObjCount: blf 文件包含的数据个数, 传入指针, 在函数内部赋值

	AYear: 年 AMonth: 月 ADayOfWeek: 周 ADay: 日 AHour: 小时 AMinute: 分钟 ASecond: 秒 AMilliseconds: 微妙
返回值	0: 执行成功 其他值: 失败
示例	<pre>tsLog_blf_read_start_verbose(&AFileName, &AHandle, &AObjCount, &AYear, &AMonth, &ADayOfWeek, &ADay, &AHour, &AMinute, &ASecond, &AMilliseconds);</pre>

240. tsflexray_set_controller_frametrigger

函数名称	<pre>s32 tsflexray_set_controller_frametrigger(const size_t ADeviceHandle, const int ANodeIndex, const PLibFlexray_controller_config AControllerConfig, const int* AFrameLengthArray, const int AFrameNum, const PLibTrigger_def AFrameTrigger, const int AFrameTriggerNum, const int ATimeoutMs);</pre>
功能介绍	配置 flexray 报文的控制器帧触发
调用位置	
输入参数	ADeviceHandle: 设备句柄 ANodeIndex: 节点索引 AControllerConfig: TLIBFlexray_controller_config 结构体指针 AFrameLengthArray: 帧长度数组 AFrameNum: 帧数 AFrameTrigger: TLibTrigger_def 结构体指针 AFrameTriggerNum: 帧触发器数 ATimeoutMs: 超时时间
返回值	0: 执行成功 其他值: 失败
示例	<pre>size_t ADeviceHandle = 0; int appChannel = 0; TLibFlexray_controller_config controllerConfig; int AFrameLengthArray[32]; TLibTrigger AFrameTrigger ; tsflexray_set_controller_frametrigger(ADeviceHandle, appChannel , &AControllerConfig, AFrameLengthArray, 1, &AFrameTrigger, 1, 100);</pre>

10. 附件

1. 示例程序

参考章节 2

2. 错误码编码信息:

```
ERR_CODE_LIST: array [0..ERR_CODE_COUNT-1] of string = (
  'OK',                                     // IDX_ERR_OK                               0
  'Index out of range',                    // IDX_ERR_IDX_OUT_OF_RANGE                 1
  'Connect failed',                        // IDX_ERR_CONNECT_FAILED                   2
  'Device not found',                      // IDX_ERR_DEV_NOT_FOUND                    3
  'Read status timed out',                 // IDX_ERR_READ_STATUS_TIMEDOUT            44
  'Callback already exists',               // IDX_ERR_CALLBACK_ALREADY_EXISTS         45
  'Callback not exists',                   // IDX_ERR_CALLBACK_NOT_EXISTS             46
  'File corrupted or not recognized',       // IDX_ERR_FILE_INVALID                     = 47; // database file
corrupted or not recognized
  'Database unique id not found',          // IDX_ERR_DB_ID_NOT_FOUND                  = 48; // database unique id
not found
  'Software API parameter invalid',         // IDX_ERR_SW_API_PAEAMETER_INVALID        = 49; // software api
parameter invalid
  'Software API generic timed out',        // IDX_ERR_SW_API_GENERIC_TIMEOUT          = 50; // software api generic
timed out
  'Software API set hw config. failed',     // IDX_ERR_SW_API_SET_CONF_FAILED          = 51; // software api set hw
conf failed
  'Index out of bounds',                    // IDX_ERR_SW_API_INDEX_OUT_OF_BOUNDS      = 52; // index out of bounds
  'RX wait timed out',                     // IDX_ERR_SW_API_WAIT_TIMEOUT             = 53; // rx wait timed out
  'Get I/O failed',                        // IDX_ERR_SW_API_GET_IO_FAILED            = 54; // get io failed
  'Set I/O failed',                         // IDX_ERR_SW_API_SET_IO_FAILED            = 55; // set io failed
  'An active replay is already running',   // IDX_ERR_SW_API_REPLAY_ON_GOING         = 56; // a replay is already
on goning
  'Instance not exists',                    // IDX_ERR_SW_API_INSTANCE_NOT_EXISTS      = 57; // instance not exists
  'CAN message transmit failed',           // IDX_ERR_HW_CAN_TRANSMIT_FAILED          = 58; // can transmit frame
failed
  'No response from hardware',              // IDX_ERR_HW_NO_RESPONSE                  = 59; // hardware no response
to pc
  'CAN message not found',                  // IDX_ERR_SW_CAN_MSG_NOT_FOUND            = 60; // can cyclic message
id not found
  'User CAN receive buffer empty',         // IDX_ERR_SW_CAN_RECV_BUFFER_EMPTY        = 61; // user can recv message
buffer empty
  'CAN total receive count <> desired count', // IDX_ERR_SW_CAN_RECV_PARTIAL_READ       = 62; // total read count <>
desired read count
  'LIN config failed',                      // IDX_ERR_SW_API_LINCONFIG_FAILED         = 63;
  'LIN frame number out of range',         // IDX_ERR_SW_API_FRAMENUM_OUTOFRANGE     = 64;
```



```

'LDF config failed', // IDX_ERR_SW_API_LDFCONFIG_FAILED = 65;
'LDF config cmd error', // IDX_ERR_SW_API_LDFCONFIG_CMDERR = 66;
'TSMaster environment not ready', // IDX_ERR_SW_ENV_NOT_READY = 67; // encryption random
number not retrieved
'reserved failed', // IDX_ERR_RESERVED_FAILED = 68;
'XL driver error', // IDX_ERR_XL_ERROR = 69;
'index out of range', // IDX_ERR_SEC_INDEX_OUTOFRANGE = 70;
'string length out of range', // IDX_SEC_ERR_STRINGLENGTH_OUTFOF_RANGE = 71;
'key is not initialized', // IDX_SEC_ERR_KEY_IS_NOT_INITIALIZATION = 72;
'key is wrong', // IDX_SEC_ERR_KEY_IS_WRONG = 73;
'write not permitted', // IDX_SEC_ERR_NOT_PERMIT_WRITE = 74;
'16 bytes multiple', // IDX_SEC_ERR_16BYTES_MULTIPLE = 75;
'LIN channel out of range', // IDX_ERR_LIN_CHN_OUTOF_RANGE = 76;
'DLL not ready', // IDX_ERR_DLL_NOT_READY = 77;
'Feature not supported', // IDX_ERR_FATURE_NOT_SUPPORTED = 78;
'common service error', // IDX_ERR_COMMON_SERV_ERROR = 79;
'read parameter overflow', // IDX_ERR_READ_PARA_OVERFLOW = 80;
'Invalid application channel mapping', // IDX_ERR_INVALID_CHANNEL_MAPPING
'libTSMaster generic operation failed', // IDX_ERR_TSLIB_GENERIC_OPERATION_FAILED = 82;
'item already exists', // IDX_ERR_TSLIB_ITEM_ALREADY_EXISTS = 83;
'item not found', // IDX_ERR_TSLIB_ITEM_NOT_FOUND = 84;
'logical channel invalid', // IDX_ERR_TSLIB_LOGICAL_CHANNEL_INVALID = 85;
'file not exists', // IDX_ERR_FILE_NOT_EXISTS = 86;
'no init access, cannot set baudrate', // IDX_ERR_NO_INIT_ACCESS = 87;
'the channel is inactive', // IDX_ERR_CHN_NOT_ACTIVE = 88;
'the channel is not created', // IDX_ERR_CHN_Not_Created = 89;
'length of the appname is out of range', // IDX_ERR_APPNAME_LENGTH_OUT_OF_RANGE = 90;
'project is modified', // IDX_ERR_PROJECT_IS_MODIFIED = 91;
'signal not found in database', // IDX_ERR_SIGNAL_NOT_FOUND_IN_DB = 92;
'message not found in database', // IDX_ERR_MESSAGE_NOT_FOUND_IN_DB = 93;
'TSMaster is not installed', // IDX_ERR_TSMaster_IS_NOT_INSTALLED = 94;
'Library load failed', // IDX_ERR_LIB_LOAD_FAILED = 95;
'Library function not found', // IDX_ERR_LIB_FUNCTION_NOT_FOUND = 96;
'Library not initialized', // IDX_ERR_LIB_NOT_INITIALIZED = 97;
'PCAN generic operation error', // IDX_ERR_PCAN_GENERIC_ERROR = 98;
'Kvaser generic operation error', // IDX_ERR_KVASER_GENERIC_ERROR = 99;
'ZLG generic operation error', // IDX_ERR_ZLG_GENERIC_ERROR = 100;
'ICS generic operation error', // IDX_ERR_ICS_GENERIC_ERROR = 101;
'TC1005 generic operation error', // IDX_ERR_TC1005_GENERIC_ERROR = 102;
'System variable not found', // IDX_ERR_SYSTEM_VAR_NOT_FOUND = 103;
'Incorrect system variable type', // IDX_ERR_INCORRECT_SYSTEM_VAR_TYPE = 104;
'Message not existing, update failed', // IDX_ERR_CYCLIC_MSG_NOT_EXIST = 105;
'Specified baudrate not available' // IDX_ERR_BAUD_NOT_AVAIL = 106;
'Device does not support sync. transmit', // IDX_ERR_DEV_NOT_SUPPORT_SYNC_SEND = 107;

```

```
'Wait time not satisfied',           // IDX_ERR_MP_WAIT_TIME_NOT_SATISFIED    = 108;
'Cannot operate while app is connected', // IDX_ERR_CANNOT_OPERATE_WHILE_CONNECTED = 109;
'Create file failed',                 // IDX_ERR_CREATE_FILE_FAILED            = 110;
'Execute python failed',              // IDX_ERR_PYTHON_EXECUTE_FAILED         = 111;
'Current multiplexed signal is not active', // IDX_ERR_SIGNAL_MULTIPLEXED_NOT_ACTIVE = 112;
'Get handle by logic channel failed',   // IDX_ERR_GET_HANDLE_BY_CHANNEL_FAILED   = 113;
'Cannot operate while application is ' +
'connected, please stop application first', // IDX_ERR_CANNOT_OPERATE_WHILE_APP_CONN = 114;
'File load failed',                   // IDX_ERR_FILE_LOAD_FAILED               = 115;
'Read LIN Data Failed',                // IDX_ERR_READ_LINDATA_FAILED            = 116;
'FIFO not enabled'                     // IDX_ERR_FIFO_NOT_ENABLED                = 117;
```

11. 常见异常解答

1. 调用 API 开发的程序无法正常打开 CAN 驱动

➤ 症状描述:

TSMaster 已经安装（不代表完全正常），可以打开正常使用。但是基于 TSMaster API 开发的程序无法正常工作，总是提示打开 CAN 总线设备失败。如果打印 API 的返回值，发现都是 97，也就是代表驱动没有正常初始化。

➤ 原因分析:

TSMaster 在安装的时候需要把一些配置信息和路径信息等写入到注册表中，但是很多电脑里面设置了权限管理，TSMaster 在安装的时候无法正常完成所有配置信息的写入。造成用户程序在调用 API 的时候，查找不到库文件的路径，从而无法完成 API 驱动的初始化。

➤ 解决办法:

建议：TSMaster 里面增加一个模块来管理这些注册表信息是否就绪，如果未就绪，看看能否直接补齐，或者至少给与用户提示信息。

2. 调用 API，总是执行不成功，返回错误码 0x114

➤ 症状描述:

比如，在程序中调用 API 执行加载数据库，卸载数据库的操作，结果总是返回失败。查看返回的错误码，可以看到为 0x114。查看错误码对照表，0x114 代表的意思是：'connected, please stop application first', // IDX_ERR_CANNOT_OPERATE_WHILE_APP_CONN = 114;

➤ 原因分析:

这是因为有的 API 函数必须在应用处于断开状态（Application 处于断开）的时候才能够执行。比如数据库的加载，如果应用程序已经处于连接状态，数据库引擎，包括过滤，信号解析这些模块都运行起来了，此时就不允许用户进行加载卸载这些操作了。

➤ 解决办法:

调整调用相应 API 执行的顺序。还是以数据库的加载和卸载为例。可以放在调用 tsapp_connect 函数之前，调用这些 API，就不会出现这个问题。或者等到执行了 tsapp_disconnect 断开应用程序过后，再调用这些 API 函数。